



ESPAÑA

(18) ES	(11) NUMERO	(10) A 1
(21)	477328	
(22)	FECHA DE PRESENTACION	
	31 ENE. 1978	

PATENTE DE INVENCION

(30) PRIORIDADES:	(32) FECHA	(33) PAIS
(31) NUMERO		
78 02643	31 de Enero de 1.978	Francia

(47) FECHA DE PUBLICIDAD	(51) CLASIFICACION INTERNACIONAL	(62) PATENTE DE LA QUE ES DIVISIONARIA
	H02G	

(24) TITULO DE LA INVENCION

PERFECCIONAMIENTOS EN DISPOSITIVOS DE FIJACION PARA RAMPAS O CANALONES DE GUIADO DE CONDUCTORES EN PARTICULAR ELECTRICOS.

(71) SOLICITANTE (S)

LA TELEMECANIQUE ELECTRIQUE

DOMICILIO DEL SOLICITANTE

33 bis-33 ter. Avenue du Maréchal Joffre, F 92.000 NANTERRE (Francia)

(72) INVENTOR (ES)

Yves OEHLERT, Ing.

(73) TITULAR (ES)

(74) REPRESENTANTE

D. JOSE MIGUEL GOMEZ-ACEBO y POMBO.

ra, permiten su ajuste en una de las entallas transversales presentes en el canalón, cuando las lengüetas son sometidas a una cierta deformación resultante de la aplicación de la superficie exterior del fondo del canalón sobre sus extremidades.

5 La invención será mejor comprendida con el transcurso de la descripción que sigue y con referencia a los dibujos anexos, en los que:

 La figura 1 representa una vista frontal del dispositivo de fijación.

10 La figura 2 representa en sección, según una vista frontal, un canalón fijado sobre una platina perforada por el dispositivo.

 La figura 3 representa una vista de perfil de una porción de canalón fijada sobre una platina perforada.

15 El dispositivo de fijación está destinado a fijar un canalón visible en las figuras 2 y 3, sobre una pared fija; este canalón 1 constituido por un perfilado de material aislante obtenido por extrusión, presenta en sección la forma general de una U que tiene un fondo 29 y dos ramas 27, 28 sensiblemente paralelas sobre al menos una porción 26 de su extensión adyacente al fondo.

20 Entallas de anchura b tales como 30, 31 y 32, 33 se practican de forma regular sobre las ramas, y el fondo 36, 37, 35, de estas entallas está dispuesto a una distancia a de la superficie exterior 34 del fondo 29.

25 La pared sobre la que deberá fijarse este canalón, que está representado en sección según dos planos perpendiculares a la figura 2, está constituida por una placa de chapa en la que son realizadas perforaciones rectangulares regularmente espaciadas 17, 18 y 19, 19'; las dimensiones de estas aberturas -

30

son medidas por g y f , y su paso, según estos planos, se representa por los valores p y q , en virtud de la presencia de las traviesas 20, 21 y 22, 23 que separan dos aberturas adyacentes.

5 El dispositivo de fijación no montado, y representado en la figura 1, está realizado por moldeo de una pieza de material elástico, y comprende principalmente una base 2 que lleva en sus extremidades dos brazos 11, 12 que forman una horquilla 10; la superficie interior de cada brazo 11, 12 dirigida hacia la otra, lleva cerca de su extremidad 43, respectivamente 42, un gancho 13, respectivamente 14.

10 La superficie interior 7 de la base lleva entre los brazos dos lengüetas elásticas 8, 9 cuyas extremidades 45, 46, están dirigidas una hacia la otra, y están colocadas por encima de la base para situarse a una distancia d de una superficie de retención tal como 44 perteneciente a cada gancho; la superficie exterior 3 de esta misma base lleva dos órganos de enganche 5 y 6 cuyas extremidades en forma de flecha comprenden al menos una rampa inclinada 40, 40' y un estribo 39, 39'; estos órganos son llevados cada uno por una porción vertical 38, 41 deformable, solidaria de la base 2, que están distantes un valor m tal que las superficies de estas porciones dirigidas una hacia la otra se separen un intervalo medido por e , en tanto que las superficies de estas porciones orientadas en dirección opuesta quedan separadas por un intervalo sensiblemente igual a g .

25 A fin de que estos órganos de enganche puedan introducirse y bloquearse elásticamente en la abertura 18, ya sea en la longitud ó bien a caballo sobre la anchura de una abertura 19 y sobre dos traviesas 22, 23, se ha elegido la dimensión e de modo que ésta sea sensiblemente igual a $(2q-f)$; la colocación sobre la pared se efectúa mediante un movimiento de dirección F

30

ejercido sobre el dispositivo de fijación.

Además, la base 2 lleva en su superficie inferior 3, topes 15, 16 dispuestos sensiblemente en la prolongación de los brazos 11 respectivamente 12. Estos topes son solicitados para apoyarse sobre la superficie 25 de la pared 20 y por consiguiente, un intervalo conveniente, próximo del espesor $\frac{1}{2}$ de la pared, separa el plano de apoyo P de estos topes, de los estribos 39, 39'.

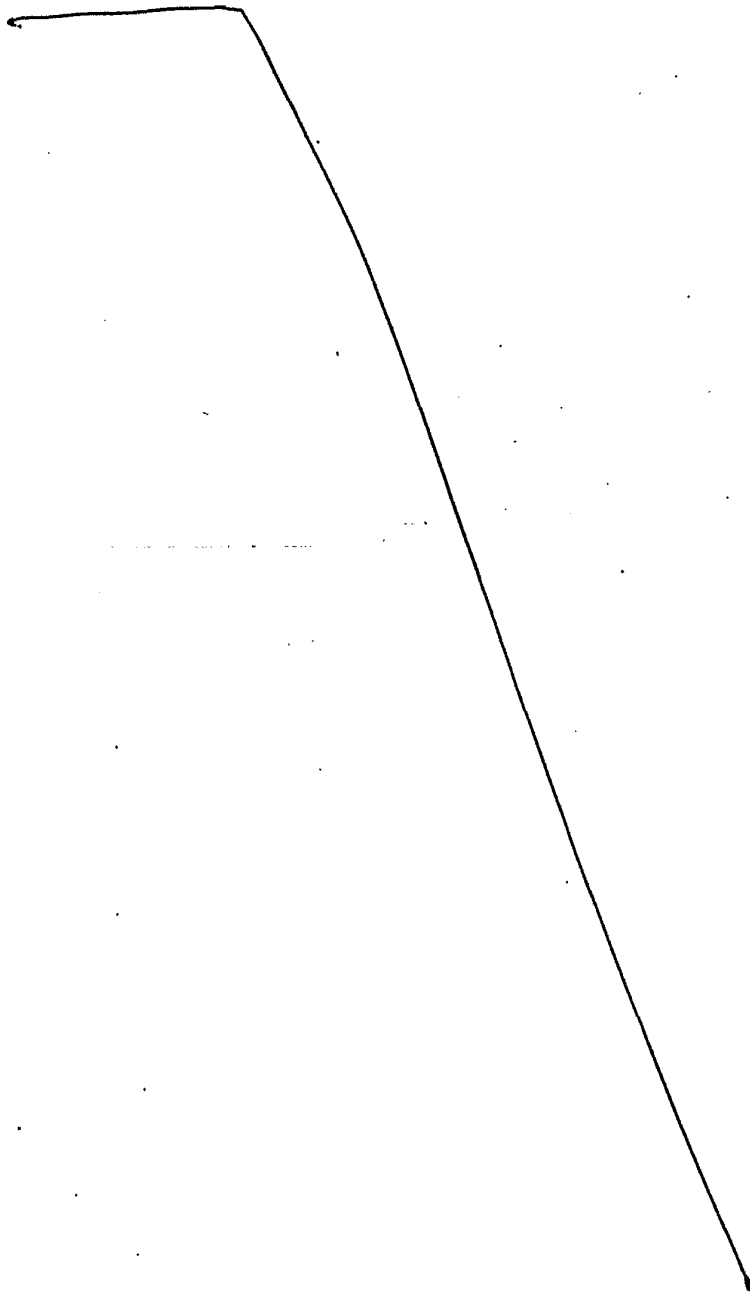
Cuando el dispositivo de fijación 1 es solidarizado con la pared, se efectúa la colocación del canalón presentando éste a la entrada de la horquilla 10; la penetración del canalón, que provoca una separación elástica de los brazos 11, 12 es facilitada por la presencia de rampas 42 respectivamente 43 en su extremidad. Esta penetración se efectúa de tal modo que los ganchos 13, 14 queden enfrentados a las entallas 30, 31, y se ejerce hasta el momento en que la superficie 34 del fondo 29 del canalón se apoya sobre las extremidades de las lengüetas, y provoca su flexión. Cuando la prosecución del movimiento lleva el fondo 35, 36 de las entallas enfrente de la superficie de retención 44 de los ganchos, éstos penetran en las entallas y bloquean el canalón en posición, ver figura 2.

En una forma de realización ventajosa, las raíces 47, 48 de las lengüetas solidarias de la base se colocan entre los brazos 11, 12 y los órganos de enganche 5, 6 se disponen entre los topes 15, 16.

El dispositivo de fijación que acaba de describirse resulta en particular conveniente para el mantenimiento de canales destinados a recibir conductores eléctricos ó tubos flexibles utilizados en el control de automatismos neumáticos.

Descrita suficientemente la naturaleza del invento, -

así como la manera de realizarlo en la práctica, debe hacerse -
constar que las disposiciones anteriormente indicadas son sus-
ceptibles de modificaciones de detalle en cuanto no alteren su
principio fundamental.



REIVINDICACIONES

1.- Perfeccionamientos en dispositivos de fijación para rampas ó canalones de guiado de conductores en particular eléctricos, que se colocan entre una pared que sirve de soporte y un canalón de forma general en U, cuyas ramas están provistas de entallas transversales, caracterizados porque el dispositivo está realizado por moldeo de una pieza aislante elástica que comprende una base una de cuyas primeras superficies dirigida hacia la pared comprende medios de enganche aptos para cooperar por en-
5 gatillado con al menos una abertura de una platina perforada que constituye la pared, mientras que una segunda superficie de esta base, dirigida hacia la superficie exterior del fondo del canalón comprende, de un lado, dos lengüetas elásticas dirigidas hacia la superficie exterior y, de otro, una horquilla cuyos bra-
10 zos elásticos comprenden cada uno al menos un medio de bloqueo dirigido hacia el otro brazo, cuya posición con respecto a las extremidades de las lengüetas y la anchura, permiten su ajuste en una de las aberturas transversales presentadas en el canalón, cuando las lengüetas son sometidas a una cierta deformación re-
15 sultante de la aplicación de la superficie exterior del fondo del canalón sobre sus extremidades.

2.- Perfeccionamientos según la reivindicación 1, caracterizados porque las raíces de las lengüetas están colocadas entre los brazos mencionados de la horquilla.

3.- Perfeccionamientos según una de las reivindicaciones 1 ó 2, caracterizados porque la base presenta en su superficie dirigida hacia la pared, topes dispuestos en la prolongación de los brazos, y porque el plano paralelo a la pared y que pasa por estos topes, está dispuesto a una distancia, sensiblemente -
25 igual al espesor de la pared, de estribos llevados por los órga-
30

nos de enganche, disponiéndose estos últimos órganos entre los topes en cuestión.

5 4.- Perfeccionamientos en dispositivos de fijación para rampas ó canales de guiado de conductores en particular eléctricos; tal y como queda sustancialmente descrito en la presente Memoria, e ilustrado en el dibujo adjunto.

Esta Memoria consta de 7 hojas escritas a máquina por una sola cara.

10

Madrid, 31 ENE 1879

LA TELEMECANIQUE ELECTRIQUE.

J. M. GOMEZ ACEBO Y PARRA

c. p. Firmado: J. Suarez Diaz



