

306165



de desconexión a la red de alimentación de fuerza eléctrica.

La esencialidad de los perfeccionamientos que se preconizan, consiste en la disposición combinada de un mando mecánico accionable, bien manualmente o por intermedio de dispositivos auxiliares de servo, reguladores y otros de características específicas, sobre un conexionador para la corriente eléctrica, y simultáneamente sobre un brazo articulado portador de unas zapatas de freno que presionan, en la intervención sobre una polea calada en el árbol del motor de que se trate, con intervención, para la recuperación automática que permite la marcha normal, de resortes expansivos que separan a las citadas zapatas de frenado.

Fácilmente se comprende que los mecanismos integrantes del dispositivo sucintamente descrito son de gran simplicidad, y por lo tanto de costo de fabricación reducido, a la vez que carente de inercias considerables, por lo que su adopción resulta especialmente adecuada para cualquier tipo de motor que precise de un gran número de arranques y consiguientes paradas, tal como ocurre por ejemplo en las máquinas herramientas.

A continuación se hará una detallada descripción de los aludidos perfeccionamientos, con referencia a los planos que se adjuntan, en los cuales, a título de ejemplo ilustrativo, se representa una materialización preferida de la invención, susceptible por otra parte de todas aquellas modificaciones de detalle que no supongan una alteración fundamental de la esencialidad propuesta.

En dichos dibujos:

La figura 1ª, es una vista frontal de un motor con un dispositivo acoplado para freno y desconexión realizado de acuerdo con los perfeccionamientos de referencia, y con seccionado parcial y convencional de los mecanismos para la mejor

306165



apreciación de su constitución y funcionamiento.

40 La figura 2ª, es una vista lateral del detalle del
conexionador y los mecanismos integrantes para la unión para
el mando de distancia.

Según queda representado en los dibujos, con la
marca (1) se indica el motor eléctrico que ha de ser contro-
lado y en cuyo árbol (2) se cala una polea (3) sobre la que
45 actuará una zapata de freno (4) soportada en sus extremida-
des por un lado en la articulación (5), en tanto que en la
otra lo hace sobre el órgano de transmisión del control dis-
tanciado, preferentemente un cable (5'), que en el tensiona-
do, presiona sobre la polea a través de un ferodo (6), en
50 tanto que en la posición destensada, representada con línea
de trazos discontinuos y marca (4') queda suficientemente se-
parada de la polea como para permitir el libre giro de la
misma, reglándose la aproximación deseada mediante un con-
junto de tornillo y contratuerca (7) a través de los que dis-
55 curre el referido cable, y que quedan calados en un soporte
adecuado y fijo, con posterior presentación de un resorte he-
licoidal (6'), encargado de efectuar la recuperación elástica
de la zapata (4) en el momento en que cesa el tensionado,
que se transmite simultáneamente, a la cabecilla (8) de un
60 vástago desplazable axialmente en el interior de una caja (9)
en la que se establecen los contactos, constituidos por una
parte en los dispuestos en la cruceta (10) del vástago refe-
rido, susceptibles de alcanzar la posición punteada (10') pa-
ra el conexionado al entrar en contacto con los terminales
65 (11) de transmisión. El citado vástago queda solicitado por
los esfuerzos antagónicos de los resortes helicoidales y en-
volventes (12), de manera que se alcanza en cada momento el
tipo deseado de cierre.

Las formas, materiales y dimensiones, podrán ser

306105



70 variables, y en general, cualquier otro detalle accesorio
o secundario, siempre que ello no altere, cambie o modifique
la esencialidad propuesta.

Los términos en que queda redactada la presente me-
75 moria, son ciertos y fiel reflejo del objeto propuesto, de-
biéndose tomar con carácter amplio y nunca en forma limita-
tiva.

La entidad solicitante, se reserva el derecho de ob-
tención de los oportunos certificados de adición por aquellas
mejoras o perfeccionamientos que en lo sucesivo pudiera aconse-
80 jar la práctica.

N O T A :

Descrita suficientemente la naturaleza y alcance
de la invención, así como la manera en que la misma puede ser
llevada a la práctica, se reivindicán a título privativo las
siguientes particularidades sobre las que deberá recaer la
85 concesión del privilegio de PATENTE DE INVENCION que se so-
licita.

1ª.- Perfeccionamientos en los dispositivos de fre-
no y desconexión automática a distancia para motores eléctri-
cos, c a r a c t e r i z a d o s por comprender un brazo
90 portazapatas semi-envolvente de una polea calada en una de
las extremidades del árbol del motor a controlar, cuyo brazo
se presenta articulado en basculación en uno de sus laterales,
en tanto que el otro queda ligado a un mecanismo de tracción,
preferente constituido por un cable flexible que se prolonga
95 hasta el dispositivo adoptado para la regulación y control,



306185

100 con la particularidad de que la misma extremidad del brazo semi-envolvente actua directamente sobre un contactor intercalado en la red de suministro eléctrico, el cual contactor entra en funcionamiento de conexión inmediatamente después de que la zapata se ha despegado de la polea y por el contrario desconecta el suministro en fase inmediatamente anterior a la nueva toma de contacto originada por la solicitud del mecanismo de transmisión de los impulsos.

105 2ª.- Perfeccionamientos, según la reivindicación anterior, caracterizados por la disposición de un mecanismo de tensado para el transmisor de impulsos, a efectos de alcanzar permanentemente una separación adecuada para la acción de freno con mantenimiento del intervalo entre esta misma acción y la conexión o desconexión de la energía eléctrica de alimentación.

110 3ª.- Perfeccionamientos, según las reivindicaciones anteriores, caracterizados porque el cuerpo porta-zapatatas es solicitado permanente y elásticamente a la posición de apertura por incorporación de un resorte cuyo efecto se anula en el momento de la transmisión del impulso de parada por el esfuerzo transmitido por el mecanismo de tracción y conexión con el aparato de control.

115 4ª.- Perfeccionamientos, según las reivindicaciones anteriores, caracterizados porque el dispositivo de conexio-
120 nado presenta un vástago deslizante axialmente y solicitado mediante resortes incorporados a un desplazamiento permanente hacia la posición de apertura del circuito, con vencimiento de este impulso elástico por la misma apertura del portazapatatas, hasta el conexionado de cierre que se efectua a través
125 de la toma de contacto entre cabecillas conductoras establecidas en los brazos de una pieza de puente incorporada al vástago

306165



go deslizante, y precisamente con los terminales de recepción de las extremidades de los cables conductores.

130 5ª.- "PERFECCIONAMIENTOS EN LOS DISPOSITIVOS DE FRENO Y DESCONEXIÓN AUTOMÁTICA A DISTANCIA PARA MOTORES ELÉCTRICOS".

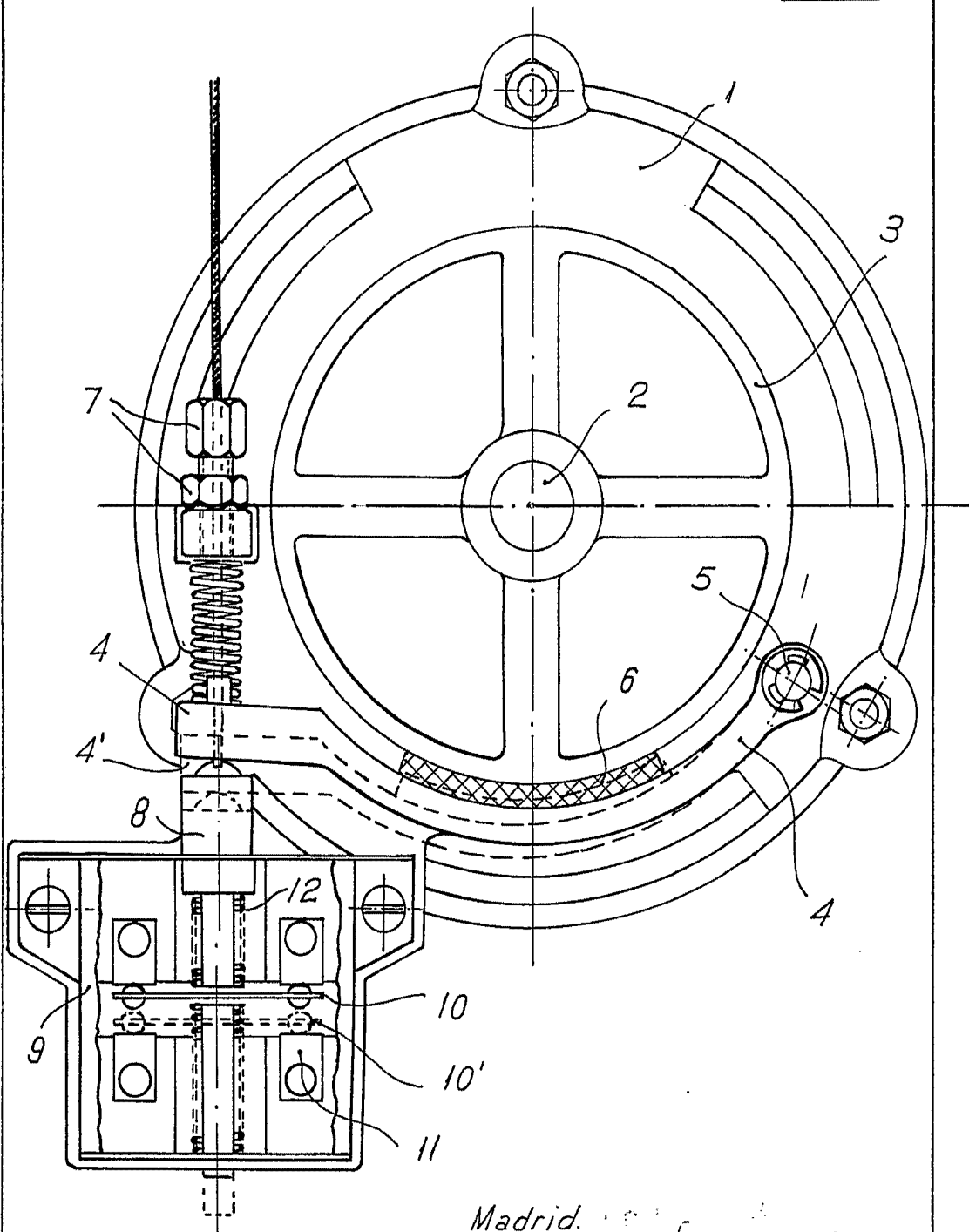
Todo según queda expuesto en la presente Memoria, que consta de seis hojas foliadas y mecanografiadas por una sola cara, y dos hojas de dibujos que con la misma se acompañan.

MADRID, 18 de Noviembre de 1.964.

P. A.

Modesto Pérez

30616
FIG. 1.

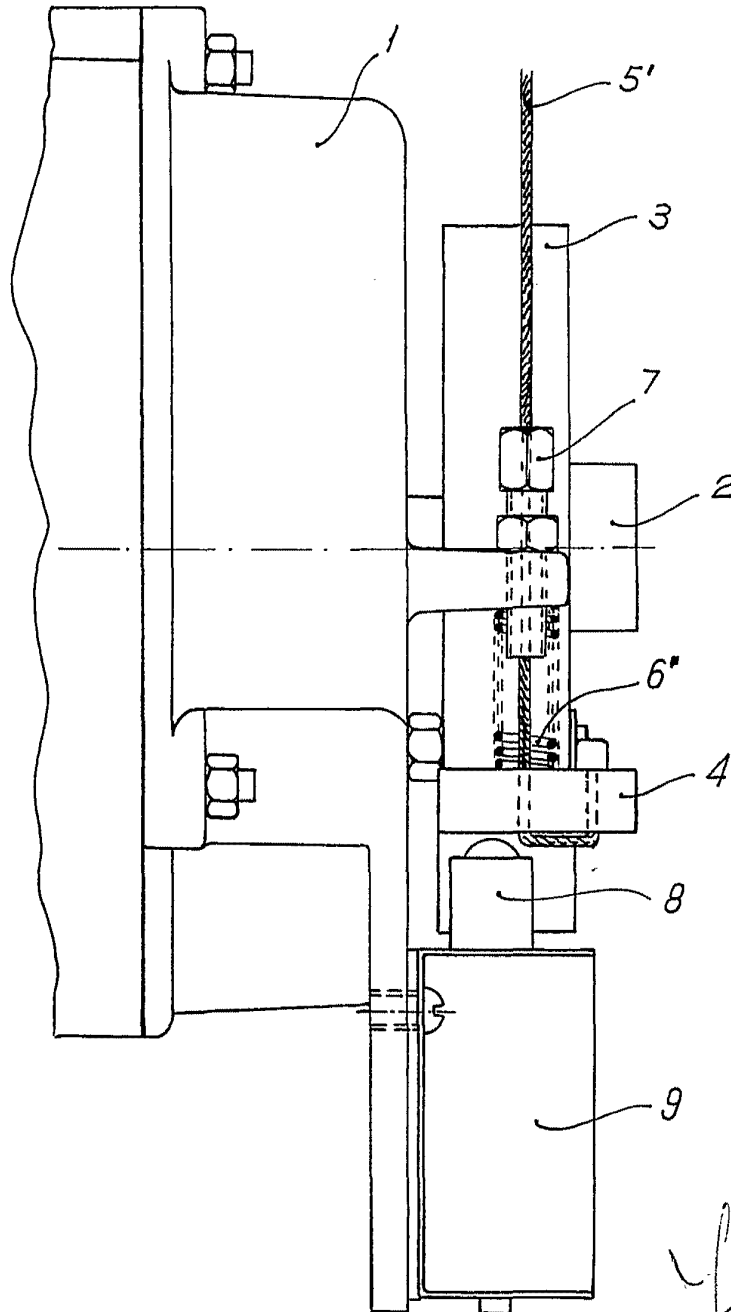


Madrid.

ESCALA VARIABLE.



FIG. 2.



ESCALA VARIABLE.

Madrid.

Sanchez
Madrid