

19



OFICINA ESPAÑOLA DE
PATENTES Y MARCAS

ESPAÑA



11 Número de publicación: **3 009 282**

21 Número de solicitud: 202330802

51 Int. Cl.:

A01M 1/08 (2006.01)

A01M 23/08 (2006.01)

12

SOLICITUD DE PATENTE

A1

22 Fecha de presentación:

26.09.2023

43 Fecha de publicación de la solicitud:

26.03.2025

71 Solicitantes:

**UNIVERSIDAD INTERNACIONAL DE LA RIOJA,
S.A. (100.00%)**

**Avda. de la Paz, 137
26006 Logroño (La Rioja) ES**

72 Inventor/es:

**PÉREZ SANTÍN, Efrén;
GONZÁLEZ GARCÍA, Mariano y
LÓPEZ SÁNCHEZ, José Ignacio**

74 Agente/Representante:

CARVAJAL Y URQUIJO, Isabel

54 Título: **TRAMPA MECÁNICA PARA LA ELIMINACIÓN SELECTIVA DE INSECTOS VOLADORES**

57 Resumen:

Trampa mecánica para la eliminación selectiva de insectos voladores que comprende: una entrada con un embudo (1); una célula fotoeléctrica (2) para detectar el paso de un insecto; una conducción con un tubo (3) con forma de Y, creando un primer camino hacia el exterior y un segundo camino hacia un depósito (4); un mecanismo de generación de una corriente de aire; una cámara de reconocimiento (5), asociada con un dispositivo de procesamiento de imagen o de cualquier radiación fotoeléctrica, donde dicho dispositivo de procesamiento de imagen está configurado para identificar y discriminar la especie de insecto que ha entrado en la trampa; una válvula de mariposa (6) que permite el paso del insecto hacia la salida del dispositivo o hacia el depósito (4) según la señal recibida del dispositivo de procesamiento de imagen o de cualquier radiación fotoeléctrica asociado con la cámara de reconocimiento (5); y el depósito (4).

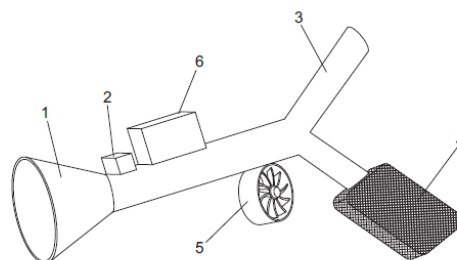


Fig. 1

DESCRIPCIÓN

TRAMPA MECÁNICA PARA LA ELIMINACIÓN SELECTIVA DE INSECTOS

VOLADORES

5

Sector de la técnica

La presente invención se refiere a una trampa mecánica para la eliminación selectiva de insectos voladores, que evita el uso de agentes químicos, feromonas, alimentos o
10 toxinas y es un dispositivo de bajo mantenimiento. La trampa mecánica para la eliminación selectiva de insectos voladores es de uso común ya que sirve para eliminar molestos insectos y especialmente la especie de avispa Velutina.

Problema técnico a resolver y antecedentes de la invención

15

Este sistema surge debido a la problemática de la aparición de la Vespa Velutina como especie invasora procedente de otros países y que está causando el problema de la desaparición de la fauna apícola existente que tan útiles y necesarias son para la polinización y viabilidad del ecosistema. Además, se han dado casos graves de
20 picaduras en humanos llegando incluso en algunas ocasiones a causar la muerte.

La avispa asiática genera un gran impacto sobre la biodiversidad natural, ya que puede llegar a capturar entre 25 y 50 abejas autóctonas al día, matándolas de golpe con su mandíbula y llevándolas a sus nidos para alimentar a sus larvas.

25

Actualmente se está utilizando gran variedad de productos químicos para el control de plagas producidas por los insectos. El diseño de equipos de captación específicos con sistemas mecánicos o de otro tipo para el control de las plagas se hace necesario para disminuir el uso de pesticidas y reducir así la huella química mitigando el impacto
30 medioambiental. Estos equipos de captación tienen que ser adecuados a las diferentes geometrías y tamaños del insecto a controlar para aumentar su eficacia. Esto es debido a que el control químico de plagas, cuando se hace un uso reiterado e indiscriminado de insecticidas, a menudo deriva en importantes consecuencias negativas que pueden causar alteraciones en los ecosistemas afectados, al eliminar la fauna benéfica o incluso
35 reforzar poblaciones resistentes.

En el estado de la técnica es conocido el documento WO17077161A1 que divulga un dispositivo capturador de avispas para aplicación en colmenares, que comprende un cerramiento o cubrimiento de malla o red que cubre el colmenar por arriba, afectando al menos a la zona situada ante las colmenas y aledaña a sus piqueras, pero sin cerrar
5 completamente el colmenar por no llegar hasta el suelo en todos los laterales, teniendo la malla del cubrimiento agujeros de tamaño suficiente como para permitir el paso a su través de las abejas pero dificultando el paso de las avispas asiáticas, disponiendo de al menos un elemento recogedor para acumulación de las avispas que consta de una rampa direccionadora para dirigir a los insectos hacia una cámara selectora a través de
10 una boca de entrada de configuración estrangulada y al menos un depósito trampa con acceso desde la cámara selectora a través de un orificio.

También es conocido el documento ES2692468B2 que divulga un dispositivo acoplable a determinados drones y un procedimiento para atrapar las avispas de la especie Vespa
15 Velutina en una bolsa que se cierra envolviendo el avispero. El dispositivo se compone de una estructura principal con forma de cazamariposas en la que se distingue un brazo activo y dos semicuerpos principales. En el brazo activo se aloja una polea accionada por un motor eléctrico. Los semicuerpos principales sostienen una bolsa plástica y forman una circunferencia cuyo radio es función del tamaño del nido. La bolsa
20 estrangula la parte más alta del nido y va rociada con un insecticida y una sustancia que hace que la bolsa quede pegada al nido evitando la salida de los insectos.

A la vista de lo anterior, y con vistas a evitar la utilización de agentes químicos que afecten al medio ambiente en general parece apropiado desarrollar una trampa para
25 capturar insectos voladores que no requiera de los mencionados productos químicos ni en la parte atrayente del insecto, ni en la parte insecticida.

Descripción de la invención

30 Con el fin de alcanzar los objetivos y evitar los inconvenientes mencionados en los apartados anteriores, la invención propone una trampa mecánica para la eliminación de insectos voladores que comprende una entrada en forma de embudo; una célula fotoeléctrica configurada para detectar el paso de un insecto al pasar por delante de la célula fotoeléctrica; una conducción que comprende un tubo que tiene forma de Y,
35 dividiendo el paso en dos caminos posibles, un primer camino hacia el exterior y un segundo camino hacia un depósito (trampa); un mecanismo de generación de una

corriente de aire; una cámara de reconocimiento, asociada con un dispositivo de
procesado de imagen o de cualquier radiación fotoeléctrica, tal que dicho dispositivo de
procesado de imagen está configurado para identificar y discriminar la especie de
insecto que ha entrado en la trampa; una válvula de mariposa que permite el paso del
5 insecto hacia la salida del dispositivo o hacia el depósito según la señal recibida del
dispositivo de procesado de imagen o de cualquier radiación fotoeléctrica asociado con
la cámara de reconocimiento; y el depósito para recogida de los insectos.

En la trampa mecánica para la eliminación selectiva de insectos voladores objeto de la
10 invención, el embudo puede ser de color amarillo para mejorar la atracción de los
insectos.

El embudo puede disponer de medios de calefacción y/o medios de iluminación en su
uso nocturno, debido a que la radiación infrarroja por sí misma posee un efecto atrayente
15 de insectos. Así como una iluminación para su utilización en uso nocturno.

En la trampa mecánica para la eliminación selectiva de insectos voladores objeto de la
invención, el tubo de la conducción puede ser de material plástico grisáceo.

20 En la trampa mecánica, para la eliminación selectiva de insectos voladores objeto de la
invención, el mecanismo de generación de una corriente de aire puede comprender un
ventilador o turbina con control de flujo (intensidad y dirección)

En la trampa mecánica para la eliminación selectiva de insectos voladores objeto de la
25 invención, el depósito puede comprender una bolsa de teflón.

Breve descripción de los dibujos

Para complementar la descripción que se está realizando y con objeto de ayudar a una
30 mejor comprensión de las características de la invención, se acompaña como parte
integrante de dicha descripción, un juego de dibujos en donde con carácter ilustrativo y
no limitativo se ha representado lo siguiente:

La figura 1 muestra una vista en perspectiva de la trampa mecánica para eliminación
35 selectiva de insectos voladores.

A continuación, se proporciona una lista de los distintos elementos representados en las figuras que integran la invención:

1. embudo,
2. célula fotoeléctrica,
- 5 3. tubo,
4. depósito,
5. turbina,
6. cámara de reconocimiento, y
7. válvula de mariposa.

10

Realización preferente de la invención

Como ya se ha indicado, y tal y como puede apreciarse en las figuras es objeto de la invención una trampa mecánica de captación y eliminación de plagas de insectos voladores de modo selectivo y automatizado (ejemplo, Vespa Velutina) sin causar perjuicio a otros insectos presentes en el medioambiente.

15

La trampa objeto de la invención (ver fig. 1) comprende:

- una entrada que comprende un embudo (1) que, en la realización preferente de la invención, es de color amarillo;
- una célula fotoeléctrica (2) configurada para detectar el paso de un insecto al pasar por delante de la célula fotoeléctrica (2);
- una conducción que comprende un tubo (3) que tiene forma de Y, dividiendo el paso en dos caminos posibles, un primer camino hacia el exterior y un segundo camino hacia un depósito (4);
- 25 - un mecanismo de generación de una corriente de aire, que en la realización preferente comprende un ventilador o turbina (7), de modo que la corriente de aire generada puede impulsar el paso de los insectos a través de la trampa y pudiéndose revertir el flujo de aire en caso de detección de taponamiento de la entrada.
- 30 - una cámara de reconocimiento (5), asociada con un dispositivo de procesamiento de imagen o de cualquier radiación fotoeléctrica, tal que dicho dispositivo de procesamiento de imagen está configurado para identificar y discriminar la especie de insecto que ha entrado en la trampa;
- 35 - una válvula de mariposa (6) que permite el paso del insecto hacia la salida del dispositivo o hacia el depósito (4) según la señal recibida del dispositivo de

procesado de imagen o de cualquier radiación fotoeléctrica asociado con la cámara de reconocimiento (5); y

- el depósito (4) para recogida de los insectos.

5 En una realización de la invención, el embudo (1) puede comprender medios de calefacción para el embudo, o medios de iluminación, de modo que potencia el efecto atrayente para los insectos.

10 La válvula de mariposa (6), por defecto, está en una posición que permite el paso hacia el exterior, impidiendo el camino hacia el depósito. La válvula está sincronizada con la cámara, el tiempo de respuesta está sincronizado con la fuerza impulsora.

El tubo (3) de la conducción, en la realización preferente de la invención, es de material plástico grisáceo; el tubo (3) tiene un diámetro determinado al paso de insectos, incluido
15 tamaños suficientemente grandes para el paso de avispa Velutina.

El depósito (4), en la realización preferente de la invención, comprende una bolsa o frasco de teflón o un material poroso similar, tal que el depósito (4) tiene una maya que permite el paso del aire de succión e impide la fuga del insecto atrapado.

20

En el dispositivo objeto de la invención, si la célula fotoeléctrica detecta un tiempo prolongado sin el paso de ningún insecto, la trampa objeto de la invención interpreta la existencia de un posible taponamiento en la entrada, y activa el mecanismo de generación de una corriente de aire, pero con un flujo en contracorriente para impulsar
25 hacia el exterior un posible taponamiento tratando de provocar una apertura de la entrada.

REIVINDICACIONES

1. Trampa mecánica para la eliminación selectiva de insectos voladores caracterizada por que comprende:

- 5 - una entrada que comprende un embudo (1);
- una célula fotoeléctrica (2) configurada para detectar el paso de un insecto al pasar por delante de la célula fotoeléctrica (2);
- una conducción que comprende un tubo (3) que tiene forma de Y, dividiendo el paso en dos caminos posibles, un primer camino hacia el exterior y un segundo
- 10 camino hacia un depósito (4);
- un mecanismo de generación de una corriente de aire;
- una cámara de reconocimiento (5), asociada con un dispositivo de procesamiento de imagen o de cualquier radiación fotoeléctrica, tal que dicho dispositivo de procesamiento de imagen está configurado para identificar y discriminar la especie
- 15 de insecto que ha entrado en la trampa;
- una válvula de mariposa (6) que permite el paso del insecto hacia la salida del dispositivo o hacia el depósito (4) según la señal recibida del dispositivo de procesamiento de imagen o de cualquier radiación fotoeléctrica asociado con la cámara de reconocimiento (5); y
- 20 - el depósito (4) para recogida de los insectos.

2. Trampa mecánica para la eliminación selectiva de insectos voladores, según la reivindicación 1, caracterizada por que el embudo (1) es de color amarillo para mejorar la atracción de los insectos.

25

3. Trampa mecánica para la eliminación selectiva de insectos voladores, según cualquiera de las reivindicaciones 1 a 2, caracterizada por que el embudo (1) comprende medios de calefacción.

30 4. Trampa mecánica para la eliminación selectiva de insectos voladores, según cualquiera de las reivindicaciones 1 a 3, caracterizada por que el embudo (1) comprende medios de iluminación.

35 5. Trampa mecánica para la eliminación selectiva de insectos voladores, según cualquiera de las reivindicaciones 1 a 4, caracterizada por que el tubo (3) de la conducción es de material plástico grisáceo.

6. Trampa mecánica para la eliminación selectiva de insectos voladores, según cualquiera de las reivindicaciones 1 a 5, caracterizada por que el mecanismo de generación de una corriente de aire comprende un ventilador o turbina (7).

5

7. Trampa mecánica para la eliminación selectiva de insectos voladores, según cualquiera de las reivindicaciones 1 a 5, caracterizada por que el depósito (4) comprende una bolsa de teflón.

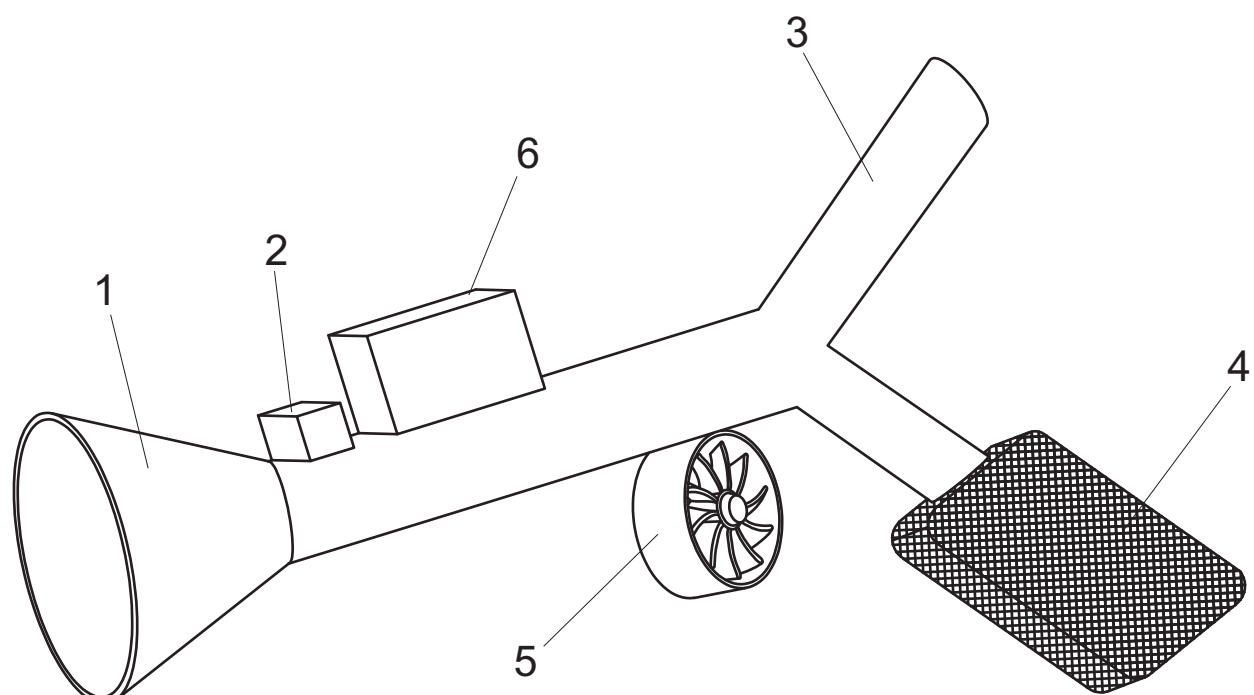


Fig. 1

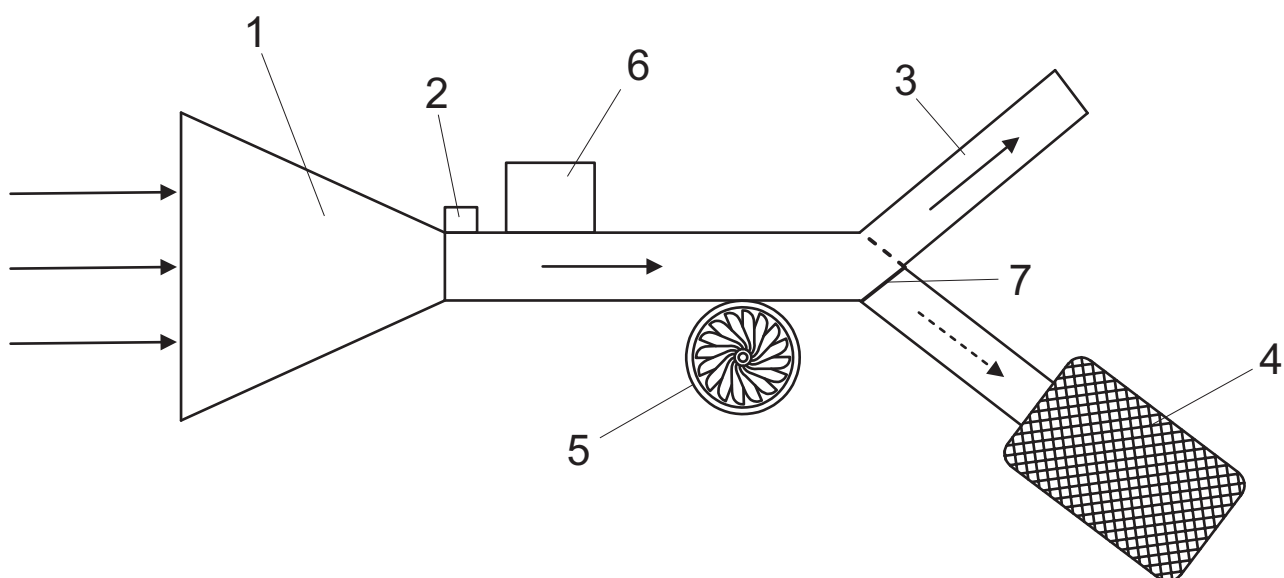


Fig. 2



- ②① N.º solicitud: 202330802
②② Fecha de presentación de la solicitud: 26.09.2023
③② Fecha de prioridad:

INFORME SOBRE EL ESTADO DE LA TECNICA

⑤① Int. cl.: **A01M1/08** (2006.01)
A01M23/08 (2006.01)

DOCUMENTOS RELEVANTES

Categoría	⑤⑥ Documentos citados	Reivindicaciones afectadas
X	ES 2723605 A1 (VARELA CALVELO LEONOR) 29/08/2019, figuras 1 - 2. página 5, línea 26 - página 9, línea 15;	1-7
X	CN 113796366 A (SICHUAN SHANGTAI TECH CO LTD) 17/12/2021, todo el documento;	1-7
A	US 2017273291 A1 (YOO JAE-SEUNG et al.) 28/09/2017, figuras 1 - 11. párrafos [28 - 106];	1-7
A	US 2023210101 A1 (NGUYEN MY T et al.) 06/07/2023, figuras 1 - 18. párrafos [64 - 252];	1-7
A	US 2021400943 A1 (CHERUKUMALLI SATISH et al.) 30/12/2021, columna 5, línea 50 - columna 9, línea 15;	1-7
A	EP 4190153 A1 (BIOSFERA CONSULTORIA MEDIOAMBIENTAL S L et al.) 07/06/2023, figuras 1 - 6. párrafos [28 - 52];	1-7
A	US 2020245604 A1 (CHERUKUMALLI SATISH K et al.) 06/08/2020, figuras 1 - 5. párrafos [51 - 61];	1-7
A	INSECT TRAPS_WIKI. 26/03/2023 Recuperado de Internet <URL: https://web.archive.org/web/20230326213805/https://en.wikipedia.org/wiki/Insect_trap >. todo el documento.	1-7

Categoría de los documentos citados

X: de particular relevancia

Y: de particular relevancia combinado con otro/s de la misma categoría

A: refleja el estado de la técnica

O: referido a divulgación no escrita

P: publicado entre la fecha de prioridad y la de presentación de la solicitud

E: documento anterior, pero publicado después de la fecha de presentación de la solicitud

El presente informe ha sido realizado

☒ para todas las reivindicaciones

☐ para las reivindicaciones nº:

Fecha de realización del informe
22.07.2024

Examinador
M. López de Rego Lage

Página
1/2

Documentación mínima buscada (sistema de clasificación seguido de los símbolos de clasificación)

A01M

Bases de datos electrónicas consultadas durante la búsqueda (nombre de la base de datos y, si es posible, términos de búsqueda utilizados)

INVENES, EPODOC, WPI