



24.11.54

404257

404257

Inv. Cl. 2. <u> </u> <u> </u> <u> </u>	SECCION TECNICA	
	CLASIFICACION I. P. C.	
	CLASE <u> </u>	<u> </u>
	SUBCLASE <u> </u>	<u> </u>

MEMORIA DESCRIPTIVA

Correspondiente al registro de Patente de Invención que, por veinte años, se solicita, a favor de la firma "PLAY-MATIC, S.A.", residente en Barcelona, calle Juan de Peguera nº 117, - - - - -

5.

p o r

"MECANISMO PROGRAMADOR PARA MAQUINAS RECREATIVAS ELECTRO-MECANICAS"

10.

El objeto del presente Modelo de Utilidad se refiere a un programador para máquinas recreativas electro-mecánicas del tipo de juegos del millón, o billares americanos.

Con el nuevo programador, se logra una gran variedad de gobierno de circuitos eléctricos distintos, pese a

404257



su extraordinaria sencillez constructiva, lo que lo hace idóneo en máquinas recreativas electromecánicas en las que en su funcionamiento entran en juego una gran variedad de movimientos electromecánicos y señalizaciones eléctricas.

5. Para una correcta interpretación se describe a continuación un caso de realización práctica, a título de ejemplo, no limitativo, del nuevo programador, acompañándose de una hoja de dibujos en la que:

10. En la figura 1 se representa, de lado, un mecanismo programador según la invención.

En las figuras 2, 3, 4 y 5 son, respectivamente, sendas vistas del propio mecanismo en alzado trasero, frontal, planta superior e inferior.

15. Y en la figura 6 una perspectiva del propio mecanismo.

20. Consiste la invención en que en el armazón del cuerpo del programador, hay un árbol (1) de levas, de material dieléctrico (2), las cuales están ensartadas y por su borde enfrentadas a un número igual de lengüetas elásticas contactoras (3), que apoyan contra el borde de cada leva (2) correspondiente, habiendo en la superficie opuesta de las lengüetas el oportuno "Plot" de contacto (4), el cual se encara al correspondiente "plot" (5), de contacto de una segunda lengüeta contactora (6) que constituye el par

25. de contacto respectivo, de forma que al girar el árbol (1) cada leva (2) en su momento dado y previamente determinado empuja la, lengüeta (3) hasta que la misma contacta con su lengüeta par respectiva (6), durante el tiempo calculado, según sea el perfil de la leva y al desaparecer la

30. presión y contacto de esta última, entonces la lengüeta desplazada (3) se recupera separándose de su par (6) y

404257

24.



por ende abriendo el circuito que tenia cerrado, con lo que debido a que preferentemente los perfiles de las levas son asimétricos y distintos en cada una de ellas, al girar el árbol (1) se produce una sucesión de presiones de mayor o menor duración en las lengüetas contactoras móviles (3) y en el momento previamente determinado.

5. En uno de los extremos del árbol de levas (1) hay una rueda de trinquete (7) con doble dentado yuxtapuesto (8 y 9), siendo unos dientes (9) para el avance giratorio de un paso sobresimismo del árbol (1) mientras que el otro dentado yuxtapuesto (8) es para el enclave y fijación de la rueda para coadyuvar a que no se produzcan avances de giro mayor, al quedar enclavado el enclave laminar (10) del propio trinquete (11) y siendo este último el que queda engatillado con los dientes de avance (9) para impulsar el árbol (1) un paso en el sentido de avance de las agujas del reloj.

10. El gatillo (11) presenta un talón (12) en el que está vinculado el extremo (13) de un muelle helicoidal (14) cuyo otro extremo (15) está unido a un punto fijo (16) del armazón, cual muelle (14) tiene por finalidad, al ser distendido por elevación, con desplazamiento lateral, del apéndice (17) del trinquete (11), por el elemento motriz, motor o electroimán (18) que al cesar el efecto de tracción y recuperarse el muelle helicoidal (14) tire del talón (12) y haga descender con desplazamiento lateral simultáneo el apéndice acodado (17) solidario del trinquete (11), con cual descenso y desplazamiento el trinquete (11) engatilla con los dientes (9) de la rueda dentada (7) correspondiente y hace avanzar el árbol de levas (2) un paso en el sentido de las agujas del reloj.



Además del enclavado de los dientes (8) de la rueda dentada (7) hay un contratrinquete (18) en los dientes de trinquete (9) a fin de que el trinquete (11) no pueda avanzar en demasía en su movimiento de avance, existiendo el oportuno muelle helicoidal (19) dispuesto afianzado al contratrinquete (18) y a un punto fijo del armazón para mantener siempre en posición correcta al contratrinquete (18).

El apéndice acodado (17) del trinquete (11) está vinculado al motor o electroimán (18') de accionamiento de dicho trinquete (11) y se guía a través de una ranura en "L" (20) de una pletina de soporte (21) unida al armazón del aparato y habiendo asimismo la oportuna abertura perpendicular (22) para que por la misma pueda elevarse y descender el estribo de enclavamiento (10) solidario del apéndice (17) de mando del trinquete (11).

El armazón del aparato está formado por dos pletinas extremas (23 y 24), verticales, entre las cuales están las oportunas barras (25) de unión entre sí.

Una de las pletinas (23), además de la solapa (26) de refuerzo por acodado del borde vertical, tiene un estribo (27) en el lado menor superior también obtenido por acodo, en ángulo recto, de dicho extremo la finalidad de cual estribo (27) es la de servir de plataforma de apoyo y fijación del electroimán (18) accionador de la prolongación superior (17) del trinquete (11) cuando el mismo es accionado por electroimán.

Además de las barras de unión (25) el armazón presenta una lámina transversal (28) de fijación de elementos eléctricos y vinculados al borde de la misma están los soportes (29) y las lengüetas eléctricas de contacto

404257



(3 y 6).

Habiendose descrito ampliamente la naturaleza del invento, así como su realización en la práctica, se hace constar que el mismo es susceptible de variaciones de detalle sin que por ello se altere su principio fundamental que constituye la esencia de la invención.

N O T A

Hecha la descripción del presente invento, se declaran como nuevas y de propia invención, las siguientes reivindicaciones:

1ª.- Mecanismo programador para máquinas recreativas electromecánicas; caracterizado por el hecho de que en el armazón del cuerpo del programador, hay un árbol de levas, de material dieléctrico, las cuales están ensartadas y por su borde enfrentadas a un número igual de lengüetas, elásticas contractoras, que apoyan contra el borde de cada leva correspondiente, habiendo en la superficie opuesta de las lengüetas el oportuno "Plot" de contacto, el cual se encara al correspondiente "Plot", de contacto de una segunda lengüeta contactora que constituye el par de contacto respectivo, de forma que al girar el árbol cada leva en su momento dado y previamente determinado empuja la lengüeta hasta que la misma contacta con su lengüeta par respectiva, durante el tiempo calculado, según sea el perfil de la leva y al desaparecer la presión y contacto de esta última, entonces la lengüeta desplazada se recupera separándose de su par y por ende abriendo el circuito que tenía cerrado, con lo que debido a que preferentemente los perfiles de las levas son asimétricos y distintos





en cada una de ellas, al girar el árbol se produce una sucesión de presiones de mayor o menor duración en las lengüetas contactoras móviles y en el momento previamente determinado.

5. 2ª.- Mecanismo programador para máquinas recreativas electromecánicas, según la anterior reivindicación. en el que en uno de los extremos del árbol de levas hay una rueda de trinquete con doble dentado yuxtapuesto, siendo unos dientes para el avance giratorio de un paso sobresimism
10. mo del árbol mientras que el otro dentado yuxtapuesto es para el enclave y fijación de la rueda para coadyuvar a que no se produzcan avances de giro mayor, al quedar enclavado el enclave laminar del propio trinquete y siendo este último el que queda engatillado con los dientes de avance para impulsar el árbol un paso en el sentido de avance de las agujas del reloj.
15. 3ª.- Mecanismo programador para máquinas recreativas electromecánicas, según las anteriores reivindicaciones, en el que el gatillo presenta un talón en el que está vinculado el extremo de un muelle helicoidal cuyo otro extremo está unido a un punto fijo del armazón, cual muelle tiene por finalidad, al ser distendido por elevación, con desplazamiento lateral del apéndice del trinquete, por el elemento motriz, motor o electroíman, que al cesar el efecto de tracción y recuperarse el muelle helicoidal tira del talón y haga descender con desplazamiento lateral simultáneo el apéndice acodado solidario del trinquete, con cual descenso y desplazamiento el trinquete engatilla con los
20. dientes de la rueda dentada correspondiente y hace avanzar
25. el árbol de levas un paso en el sentido de las agujas del reloj.
- 30.



404257²⁴



5. 4ª.- Mecanismo programador para máquinas recreativas electromecánicas, según las anteriores reivindicaciones, en el que además del enclavado de los dientes de la rueda dentada hay un contratrinquete en los dientes de trinquete a fin de que el trinquete no pueda avanzar en demasía en su movimiento de avance, existiendo el oportuno muelle helicoidal dispuesto afianzado al contratrinquete y a un punto fijo del armazón para mantener siempre en posición correcta al contratrinquete.

10. 5ª.- Mecanismo programador para máquinas recreativas electromecánicas, según las anteriores reivindicaciones, en el que el apéndice acodado del trinquete está vinculado al motor o electroimán de accionamiento de dicho trinquete y se guía a través de una ranura en "L" de una pletina de soporte unida al armazón del aparato y habiendo asimismo la oportuna abertura perpendicular para que por la misma pueda elevarse y descender el estribo de enclavamiento solidario del apéndice de mando del trinquete.

20. 6ª.- Mecanismo programador para máquinas recreativas electromecánicas, según las anteriores reivindicaciones, en el que el armazón del aparato está formado por dos pletinas extremas, verticales, entre las cuales están las oportunas barras de unión entre sí.

25. 7ª.- Mecanismo programador para máquinas recreativas electromecánicas, según las anteriores reivindicaciones, en el que una de las pletinas, además de la solapa de refuerzo por acodo del borde vertical, tiene un estribo en el lado menor superior también obtenido por acodo, en ángulo recto, de dicho extremo la finalidad de cual estribo es la de servir de plataforma de apoyo y fijación del electroimán accionador de la prolongación superior del

30.



404257 24



trinquete cuando el mismo es accionado por electroimán.

5. 8ª.- Mecanismo programador para máquinas recreativas electromecánicas, según las anteriores reivindicaciones, en el que además de las barras de unión el armazón presenta una lámina transversal de fijación de elementos eléctricos y vinculados al borde de la misma estan los soportes y las lengüetas eléctricas de contacto.

9ª.- MECANISMO PROGRAMADOR PARA MAQUINAS RECREATIVAS ELECTROMECHANICAS.

10. Según se describe y reivindica en la presente Memoria, que consta de ocho hojas foliadas y escritas por una sola cara y acompañada de una hoja de dibujos.

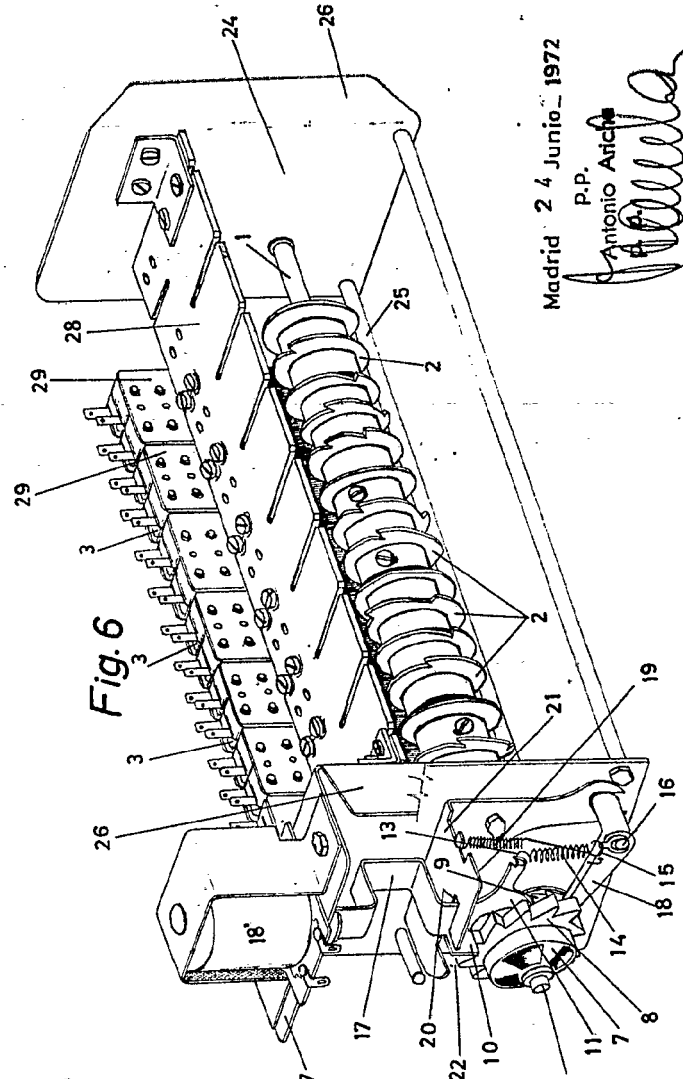
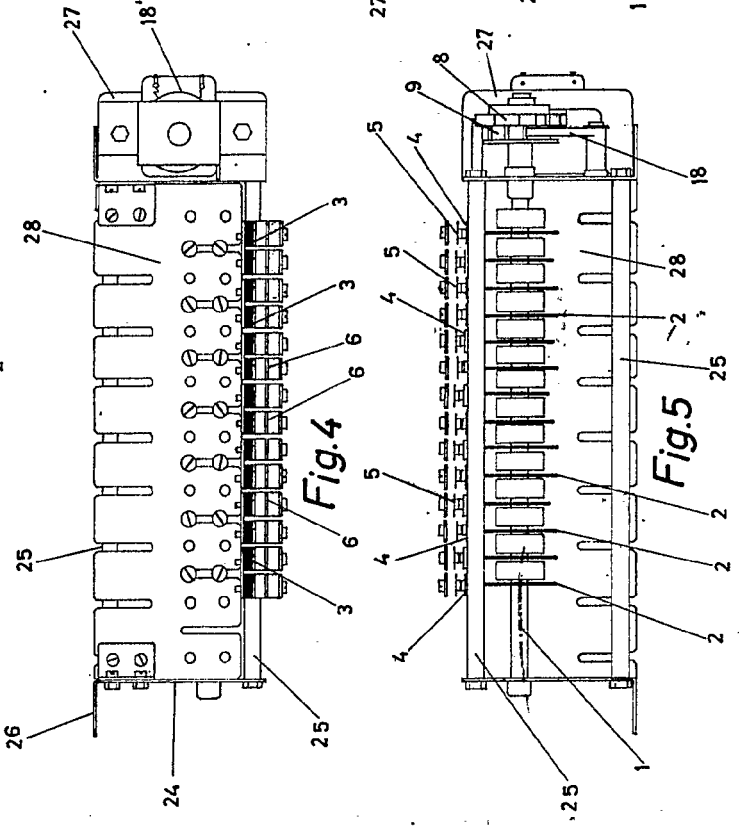
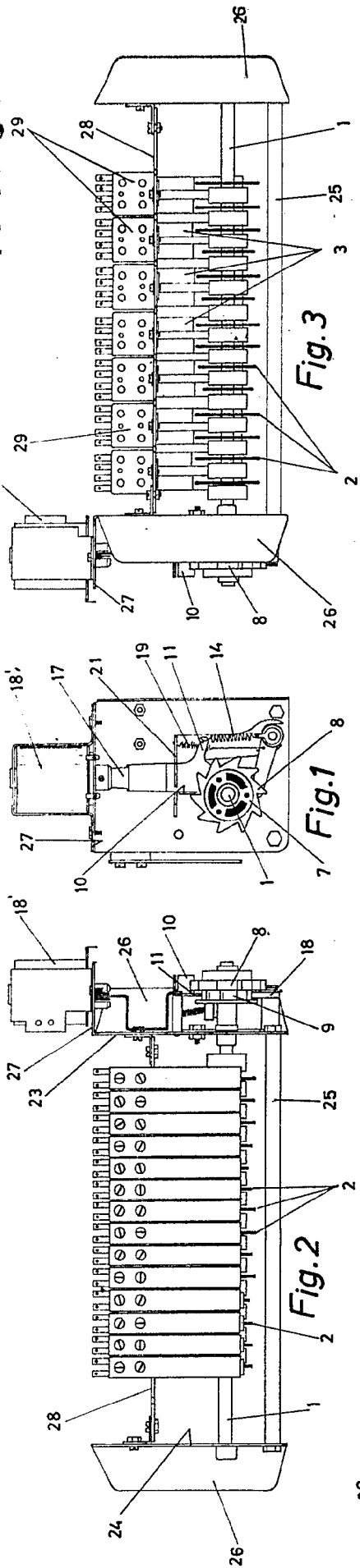
Madrid, a 24 de Junio de mil novecientos setenta y dos.

A.A.,
Antonio Archa
p. p.



404257

404257



Madrid 24 Junio 1972

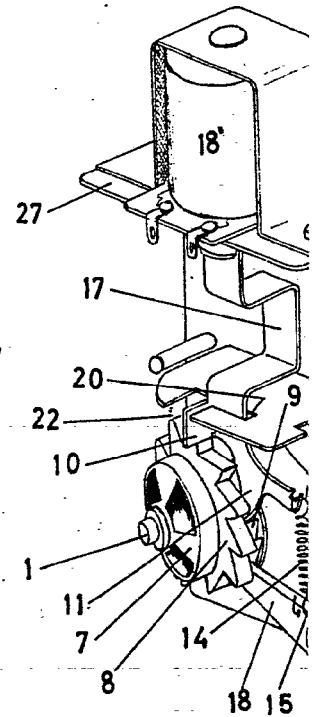
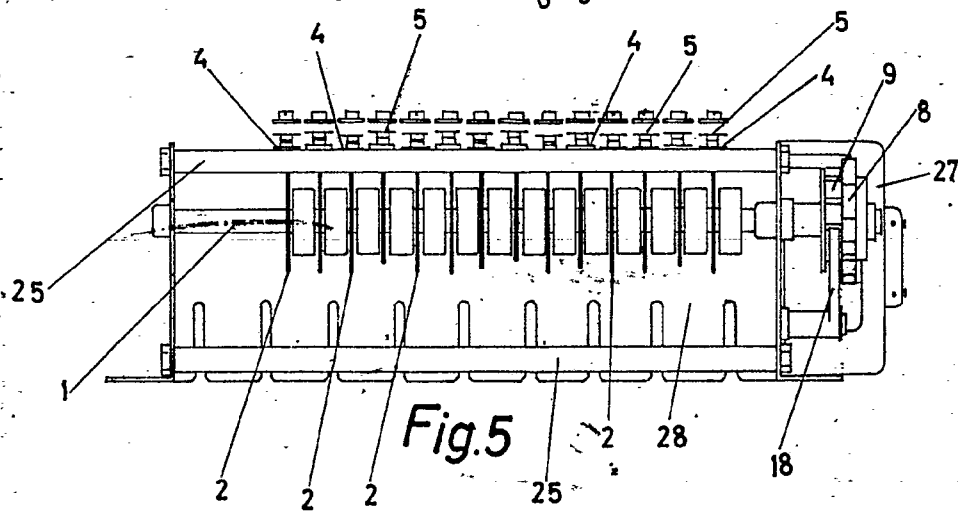
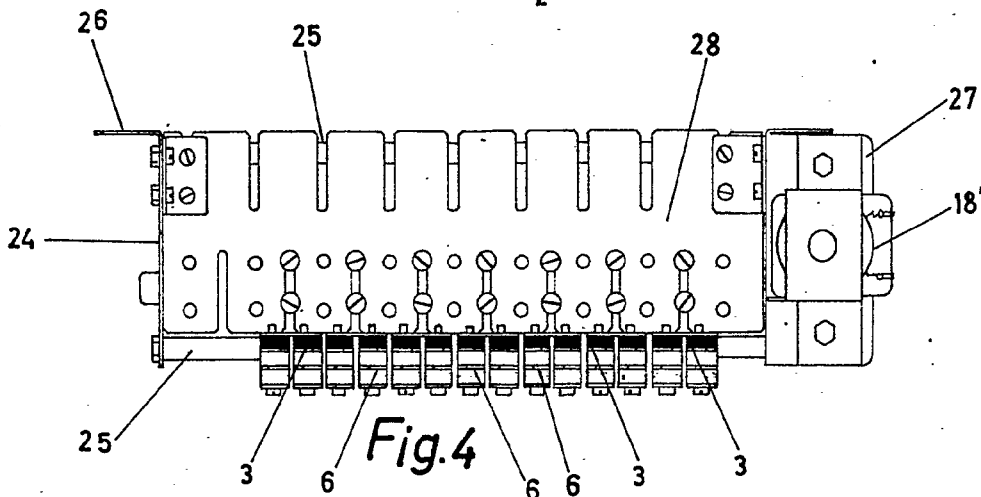
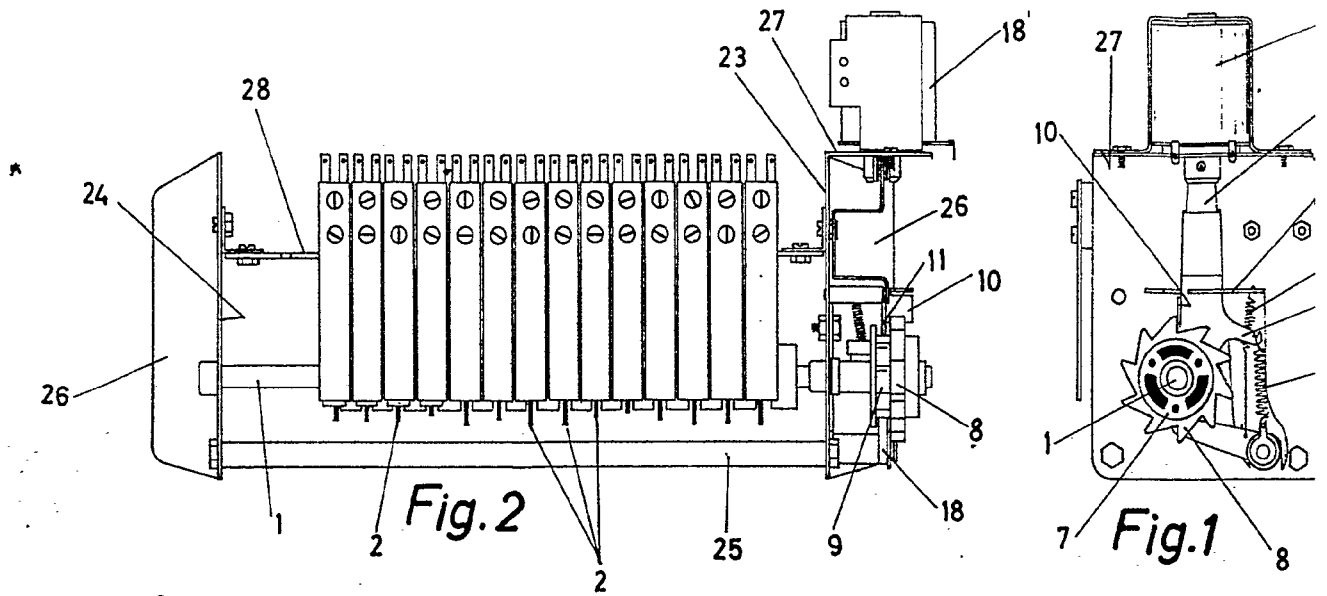
P.P. Antonio Arca

Antonio Arca

Escala variable

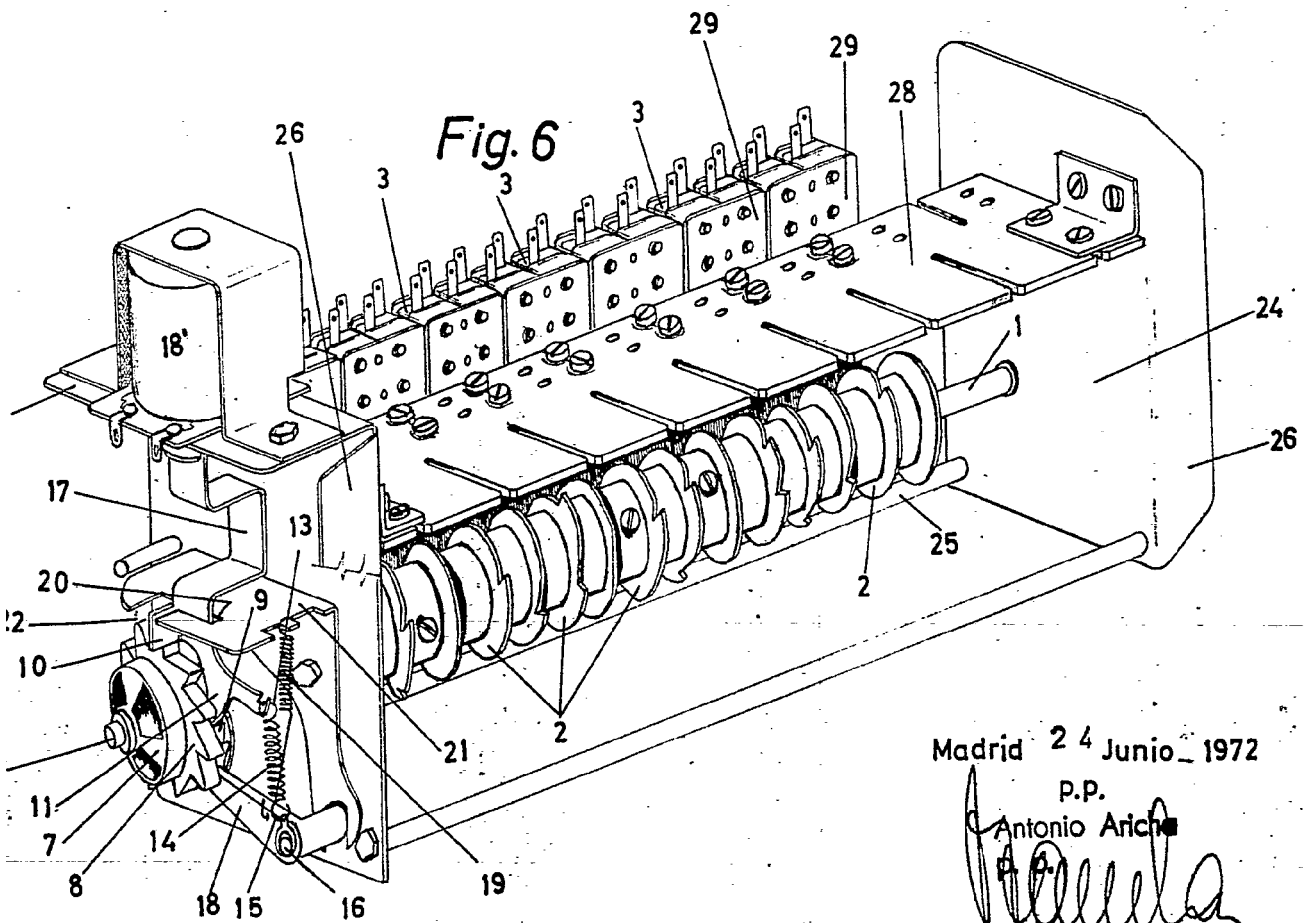
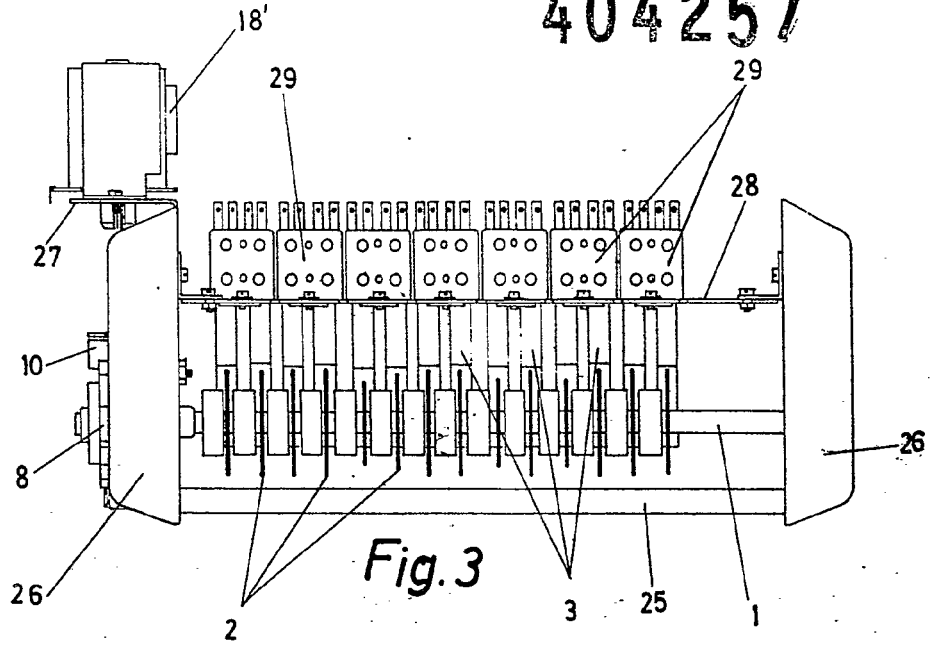
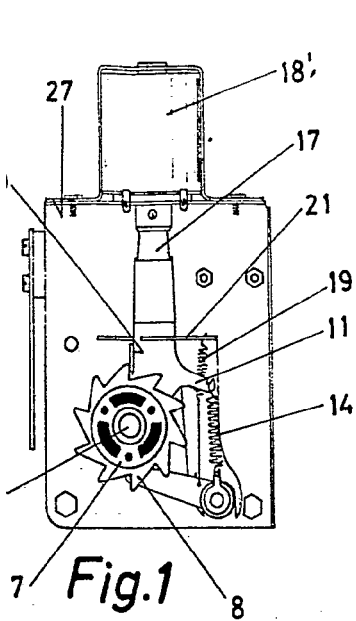
PLAYMATIC, S.A.

404257



Escala variable

404257



Madrid 24 Junio 1972

P.P.

Antonio Ariza