

14 DIC. 1937



PATENTE DE INTRODUCCION

por 10 años

A favor de EXIN-LINES BROS, S.A., razón social española,
domiciliada en BARCELONA, Roger de Flor, 86. - - - - -
por: "PERFECCIONAMIENTOS EN LOS MECANISMOS ELECTRODINA-
MICOS DE MANDO, ORIENTACION Y CONTROL PARA JUGUETERIA".

MEMORIA DESCRIPTIVA

La presente patente de introducción, practicada
con éxito en el extranjero, se refiere a unos perfecciona-
mientos en los mecanismos electrodinámicos de mando, orientación
5 y control para juguetería, con cuyos perfeccionamientos se
obtienen diversas ventajas con respecto a las realizaciones
conocidas.

A tenor de ello, los perfeccionamientos en cuestión
se caracterizan esencialmente por comprender un dispositivo
10 manual de control formado por una caja-mango portátil donde



se aloja una batería de pilas, en uno de los extremos de la cual va montada una turbina destinada a dirigir a un globo, el cual es controlado mediante la acción manual desplazable del indicado dispositivo.

5 Los perfeccionamientos se caracterizan también porque la caja-mango del dispositivo de control comprende un mecanismo de puesta en marcha y regulación de la intensidad del aire lanzado por la turbina, consistente en un pulsador deslizable.

10 Además, los perfeccionamientos se caracterizan por montarse en la embocadura del globo un trípode armable anclado en la misma mediante una pielza laminar con tres brazos y dotada de un apéndice para colgar en él un complemento del juguete, a cuyo globo es fijable asimismo
15 amoviblemente un gancho para colgar de él otro accesorio del juguete.

Para facilitar la explicación más detallada, se acompaña una hoja de dibujos, en los que se ha representado un caso práctico de realización, que se cita solamente a
20 título de ejemplo no limitativo del alcance de la presente invención.

En dichos dibujos:

La figura 1 ilustra, por separado, el dispositivo manual de control del globo.

25 La figura 2 representa el trípode montado en la embocadura del globo, así como dos complementos colgables, separados.

La figura 3 muestra una forma de dirigir el globo mediante el dispositivo indicado en la figura 1.

30 Los perfeccionamientos en los mecanismos elec-



trodinámicos de mando, orientación y control para
juguetería que se describen comportan un dispositivo
manual de control que comprende una caja-mango hueca
portátil -1- en cuyo interior se coloca una batería
5 de pilas, cuya caja-mango está provista de una tapa
posterior extrema -2- para el alojamiento de dichas
pilas.

En el extremo delantero la caja-mango lleva montada
una turbina de aire -3- dotada en el frente de aberturas
10 radiales y alimentada mediante la antedicha batería de
pilas.

En el interior de la caja-mango se halla un
mecanismo para la puesta en marcha de la turbina -3-
el cual comprende un pulsador exterior -4- desplazable,
15 guiado por una abertura -5-, así como un reóstato o
dispositivo equivalente con el fin de regular la intensidad
del aire lanzado por la turbina -3-, lo que se efectúa
variando la posición del pulsador.

El conjunto comporta una placa -6- que coadyuva
20 a concentrar el aire. En la parte delantera de la turbina
-3- se ha previsto un elemento cónico -6'- que coopera
para formar una columna de aire.

Según los perfeccionamientos, interviene un
globo -7- en el que se monta (Figura 2) un trípode -8-
25 con ayuda de una pieza laminar -9- que comprende una
escotadura -10- en la que se coloca la embocadura -11-
del globo, cuya pieza laminar presenta tres brazos -12-
de extremos doblados formando sendas pestañas que prenden
en la parte superior anular del trípode -8-, Dicha pieza
30 -9- cuenta con un apéndice -13- para colgar de él un



complemento que puede consistir, por ejemplo, en una
cápsula -14- con un astronauta en su interior, y unida
a un cordel -15- el extremo libre del cual forma anillo
para realizar la suspensión. En la embocadura -11- del globo
5 -7- es posible unir amoviblemente un gancho -16- mediante
una tira adhesiva -17-, cuyo gancho es apto para colgar en
él otro accesorio espacial -18-. Queda previsto que el
mencionado trípode -8- sea un elemento ya debidamente
conformado de origen, o que consista en una banda a la
10 que se le da manualmente la configuración adecuada y que
en sus extremos está provista de medios de enganche amovible.

Sobre el globo -7- se puede actuar mediante el
dispositivo descrito. En el ejemplo que se indica en la
figura 3, se coloca primeramente el globo, apoyándolo
15 por el trípode -8- en una mesa -19-. Cogiendo la caja-mando
-1- la turbina -3- se sitúa cerca del globo en dirección
al mismo y se adelanta el pulsador deslizable -4- muy
lentamente hasta que el globo -7- se levanta de la mesa
-19- a continuación de lo cual la caja-mango -1- se
20 sitúa verticalmente y se sigue adelantando el pulsador
-4- muy despacio para aumentar la altitud del globo -7-.
Estos efectos se logran, como se comprende, merced a la
columna de aire que, como se ha indicado al principio,
produce la turbina -3- con ayuda de su apéndice delantero
25 cónico -6-. El accesorio espacial -18- se puede levantar
de la mesa -19- mediante el gancho -16- citado, que
prende en el extremo anular de dicho accesorio.

El globo, suelto o con sus accesorios espaciales
-14- y -18- aludidos, se puede controlar, tanto en el
30 interior de una habitación, como en el exterior, por



ejemplo, en la calle, en un parque o en otro lugar, obteniéndose, como se comprende, muy buenos efectos recreativos.

5 Los perfeccionamientos, dentro de su esencialidad, pueden ser llevados a la práctica en otras formas de realización que difieran en detalle de la indicada solamente a título de ejemplo, a las que alcanzará igualmente la protección que se recaba. Podrán, por tanto, fabricarse los mecanismos electrodinámicos de mando, 10 orientación y control para juguetería de referencia en cualquier forma y tamaño y con los medios, materiales y accesorios más convenientes, por quedar todo ello comprendido en el espíritu de las reivindicaciones.

N O T A

15 Se reivindica como objeto de la presente patente de introducción:

1.- Perfeccionamientos en los mecanismos electrodinámicos de mando, orientación y control para juguetería, caracterizados esencialmente por comprender un dispositivo 20 manual de control formado por una caja-mango portátil donde se aloja una batería de pilas, en uno de los extremos de la cual va montada una turbina de aire destinada a dirigir a un globo, el cual es controlado mediante la acción manual desplazable del indicado dispositivo.

25 2.- Perfeccionamientos en los mecanismos electrodinámicos de mando, orientación y control para juguetería, según la anterior reivindicación, caracterizados porque la caja-mango del dispositivo de control comprende un mecanismo de puesta en marcha y regulación de la intensidad del aire 30 lanzado por la turbina, consistente en un pulsador deslizable.



3.- Perfeccionamientos en los mecanismos electrodinámicos de mando, orientación y control para juguetería, según las anteriores reivindicaciones, caracterizados por montarse en la embocadura del globo un
5 trípode armable anclado en la misma mediante una pieza laminar con tres brazos y dotada de un apéndice para colgar en él un complemento del juguete, a cuyo globo es fijable asimismo anoviblemente un gancho para colgar de él un accesorio del juguete.

10 4.- PERFECCIONAMIENTOS EN LOS MECANISMOS ELECTRODINAMICOS DE MANDO, ORIENTACION Y CONTROL PARA JUGUETERIA.

Consta la presente memoria descriptiva de seis hojas mecanografiadas, foliadas, numeradas y escritas por una sola cara, acompañada de una lámina de dibujos.

Barcelona, para Madrid, a 14 Diciembre 1967.

EXIN-LINES BROS, S.A.

P. A.
MANUE...
P. P.
[Handwritten signature]

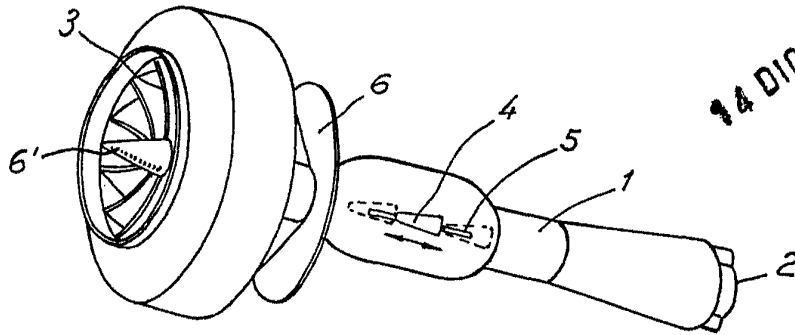


Fig. 1

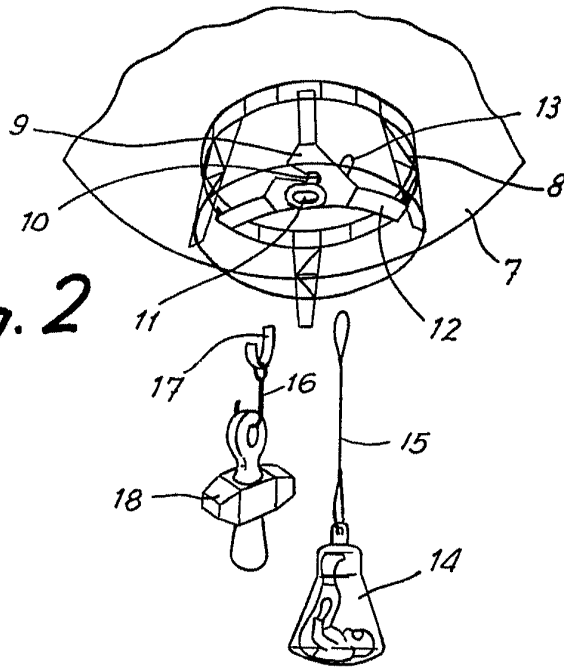


Fig. 2

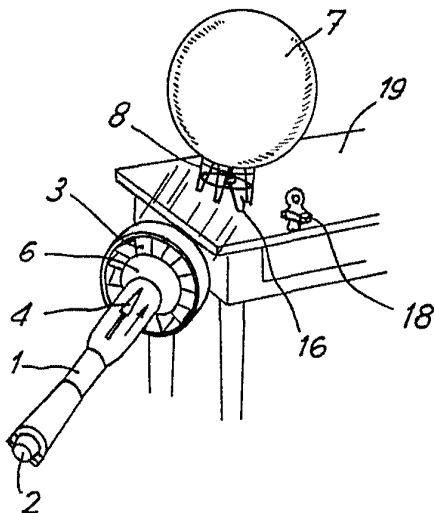


Fig. 3

Barcelona, 14 Diciembre 1967