

MINISTERIO DE INDUSTRIA
REGISTRO DE LA PROPIEDAD INDUSTRIAL



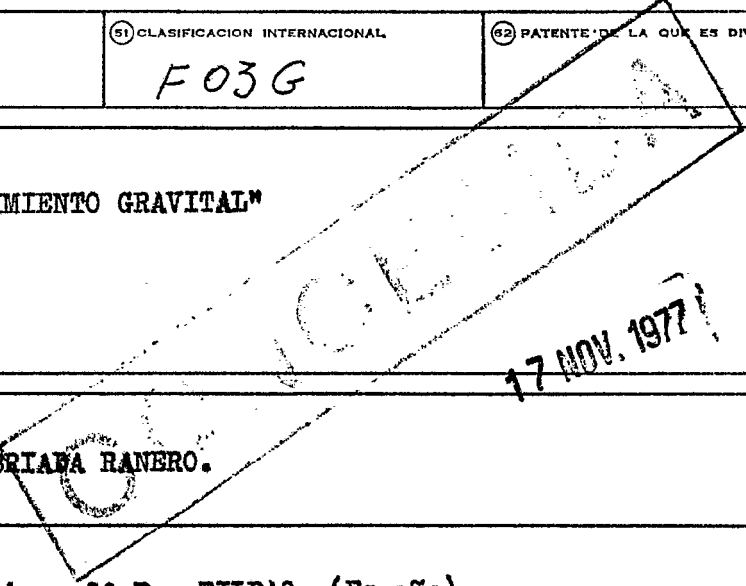
ESPAÑA

19 ES	11 21	NUMERO 454877	10 A 1
	22	FECHA DE PRESENTACION	

PATENTE DE INVENCION



30 PRIORIDADES:		
31 NUMERO	32 FECHA	33 PAIS
47 FECHA DE PUBLICIDAD	51 CLASIFICACION INTERNACIONAL F 03 G	62 PATENTE DE LA QUE ES DIVISIONARIA
54 TITULO DE LA INVENCION "MOTOR DE MOVIMIENTO GRAVITAL"		
71 SOLICITANTE (S) D. Mariano CABRIADA RANERO.		
DOMICILIO DEL SOLICITANTE c/ Machin, 3 bis - 3º B - <u>BILBAO</u> (España)		
72 INVENTOR (ES) El solicitante.		
73 TITULAR (ES)		
74 REPRESENTANTE D. Francisco GARCIA CABRERIZO.		





"MOTOR DE MOVIMIENTO GRAVITAL".

La presente invención, según se expresa en el enunciado de esta memoria descriptiva, se refiere a un motor de movimiento gravital, el cual ha sido concebido y realizado en orden a obtener una energía que es producida por la propia gravedad, de modo que dicha energía puede ser aplicada al árbol de un alternador, dinamo, etc. y así transformar la energía obtenida en cualquier otro tipo de energía de múltiples aplicaciones industriales.

5. Dicho motor, objeto de la invención, se basa en la fuerza de la gravedad aplicada a elementos móviles, que mutuamente gravitan, impelen y elevan para de esta forma suministrarse por sí mismo un movimiento de rotación continuo, ya que la energía para su marcha la produce únicamente la propia gravedad.

10. El conjunto de elementos que constituyen el motor propiamente dicho o sistema productor del movimiento gravital son los siguientes:

20. - Un volante impulsor de gran diámetro, el cual va dotado de una serie de aspas solidarizadas sobre la llanta que constituye el propio volante, las cuales aspas van dispuestas internamente a la llanta y en sentido radial. Dicho volante impulsor está montado sobre el eje motriz del conjunto.

25. - Un plato elevador sobre el que van solidarizados adecuadamente unos rodillos que gravitanán sobre las aspas del volante impulsor dando origen a una rotación de éste. Dichos rodillos van unidos a un dispositivo-guía que hace contacto, en el giro del plato elevador, con un soporte y los eleva para lanzarlos sobre las propias aspas; de tal modo que para

30.



el acoplamiento de tales rodillos y aspas, se ha previsto un carril de acoplamiento debidamente realizado y emplazado.

5. El giro del plato elevador se realiza a través de una serie de engranajes que saliendo del propio volante impulsor llegan al mencionado plato elevador para producir el movimiento de giro en éste y así girar los rodillos que golpearán las aspas del volante impulsor.

10. Del eje motriz sobre el que montado el volante impulsor sale un piñón que hace girar a otro engrane montado sobre otro eje, en cuyo extremo opuesto presenta un piñón dentado de forma tronco-cónica que en su giro arrastra a un nuevo piñón unido a otro engrane montado sobre el mismo eje que el anterior. El último piñón mencionado engrana con otro montado sobre el eje de un pequeño volante dotado de dientes de engrane que engrana con otro volante mayor dentado montado solidariamente sobre el propio plato elevador donde van los rodillos de gravitación.

15. Con esta estructuración, cuyo funcionamiento se detallará posteriormente, se logra un movimiento basado únicamente en la fuerza de la gravedad, estando ésta aplicada a los elementos mencionados, que mutuamente gravitan, impelen y elevan.

20. Por lo tanto, una de las características de la presente invención, es la de que el sistema que constituye el motor se suministra así mismo la rotación, ya que la energía para su marcha la produce la propia gravedad.

25. Otra característica, además de su auto-rotación, es la de poderse aplicar al árbol de un alternador, dinamo, etc., y así producir cualquier clase de energía aplicable a la industria.

30.



Otra característica es la de que basándose solamente en la gravedad, el motor tiene una marcha constante, sin alteración alguna y por tiempo indefinido.

5. Tanto el material a utilizar en la constitución del motor, como el tamaño, forma y demás características, pueden ser variables, ya que la característica principal que define al propio motor es la de obtener un movimiento constante con una serie de elementos cuyo movimiento es producido por la gravedad.

10. Para complementar la descripción que seguidamente se va a realizar y con objeto de ayudar a una mejor comprensión de las características del invento, se acompaña a la presente memoria descriptiva de un juego de planos cuyas figuras representan lo siguiente:

15. Figura 1.- muestra una vista esquemática en alzado lateral de los elementos que integran el motor realizado según la invención.

20. Figura 2.- muestra otra vista esquemática en alzado lateral de los elementos anteriores, con la particularidad de ser una vista opuesta a la anterior, es decir por su otra cara o lateral.

25. Sobre las figuras mencionadas, se han referenciado numéricamente cada una de las partes y elementos principales que constituyen el conjunto del motor, siendo tales referencias las siguientes:

- 1.- Volante impulsor.
- 2.- Plato elevador.
- 3.- Eje motriz.
- 4.- Piñón montado sobre el eje motriz (3).
- 30. 5.- Piñón.



- 6.- Piñón tronco-cónico montado sobre el eje del piñón (5).
- 7.- Engrane.
- 8.- Piñón tronco-cónico montado sobre el eje del engrane (7).
- 9.- Piñón montado sobre el eje del pequeño volante dentado (10).
- 10.- Volante dentado.
- 11.- Volante dentado montado sobre el eje del plato elevador (2).
- 12.- Rodillos.
- 13.- Dispositivo-guia de los rodillos (12).
- 14.- Soporte.
- 15.- Aspas del volante impulsor (1).
- 16.- Carril de acoplamiento de los rodillos (12) y -
aspas (15).
- 17.- Mando de control.

A la vista de las figuras, puede observarse el volante impulsor (1) de gran tamaño, el cual va montado sobre el eje motriz (3) y va dotado sobre su llanta de una serie de aspas (15) dispuestas internamente y en sentido radial. En el extremo del eje motriz (3) va montado un piñón (4) que hace girar al piñón (5) en su engrane con éste, estando este piñón (5) montado en otro eje en cuyo extremo opuesto va solidariamente montado un piñón tronco-cónico (6) que impulsa al engrane (7) montado sobre el eje en el que asimismo va montado el piñón tronco-cónico (8). Este piñón (8) hace girar al volante dentado (10) a través del engrane con el piñón (9) montado sobre el eje del referido volante dentado (10), de tal forma que en el giro de este volante (10) engrana con otro volante



(11) de mayor tamaño solidarizado al propio eje del plato elevador (2), el cual girará por la acción de su volante mencionado (11) y es el que lleva los rodillos (12) que en su movimiento de giro gravitarán sobre las aspas (15) del volante impulsor (1).

Dichos rodillos (12) están unidos a un dispositivo-guia (13) que al hacer contacto con un soporte (14) les eleva y lanza sobre las propias aspas (15), con la particularidad de que el acoplamiento entre tales rodillos (12) y aspas (15) se realiza mediante un carril (16) debidamente realizado para su finalidad.

Este conjunto de elementos o componentes que determinan el motor, en su realización generalizada, se complementa con un dispositivo de mando de control (17) dispuesto lateralmente y que sirve para la puesta en marcha y frenado del motor así constituido.

Dicho motor ha sido concebido preferentemente para, en grandes dimensiones y anclaje fijo, mover alternadores y dinamos, aunque puede ser aplicado a cualquier tipo de aparato o dispositivo de múltiples aplicaciones industriales, ya que se obtiene una energía que puede ser aplicada indistintamente y de cualquier forma.

Por otra parte, el armazón conjunto puede adoptar cualquier forma y estructura sin variación de la finalidad, concepción y funcionamiento del sistema. Así, por ejemplo, los dientes de los engranes pueden ser rectos, cónicos y helicoidales; las aspas pueden ser asimismo de cualquier forma siempre que determinen elementos de asiento adecuados para gravitar sobre las mismas los correspondientes rodillos.

Los referidos rodillos (12), que en el punto más --



elevado de las aspas (15) descienden por gravedad, impelen al volante impulsor (1) haciendo girar al mismo; de tal modo que tales rodillos (12) al llegar a la parte más baja del plato - elevador (2) quedan libres, en cuyo momento las guías (13) --

5. elevan a los mismos lanzándoles sobre las aspas (15) del volante impulsor (1).

Cada aspa (15) toma un rodillo (12) al mismo tiempo que otra aspa despié el suyo, todo ello en ciclos sin interrupción y entendiéndose por ciclo de marcha cada vuelta completa del volante impulsor (1). La rotación de dicho volante impulsor (1) y plato elevador (2) está sincronizada mecánicamente por los engranajes anteriormente mencionados, de acuerdo con las aspas (15) y dentado de los mismos.

10.

El volante impulsor (1), en su rotación, siempre --

15. tiene varios rodillos (12) en gravedad, es decir que siempre hay rodillos (12) apoyando y haciendo fuerza sobre otras tantas aspas (15) de dicho volante impulsor (1), el cual puede ser sencillo, como es el caso concreto de realización expuesto, o bien puede ser doble, es decir que su llanta sea o tenga

20. doble anchura, radios al centro y aspas a ambos lados.

El solicitante se reserva el derecho de extender esta demanda a los países extranjeros, reivindicando la misma - prioridad de la presente solicitud al amparo del Convenio Internacional para la protección de la Propiedad Industrial.

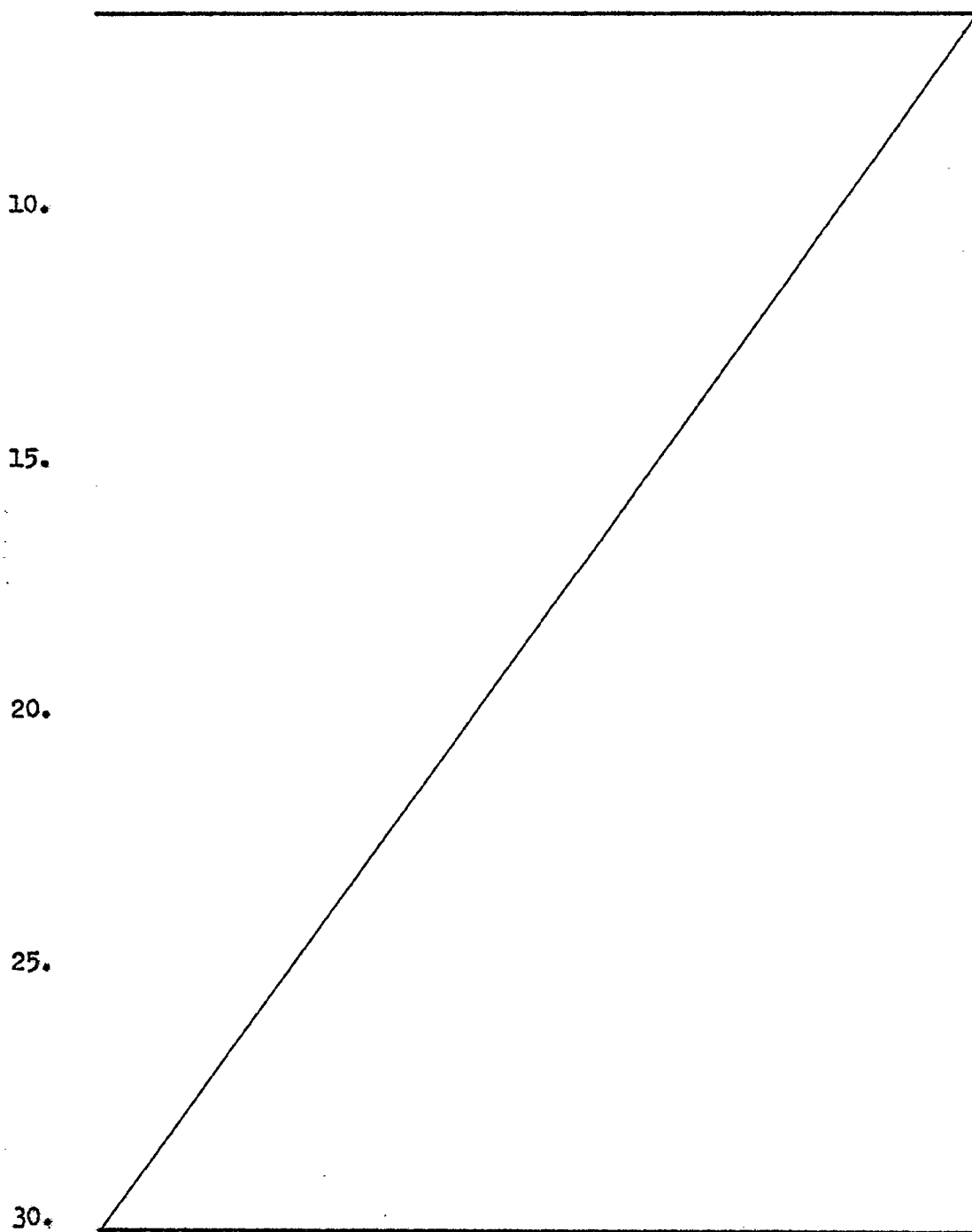
25. Igualmente el solicitante se reserva el derecho de introducir en la presente invención cuantos perfeccionamientos sobre la misma puedan derivarse, mediante la solicitud de los correspondientes Certificados de Adición en la forma señalada por la Ley*



N O T A

La Patente de Invención, que se solicita por veinte años, para España, de acuerdo con la vigente Legislación, deberá recaer sobre: "MOTOR DE MOVIMIENTO GRAVITAL", según las

5. características esenciales de las siguientes:





REIVINDICACIONES

- 1ª.- Motor de movimiento gravital, que estando concebido y basado en la fuerza de la gravedad aplicada a varios elementos móviles, que mutuamente graviten, impelen y eleven,
5. originando un movimiento de auto-rotación y siendo de especial aplicación para mover alternadores y dinamos, pudiendo ser aplicado asimismo a cualquier otra forma de utilización industrial, esencialmente se caracteriza porque comprende un gran volante impulsor dotado de una serie de aspas radiales -
10. dispuestas internamente sobre el contorno de su llanta, estando acoplado dicho volante impulsor al propio eje motriz del conjunto, cuyo eje motriz va dotado asimismo de un piñón que hace girar a otro piñón montado en un eje independiente sobre el que también se haya montado un piñón tronco-cónico que ---
15. arrastra a un engrane sobre cuyo eje se ha previsto otro piñón tronco-cónico que a su vez engrana con el piñón de un eje sobre el que va montado un pequeño volante dentado, en cuyo giro engrana y arrastra a un nuevo volante de mayor tamaño y asimismo dentado que se encuentra solidarizado al eje de un -
20. plato elevador, el cual comporta una serie de rodillos que en su movimiento de rotación gravitan sobre las aspas del propio volante impulsor.

- 2ª.- motor de movimiento gravital, según reivindicación 1, caracterizado porque la rotación del volante impulsor
25. y plato elevador está sincronizada mecánicamente por el mecanismo de engranajes de acuerdo con las aspas y dentado de los referidos engranajes, con la particularidad de que los rodillos en el punto más elevado del plato elevador descienden --- por gravedad impeliendo sobre el volante impulsor, de tal modo
30. que al llegar a la parte más baja de dicho plato elevador,

7 ENE



son elevados por un dispositivo-guía debidamente realizado -
que los lanza sobre las propias aspas del volante impulsor.

5. 3ª.- Motor de movimiento gravital, según reivindicaciones 1 y 2, caracterizado porque para el lanzamiento de los rodillos por el dispositivo-guía es necesario que éste contacte con un soporte previsto en el conjunto, de tal manera que el acoplamiento de aspas y rodillos se realiza a través de un carril que emerge del propio soporte mencionado.

10. 4ª.- Motor de movimiento gravital, según reivindicaciones anteriores, caracterizado porque cada aspa toma un rodillo al mismo tiempo que otra aspa despide al suyo, todo ello en ciclos sin interrupción, componiendo cada ciclo de marcha una vuelta completa del volante impulsor.

15. 5ª.- Motor de movimiento gravital, según reivindicaciones anteriores, caracterizado porque el conjunto va dotado lateralmente de un mando de control para puesta en marcha y frenado del mismo.

6ª.- MOTOR DE MOVIMIENTO GRAVITAL.

Según queda sustancialmente descrito en la presente

20.

.../...

7 ENE.



memoria, que consta de diez hojas, escritas a máquina por una sola cara y acompañada de dibujos.

Madrid, 7 ENE. 1977

D. Mariano CABRIADA RANERO.

P.P. FRANCISCO GARCIA CABRERIZO
P.P.

Firmado: M.^a Dolores Jaquera

5.

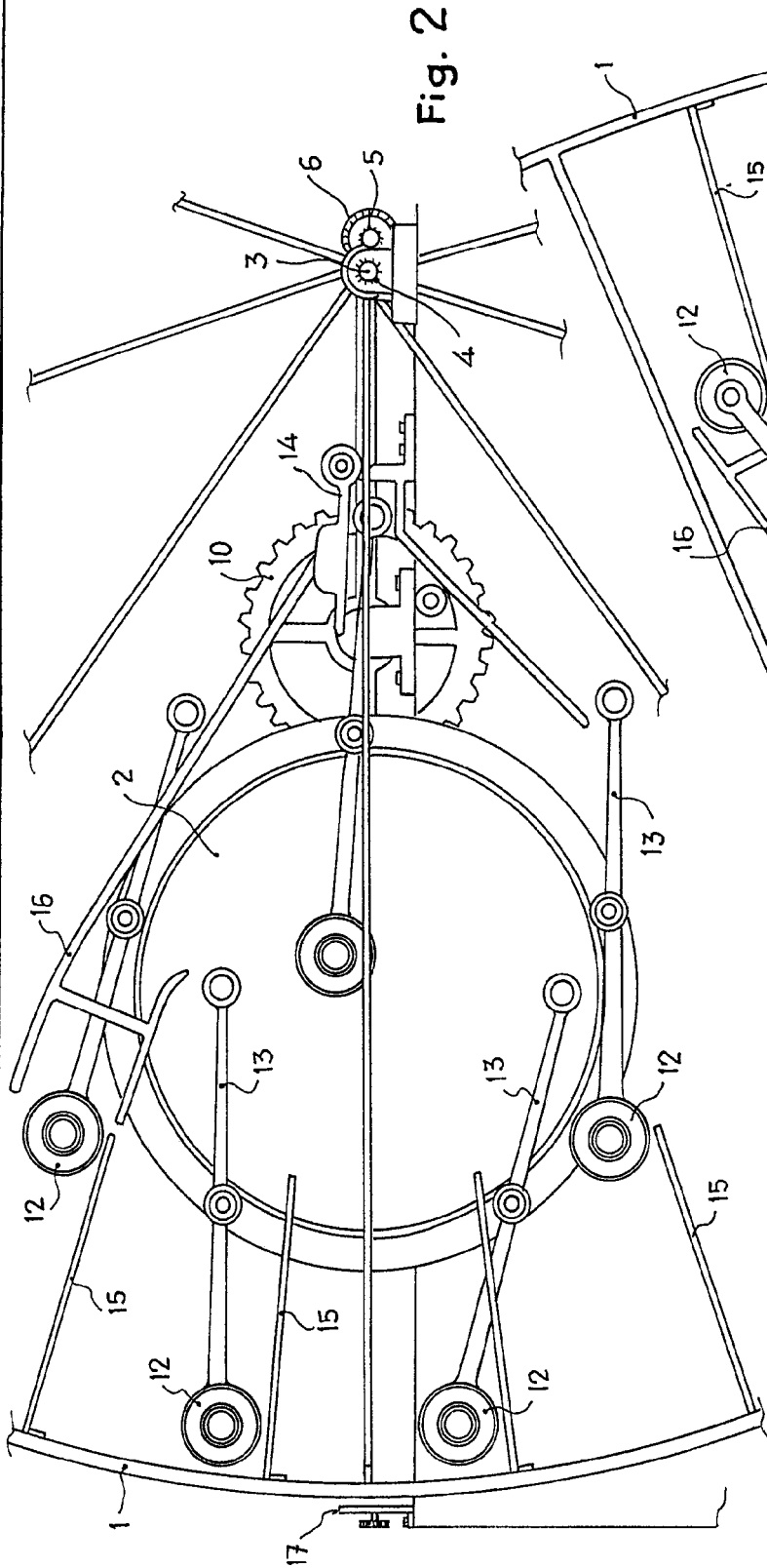
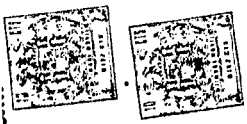


Fig. 2

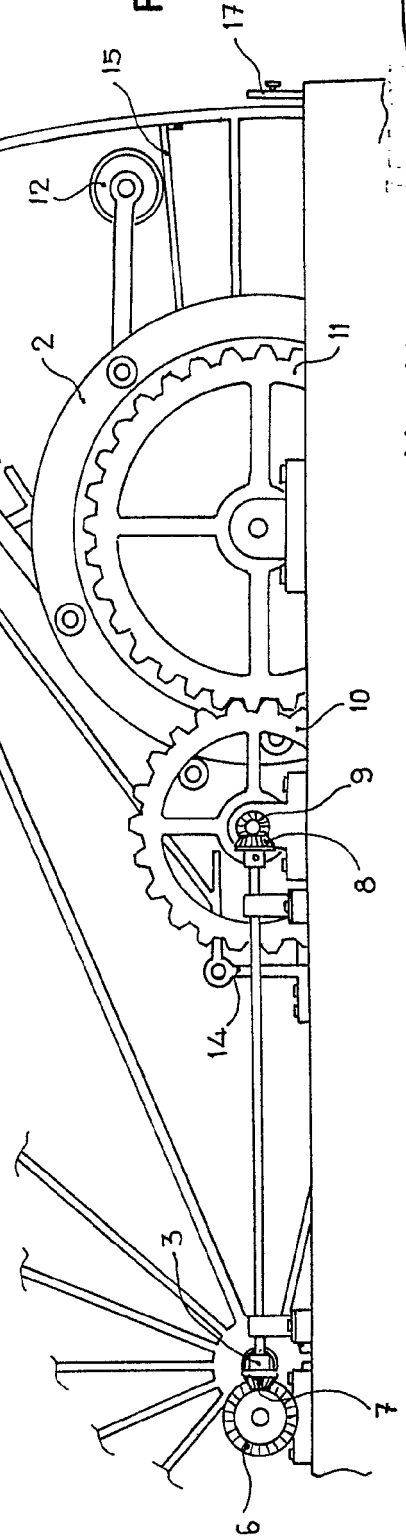


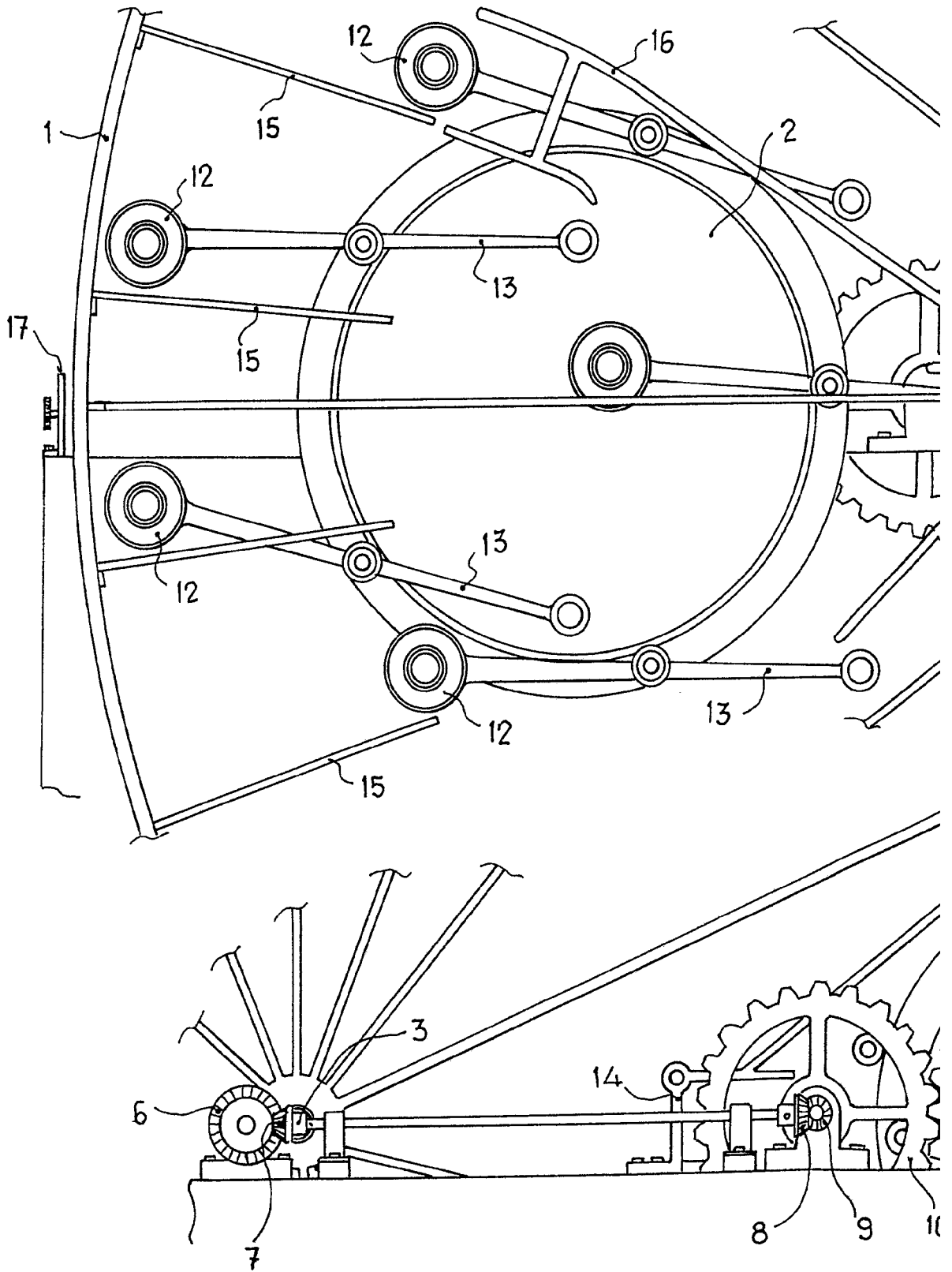
Fig. 1

Madrid,
P. P.

Escala variable

OFICINA ESPAÑOLA DE PATENTES

D. MARIANO CABRIADA RENERO.



Escala variable

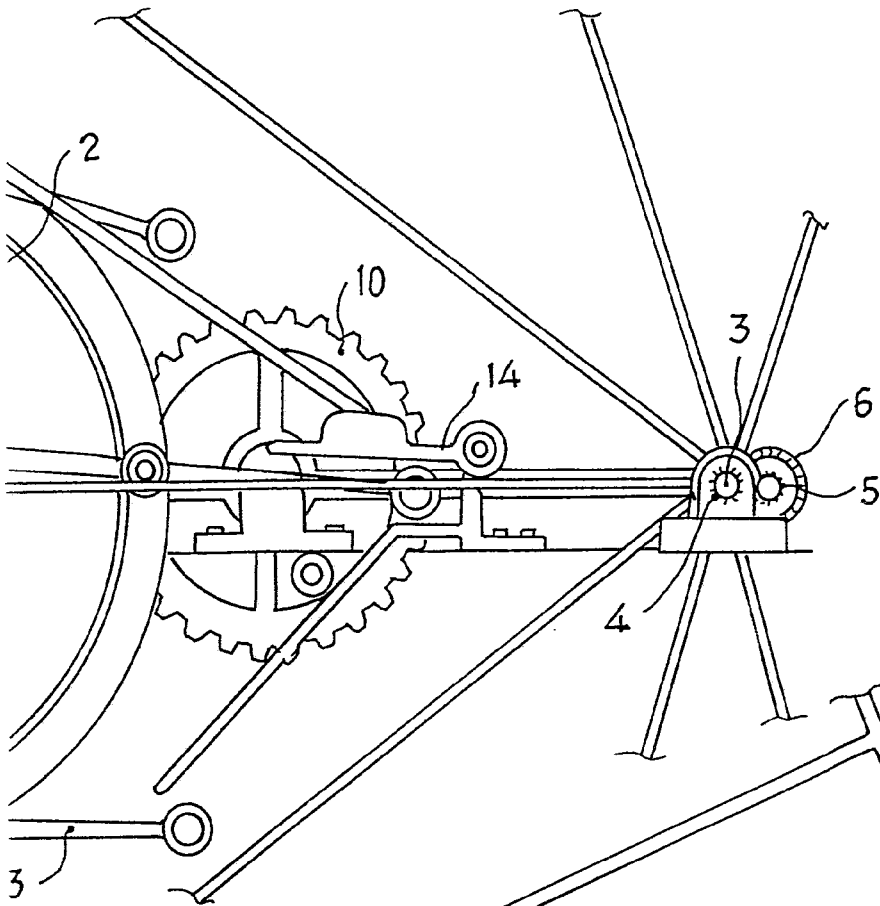


Fig. 2

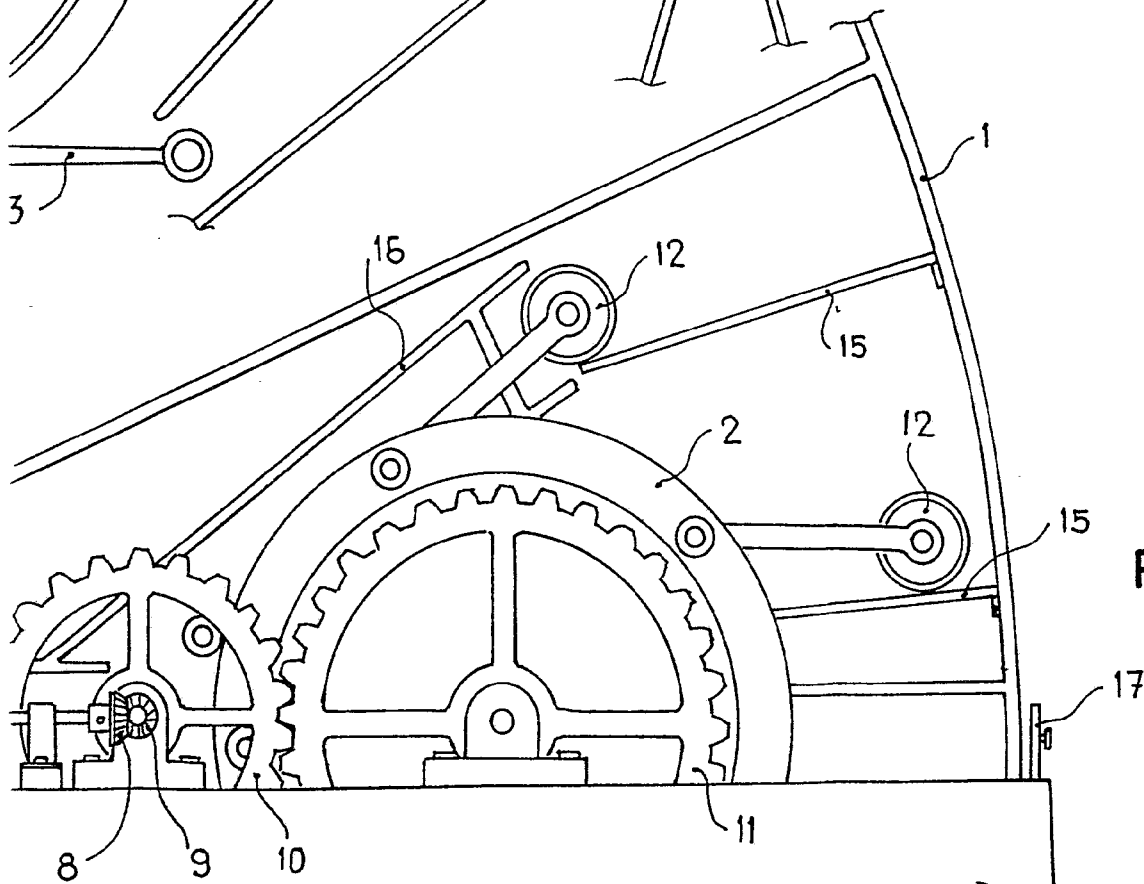


Fig. 1

Madrid,
P. P.

FRANCISCO GARCIA CALERZO
P. P.