



407417



- 2 -

5 te y comportando el brazo inferior, en uno de sus extremos la mordaza agarradora superior y formando, en su otro extremo, una cara soporte que está adaptada para situarse - contra la pared lateral de un bidón para ser elevado, con el brazo superior, en uno de sus extremos, comportando la otra mordaza y estando provisto de un punto de aplicación para un miembro elevador, en una distancia específica en - la dirección de su otro extremo.

10 A través de la interacción de la fuerza elevadora espaciada desde el pivote y la cara soporte en el extremo inferior del brazo agarrador inferior, los brazos interconectados pivotantemente desarrollarán un movimiento de - empalme durante la elevación, que resulta en el agarrado - de una muesca de bidón, por las mordazas agarradoras. Mientras que no sea ejecutada ninguna fuerza elevadora, existe el peligro de que, cuando la mordaza superior descansa sobre un bidón, las mitades agarradoras ocupan una posición abierta.

20 El objeto de la invención es un agarrador elevador del tipo mencionado arriba, que carece de dicha desventaja.

25 Para éste efecto, tal agarrador elevador está -- provisto con un dispositivo de cierre automático para bloquear los dos brazos en la posición de agarrado. Dicho dispositivo de cierre puede comprender un pestillo de bloqueo



conectado pivotantemente al brazo superior, y que es impelido a la posición de bloqueo por un engranaje de precomprensión, de tal forma que, tan pronto como el bidón es elevado, el agarrador llegará automáticamente a la posición bloqueada. El pestillo puede estar provisto de un agarrador para el libre acceso.

Para adaptarse a bidones que tengan diferentes diametros, el brazo superior puede comprender una pluralidad de puntos utilizables selectivamente, de aplicación para el miembro elevador, de tal forma que dicho miembro elevador puede encajar siempre, substancialmente por arriba del centro de gravedad del bidón.

También, la cara soporte y la mordaza agarradora del brazo inferior y/o la mordaza del brazo superior, pueden tener una configuración que corresponde con la forma del bidón, de tal manera que, en la posición de agarrado, el brazo superior ocupará automáticamente una posición substancialmente radial, con referencia al bidón que ha de ser elevado.

Para aclarar la invención, se describirá una realización con referencia a los dibujos.

La figura 1 muestra, en líneas continuas, una vista en elevación lateral de un agarrador elevador según la invención, descansando en posición descargada sobre un bidón;

407417



- 4 -

La figura 2 es una vista desde arriba, según la figura 1.

Un agarrador elevador generalmente indicado por (1) está mostrado en elevación lateral, descansando sobre un bidón (2) del cual solamente una pequeña parte está indicada esquemáticamente. Dicho bidón está provisto ordinariamente de una muesca superior 3. El agarrador elevador comprende un brazo superior 4, formado por dos partes planas alargadas y un brazo inferior 5 formado por una parte plana alargada.

Los dos brazos están interconectados pivotantemente en 6, a través de una conexión de tuerca-perno 7. El brazo superior, en la posición de descanso indicada, comprende una parte de brazo que se extiende horizontalmente en substancia, en la que están mostrados dos puntos de aplicación 8, para un miembro elevador. Naturalmente, más puntos de aplicación pueden ser aplicados, si es necesario. - El extremo de la izquierda del brazo superior comprende una parte terminal -9-, dirigida hacia abajo, en la que está dispuesta una mordaza inferior agarradora -10-, interconectando las dos partes planas.

El brazo agarrador inferior -5- está provisto en su extremo inferior de una cara soporte 11 y en su extremo superior, de una parte terminal -12- dirigida hacia la derecha, con una mordaza agarradora superior 13. En 14 está

407417



- 5 -

montado pivotalmente un pestillo de cierre 15, entre las  
dos partes del brazo superior 4. El pestillo es forzado  
por un muelle tensor 16 a una posición de cierre, descan-  
sando la cara terminal 17, del pestillo, contra una cara  
5 correspondiente 18, en la parte extrema superior del brazo  
inferior. En el otro lado del pivote 14 hay dispuesta una  
palanca de libre acceso 19 con relación al pestillo 15.

Dicho muelle tensor no actúa sólomente como un  
medio para mover el pestillo en su posición activa, sino  
10 también como un medio para acomodar las desviaciones de la  
muesca.

Los brazos agarradores inferior y superior son  
aproximadamente de igual amplitud y son ligeramente mayo-  
res que la mitad del diámetro del mayor bidón que haya de  
15 ser elevado, para el cual está diseñada el agarrador ele-  
vador. Un miembro elevador estará conectado a uno de los -  
puntos de aplicación 8, a través del cual el agarrador ele-  
vador puede ser izado. En vista de lo simple de la cons--  
trucción, el peso del agarrador es tan ligero que, por su  
20 puesto, puede ser fácilmente accionado manualmente por un  
hombre. Durante la elevación, el brazo inferior -5 estará  
substancialmente vertical bajo el pivote 6, por donde el  
agarrador es bajado sobre un bidón viniendo a descansar la  
mordaza superior 13 en algún punto detrás de la muesca 3,  
25 en la tapa del bidón. El tope 11 vendrá a descansar contra

407417.



- 6 -

la pared del bidón. El brazo superior 4 ocupará, entonces, una posición como se indica en la figura 1, estando la mordaza inferior 10 suficientemente separada de la pared del bidón. Durante la elevación la mordaza superior ocupará --

5 gradualmente una posición más inclinada quedando la mordaza inferior -10- contra la pared del bidón. Durante la elevación continuada la mordaza superior -13-, cuyo caso no se ha presentado hasta ahora, se moverá hacia afuera hasta que venga a descansar contra el lado interior de la muesca

10 del bidón 3, continuando la cara soporte -11- en descanso contra la pared del bidón. Finalmente, se alcanzará una posición tal como parcialmente se indica en la figura 1, por medio de líneas de trazos. El pestillo de cierre 15, bajo la influencia del muelle 16, saltará con su cara de cierre

15 17 por detrás de la cara correspondiente -18-, del brazo de agarre inferior. Durante la compensación del miembro elevador, el brazo superior ya no podrá continuar siendo bajado, ya que la posición de agarre estará bloqueada. A través de una forma de la cara soporte inferior -11-, que corresponde con la forma del bidón y de la muesca del bidón

20 y de dos mordazas agarradoras -10- y -13-, el brazo agarrador superior, al aproximarse a la posición de agarre, si aún no se ha dado el caso originalmente, ocupará una posición substancialmente radial con relación al bidón. Usando

25 el punto elevador correspondiente -8- el miembro elevador



puede enganchar exactamente encima del centro del bidón, permitiéndole ser elevado en posición vertical.

NOTA REIVINDICATORIA

En esta Patente de Invención se reivindica:

5                    1º.- Agarrador de bidones, para agarrar, elevar e  
 izar un bidón muescado en una posición vertical, estando -  
 el agarrador adaptado para enganchar en una muesca superior  
 del bidón y estando provisto de un brazo superior con mor-  
 daza agarradora y un brazo inferior con mordaza agarradora,  
 10 estando interconectados pivotalmente los dos brazos y com-  
 portando el brazo inferior, en uno de sus extremos, la mor-  
 daza agarradora superior, que forma, en su otro extremo,  
 una cara soporte la cual está adaptada para descansar con-  
 tra la pared lateral de un bidón que ha de ser elevado com-  
 15 portando el brazo superior, en un extremo, la otra mordaza  
 y estando provisto de un punto de aplicación para un miem-  
 bro elevador, a una distancia específica en la dirección  
 de su otro extremo, caracterizado porque se le ha profisto  
 de un cierre automático para el bloqueo de los dos brazos  
 20 agarradores, en la posición de agarre.

25                    2º.- Agarrador de bidones, para agarrar y elevar  
 según la reivindicación 1, caracterizado porque el cierre  
 comprende un pestillo de bloqueo pivotalmente conectado -  
 con el brazo agarrador superior siendo forzado a una posi-  
 ción de cierre por un dispositivo de pre-comprensión.

407417.



- 8 -

3º.- Agarrador de bidones, para agarrar y elevar caracterizado porque el pestillo de cierre está provisto de un agarrador para el desajuste del cierre.

5                   4º.- Agarrador de bidones para agarrar y elevar según cualquiera de las reivindicaciones precedente, caracterizado porque el brazo agarrador superior está provisto de una pluralidad de puntos de aplicación utilizables selectivamente por el miembro elevador, para el enganche del miembro elevador, que dependen de sus dimensiones substancialmente encima del centro de gravedad del bidón que ha de ser elevado.

10

5º.- Agarrador de bidones para agarrar y elevar según una cualquiera de las reivindicaciones precedentes, caracterizado porque la cara soporte en el brazo agarrador inferior y la mordaza superior y/o la mordaza inferior, --

15                   tienen una configuración que corresponde a la forma del bidón de tal manera que en la posición de agarre, el brazo agarrador superior ocupará una posición substancialmente radial con relación al bidón.

20                   6º.- " AGARRADOR DE BIDONES ", de conformidad en un todo en lo esencial y fines industriales a lo descrito en la precedente memoria descriptiva y gráficamente representado en los adjuntos planos para su mejor comprensión.

25                   

Esta memoria consta de OCHO hojas escritas o me-

.../...

407417



- 9 -

canografiada por una sola cara a doble espacio.

Madrid, 7 OCT. 1972

Por autorización del interesado.

JOSE LOPEZ CORTES  
P.P.

A handwritten signature in black ink, appearing to read "Jose Lopez Cortes", written over a horizontal line. The signature is stylized and overlaps the printed name above it.

A large, stylized handwritten mark or signature in black ink, consisting of a large loop and a tail, located in the lower-left quadrant of the page.

