

324332



324332

MEMORIA DESCRIPTIVA

Correspondiente a una Patente de Introducción que se presenta en España, por Diez años, a favor de CINCOA, S.A., entidad española, establecida en Felicias de Clave, 2, Victoria por:

"MEJORAS INTRODUCIDAS EN LOS DEDOS DE TRAMA PARA TELARES DE TEJIDOS ESTRECHOS".

Basada en la patente estadounidense del 27-9-65 - bajo el nº 490.452.

5.-

El presente invento se refiere a mejoras introducidas en los dedos de trama destinados a la introducción de bucles sucesivos de trama a través de la caída de urdimbre en un telar de tejidos estrechos previsto para la confección de los mismos a grandes velocidades y del orden de una anchura de unos 1,52 m. aproximadamente.

El dedo de trama lanza bucles sucesivos de -



- trama al otro lado de la calada, donde está prevista una aguja de hacer punto para coger el extremo de cada bucle del dedo y enlazarlo a través del bucle de trama previamente cogido, formando un orillo en el tejido. cuando el
- 5.- tejar es accionado a grandes velocidades, los movimientos del dedo y de la aguja son muy rápidos y resulta inevitable cierta cantidad de vibración de la máquina y de la aguja misma. Para proteger contra una imperfecta colaboración entre el dedo y la aguja en tales circunstancias, este
- 10.- dedo está construido como se describe a continuación y se ilustra en los dibujos, en los cuales:
- La Fig. 1 es una vista en planta del dedo y de un deflector de trama que coopera con él;
- La Fig. 2 es una vista de frente del dedo;
- 15.- La Fig. 3 es una vista de extremo del dedo al final de una carrera a través de la calada de urdimbre, juntamente con la aguja de punto que coge el bucle de trama;
- La Fig. 4 es una vista de extremo del dedo mientras retrocede en la calada, juntamente con un deflector y la
- 20.- rueda de manivela que acciona el deflector;
- La Fig. 5 muestra la relación entre el dedo y el deflector cuando el dedo ha sido retirado por completo de la calada;
- La Fig. 6 muestra el dedo que empieza a moverse hacia
- 25.- delante y el deflector que se mueve hacia abajo para guiar el hilo de trama a través del extremo que avanza del dedo y para salir del recorrido del dedo, y
- La Fig. 7 muestra las posiciones relativas del dedo y del deflector cuando el dedo se encuentra al final de su
- 30.- carrera a través de la calada.



El dedo 10, el deflector 12 y la aguja de punto 14 son accionados por una fuente de energía común (no representada) y hechos funcionar en relación sincronizada.

- 5.- El dedo 10 consiste en un tubo rígido 16 de una resina sintética ligera, como por ejemplo de lucita, a cuyo extremo delantero está sujeta de manera amovible una cabeza tubular 18 de metal delgado, cuya superficie exterior está alineada con la del tubo 16, de modo que presenta una superficie lisa a los hilos de urdimbre que forman la calada. La cabeza 18 sobresale del extremo del tubo 16 y está prevista para llevar el extremo del bucle de trama a través de la calada S y presentarlo a una aguja de punto 14 en el lado más alejado de la calada. Con este objeto, el extremo delantero de la cabeza 18 está achatado en 20 excepto por una lengüeta 22 que sobresale en la dirección de movimiento del dedo de la parte inferior de la cabeza. Un entrante 24 en la pared delantera de la cabeza se extiende hacia la izquierda en un lado de la lengüeta 22, y otro entrante 26 se extiende hacia la izquierda en el otro lado de la lengüeta, como se ve en la fig. 2. Encima del entrante 24 hay dos pequeños agujeros de guía 26, 27, u otra cosa equivalente, para guiar el hilo de trama F que proceda por el tubo 16 del extremo distal de modo que sale del interior de la cabeza 18 por el agujero 26 de su parte superior y vuelve a entrar por el agujero 27 casi inmediatamente encima del extremo interior del entrante -
- 10.-
- 15.-
- 20.-
- 25.-
- 30.-

324332

- 4 -



- hilo de la trama. El dedo 10 está sostenido por una pinza 29 que lo agarra cerca de su extremo posterior. Esto -
facilita los ajustes axial y rotacional del dedo. La pinza
es una parte del mecanismo (no representada) mediante el
cual el dedo es movido hacia atrás y adelante en el senti-
do de su eje longitudinal para llevar un bucle del hilo -
de trama a través de la calada de urdimbre S y retirarlo
luego para un cambio de calada. Cuando el dedo empieza una
carrera a través de la calada de urdimbre, es necesario -
que el hilo de trama F se extienda desde el agujero 27 ver-
ticalmente y hacia abajo detrás de la lengüeta 22, de modo
que pueda ser cogido con seguridad por la aguja de punto
en el lado más alejado de la calada cuando el dedo acaba
su carrera a través de la calada, estando dispuesto el en-
trante 24 de modo que recibe la aguja sin que el dedo la
toque.

- Con este objeto, el deflector 12 está previsto para
cooperar con el dedo de la manera indicada en las figs.-
4 a 7 de los dibujos. El deflector está constituido por -
una corta paleta 30, de uno de cuyos ángulos sobresale -
hacia abajo una garra 32. La paleta está sujeta de mane-
ra ajustable al extremo de una barra 34 cuyo otro extre-
mo se encuentra montado sobre un muñón de manivela 36. -
El muñón de manivela forma parte de una rueda de manivela
38 que gira sobre su eje en sentido antihorario, mirando
las Figs. 4 a 7. La barra 34 puede oscilar alrededor de
una espiga fija de pivote 40 que está alojada en una ra-
nura 42 de la barra 34.

- En las figs. 4 a 7 se muestran cuatro posiciones su-
cesivas del deflector durante un ciclo. En la fig. 4, el



dedo 10 se aparta del observador mientras está siendo -
sacado de la calada de urdimbre S. El deflector se en-
cuentra en su posición extrema de la izquierda y está su-
biendo. En la fig. 5, el dedo 10 está completamente re-
5.- traído y el deflector 12 ha sido levantado lo más posi-
ble, de modo que el hilo de trama F se encuentra debajo
de la paleta 30 y va de la última pasada del tejido, al
rededor de la barra 32, el agujero de guía 27, como se
indica en la fig. 1. En este momento, el deflector se -
10.- mueve rápidamente hacia la derecha y está a punto de mo-
verse hacia abajo. La fig. 6 muestra el deflector en su
posición extrema de la derecha y en la mitad de su movi-
miento hacia abajo, cuando el dedo 10 está empezando su
carrera de entrada en la calada. En este momento, el hi-
15.- lo de trama F es oprimido por la paleta 30 de modo que se
extiende hacia abajo desde el agujero de guía 27 hasta -
la garra 32, que se encuentra entonces a la derecha de -
la lengüeta 22. El deflector continúa en su movimiento -
para salir del recorrido del dedo 10 que avanza y que co-
20.- ge el hilo en el entrante 25 y lo mete en la calada sepa-
rado del deflector. El hilo entre el agujero de guía 27
y la lengüeta 22 se encuentra en una posición vertical, -
listo para ser cogido con seguridad por la aguja de punto
24 y sacado a través del bucle que se encuentra entonces
25.- en el vástago de la aguja.

Como es perfectamente comprensible para los técnicos
en la materia podrán ser introducidas cuantas modificacio-
nes de tamaño, forma, disposición y naturaleza de los ele-
mentos integrantes del invento sean necesarias para un me-
30.- jor logro de los fines del mismo, siempre que no se altere

324332

+ 6 +



su esencialidad primitiva, y cuya descripción ha sido facilitada a título ilustrativo y no limitativo, debiéndose interpretar los conceptos expuestos en su más amplia acepción.

5.-

NOTA

Descrito suficientemente el objeto del invento, se declara de propia y nueva invención en España lo contenido en las siguientes

REIVINDICACIONES

10.-

1ª.- Mejoras introducidas en los dedos de trama para telares de tejidos estrechos, caracterizadas por disponerse sobre un cuerpo tubular alargado, una cabeza tubular sujeta de manera amovible al extremo delantero de dicho cuerpo y una pinza de soporte sujeta de manera regulable a la parte del extremo posterior del mismo, proveyéndose a dicha cabeza de una lengüeta que sobresale hacia delante de la parte inferior de la misma y una guía de hilo en su parte superior, encima de dicha lengüeta,

15.-

2ª.- Mejoras introducidas en los dedos de trama pa

20.-

ra telares de tejidos estrechos, según se reivindica en el punto 1, caracterizadas por el hecho de que el cuerpo del dedo de trama está concebido en forma de tubo rígido de resina sintética ligera, siendo la cabeza del mismo de metal delgado que presenta su superficie exterior aliñeada con la del cuerpo, y un elemento de guía de hilo de superficies lisas y redondeadas en el extremo de dicho cuerpo.

25.-

3ª.- Mejoras introducidas en los dedos de trama para telares de tejidos estrechos.

30.-

Todo ello tal y como se describe en el cuerpo de la presente Memoria, se reivindica en su Nota y se representa a título de ejemplo en la adjunta hoja de planos.

324332



Esta Memoria consta de siete hojas foliadas y mecanografiadas a dos espacios por una sola de sus caras.

Madrid, 17 MAR 1966

M. S. S. S.

Handwritten signature or name

Madrid.....de Marzo de 1966

17 MAR 1966

Fig: 3

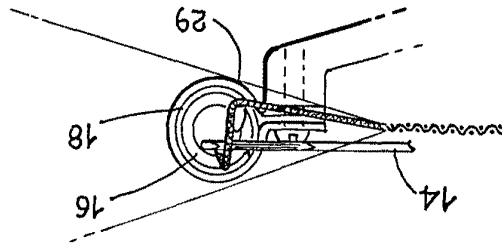


Fig: 2

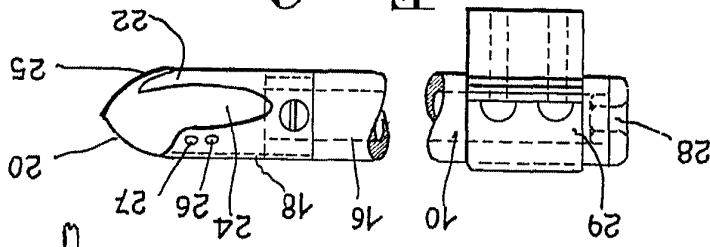
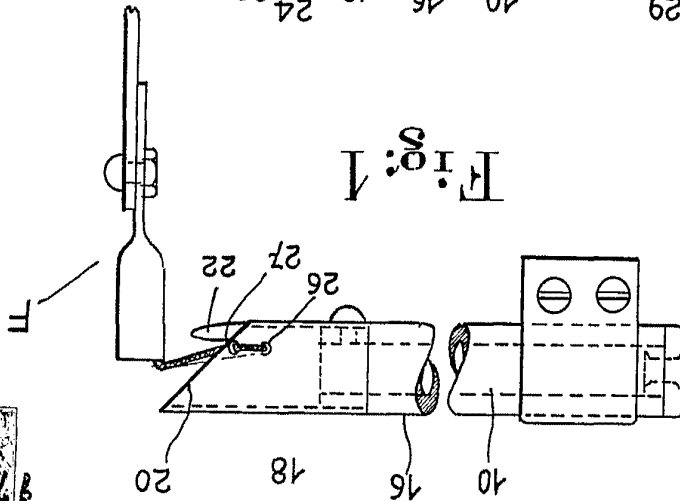


Fig: 1



10 MAR 1966

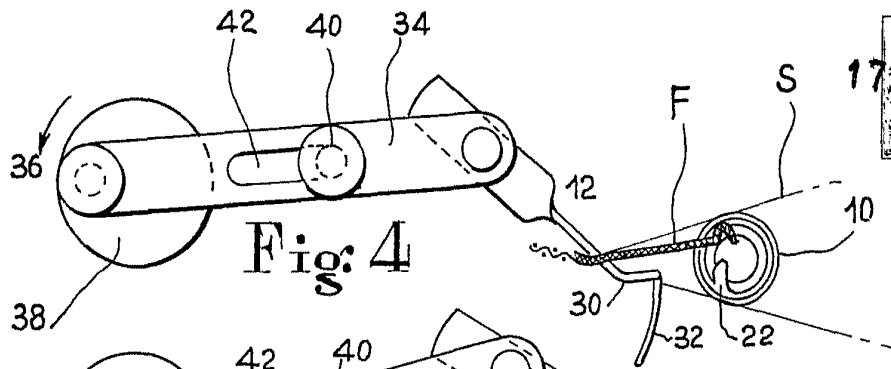


Fig: 4

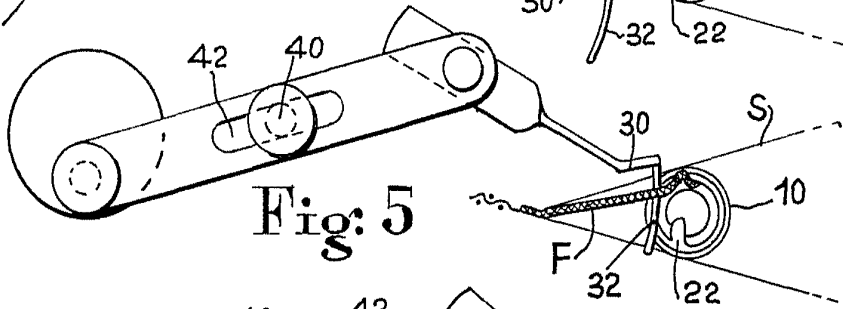


Fig: 5

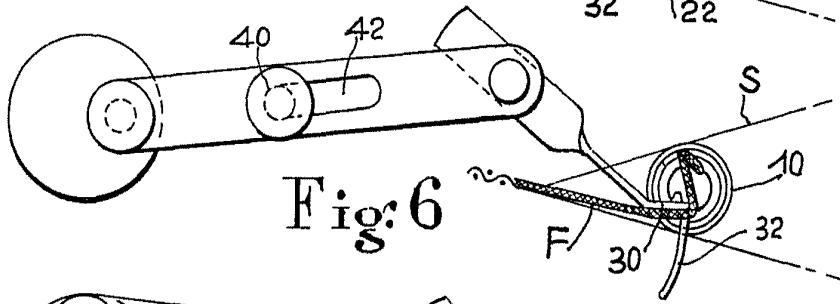


Fig: 6

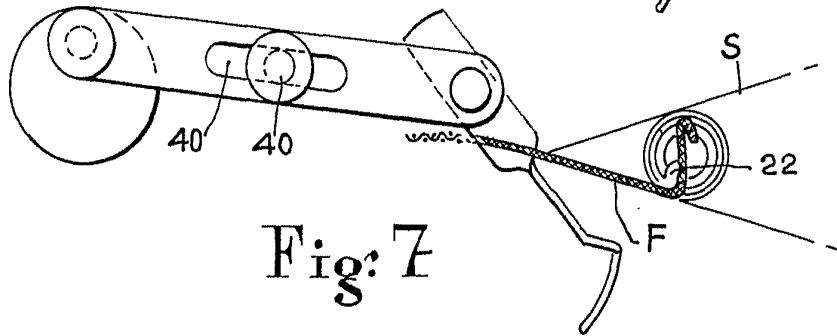


Fig: 7

17 MAR 1966

Madrid.....de Marzo de 1.966

M. S. S. S.

ESCALA VARIABLE