

288099

288099



PATENTE DE INTRODUCCION

que por diez años se solicita a favor de Dn. Francisco Bretón Arnedo y Dn. Pablo Bretón Arnedo, de nacionalidad Española, domiciliados en Logroño, Barrio de la Estrella, y que ha de recaer sobre " AUTOMOVIL ROBOT PARA ENTRENAMIENTO Y RECREO DE CONDUCTORES DE VEHICULOS "

=====

Memoria descriptiva

El registro de la patente de introducción que se solicita tiene por objeto garantizar la explotación exclusiva en todo el territorio nacional y sus posesiones de un automóvil robot para entrenamiento y recreo de conductores de vehículos, conforme se describe a continuación y se representa gráficamente en los adjuntos dibujos, a título de ejemplo.

288099



El objeto del presente registro consiste en una serie de dispositivos y mandos para el entrenamiento de futuros conductores de cualquier clase de vehículos, permitiendo al alumno aprender con rapidez y facilidad las maniobras que deberá ejecutar con un vehículo. Se ajusta tan a la realidad los movimientos del vehículo y disposición de mandos, que no se duda que este automóvil robot servirá para la mejor formación de conductores, con grandes ventajas para el tráfico. Es por lo tanto un buen auxiliar para las escuelas de conductores. Al mismo tiempo que empleado como instrumento recreativo puede usarse en sociedades de recreo, Clubs, Bares, etc.

El aparato consta de un volante de dirección, una palanca de cambio de sentido de marcha, un pedal acelerador y un pedal de frenado que a través de un dispositivo eléctrico imprimen los movimientos propios de un vehículo normal a un vehículo de reducido tamaño dispuesto sobre una pista visible para la persona que acciona los mandos citados, pudiendo disponerse sobre la misma pista varios vehículos accionados desde sus respectivos juegos de mandos por sendos conductores.

Los diseños adjuntos indican un ejemplo de realización de este automóvil robot:

Figura 1, vista lateral con corte parcial del conjunto;

Figura 2, vista por encima;

Figura 3, corte vertical longitudinal de un automóvil usado como vehículo;

Figura 4, esquema del circuito eléctrico del conjunto formado por dos partes distintas separadas por la línea de



5

de punto y raya. La superior de corriente continua cuya finalidad es accionar la dirección, y la inferior de corriente alterna que da fuerza motriz al vehículo, impulsándolo para atrás o hacia adelante, con parte de corriente continua para el freno del motor.

10

El conjunto está constituido por un volante 1, (figura I y II) con barra de dirección 2, que se encuentran formando parte del conjunto de una caja multiplicadora de velocidades 3 y que es accionada por una dinamo 4 (figura 4) dispuesta en el interior de ésta; la barra de dirección acciona una llave inversora de polos, 5 (figura 4) en ligación con la dinamo y con un motor de corriente continua 6, dispuesto en el interior del vehículo 7. Este motor acciona un dispositivo mecánico para lograr que a voluntad del usuario, las ruedas delanteras se coloquen o muevan en la dirección deseada.

15

20

La barra de dirección 2, está provista de una palanca de cambio 8, que acciona una llave inversora 9 (figura 4) en ligación con un motor 10 de corriente alterna o continua que provoca el movimiento para atrás o para el frente, del vehículo.

25

Al lado de la barra de dirección, inferiormente, hay dispuesto un pedal acelerador 13 que acciona a un reostato 11 (figura 4) ligado en serie a través de la llave 9 con un motor 10, disminuyendo o aumentando el voltaje y por lo tanto la velocidad.

30

Al lado del pedal acelerador existe un pedal de freno 14 que acciona una llave bipolar 12 (figura 4) que puede mantener cerrado el circuito normal y que cuando se acciona, desliga la corriente alterna y liga un circuito

288099



de corriente continua que actua sobre las bobinas del motor 10 (figuras 3 y 4) , formando un campo magnético que hace disminuir las rotaciones del motor, frenándolo suavemente.

5

El funcionamiento del conjunto es el siguiente: se enchufa o conecta el aparato a la red general. Se acciona el pedal acelerador 13 para permitir el paso de la corriente a través del reostato al motor 10 dispuesto en el interior del vehículo 7, cuyas ruedas traseras se ponen en movimiento.

10

Para orientar el vehículo es suficiente girar el volante 1 que acciona a la llave 5 en el sentido deseado y que a través de su caja de multiplicación de velocidades, mueve la dinamo, que produce la corriente necesaria al motor 6 que actua sobre las ruedas delanteras del vehículo, girándolas en la posición que se desee.

15

Para frenar el vehículo se pisa el pedal 14 por medio del cual es accionada la llave 12, conectando una corriente continua en las bobinas del campo del motor 10 que para suavemente.

20

Cuando se desea que el vehículo lleve una marcha hacia atrás se acciona la llave 9 por medio de la palanca de cambio 8, invirtiendo el circuito del motor 10.

25

El automóvil o vehículo 7, alimentado por las fuentes de energía eléctrica, puede ser puesto en vomiento sobre el suelo o sobre una plataforma especial, imitando calles con cruces, para que el usuario del aparato, pueda entrenarse convenientemente, dirigiendo el vehículo en todas las maniobras normales del tráfico. Puede ser previsto el entrenamiento para más de un vehículo, produciendo con fidelidad las condiciones arriba citadas.

20



Los materiales, forma, tamaño y disposición de los elementos serán susceptibles de variación siempre que ésta no suponga una alteración de la esencialidad del invento.

5 Los términos en que se ha redactado esta memoria deberán ser tomados siempre en sentido amplio, no limitativo.

NOTA DE REIVINDICACIONES

10 Se reivindica como propio y nuevo en España a favor de Dn. Francisco Bretón Arnedo y Dn. Pablo Bretón Arnedo, domiciliados en Logroño, Barrio de la Estrella, lo especificado en las siguientes reivindicaciones:

15 PRIMERA.- Automóvil robot para entrenamiento y recreo de conductores de vehículos caracterizado en que consta de un volante de dirección, una palanca de cambio de sentido de marcha, un pedal acelerador y un pedal de frenado que, a través de un dispositivo eléctrico, imprimen los movimientos propios de un vehículo normal a un vehículo
20 de reducido tamaño dispuesto sobre una pista visible para la persona que acciona los mandos citados, pudiendo disponerse sobre la misma pista varios vehículos accionados desde sus respectivos juegos de mandos por sendos conductores.

25 SEGUNDA.- Automóvil robot para entrenamiento y recreo de conductores, caracterizado en que para variar la posición de las ruedas delanteras y por ende la dirección del vehículo se ha previsto un volante con barra con dirección en ligación con una caja multiplicadora de velocidades, que acciona una dinamo de tal forma que esta barra actua en una llave
30 inversora de polos, ligados a la referida dinamo y a un



motor de corriente continua, dispuesto en el interior del vehículo, siendo este motor el que acciona la dirección del mismo.

5 TERCERA.- Automóvil robot para entrenamiento y recreo de conductores, caracterizado en que el movimiento del vehículo se consigue mediante un conjunto acelerador accionado por pedal que pone en movimiento un reostato ligado en serie con un motor de corriente alterna que va alojado en el interior del vehículo.

10 CUARTA.- Automóvil robot para entrenamiento y recreo de conductores, caracterizado en que la variación del sentido de la marca del automóvil (hacia atrás o hacia delante) se consigue mediante una palanca de cambio que acciona una llave inversora de polos ligada al motor de corriente alterna que va dispuesto en el interior del vehículo y que impulsa las ruedas traseras del mismo.

15 QUINTA.- Automóvil robot para entrenamiento y recreo de conductores, caracterizado en que el frenado del vehículo se consigue mediante un pedal que acciona una llave bipolar, que liga el circuito de corriente continua a que se refiere la segunda reivindicación de forma que actúe sobre la bobina del motor de corriente alterna a que se refiere la tercera reivindicación, creando un campo magnético que desliga la corriente alterna y produce el frenado del vehículo.

20 SEXTA.- AUTOMOVIL ROBOT PARA ENTRENAMIENTO Y RECREO DE CONDUCTORES DE VEHICULOS.

25 Tal y como se deja descrito en la memoria precedente que consta de seis hojas foliadas y mecanografiadas por una sola de sus caras y dos hojas de planos.

30

Madrid, 16 de Mayo 1963

P.Á. de Dn. Francisco Bretón Arnedo y D. Pablo Bretón Arnedo

Victor Gil Vega

288099

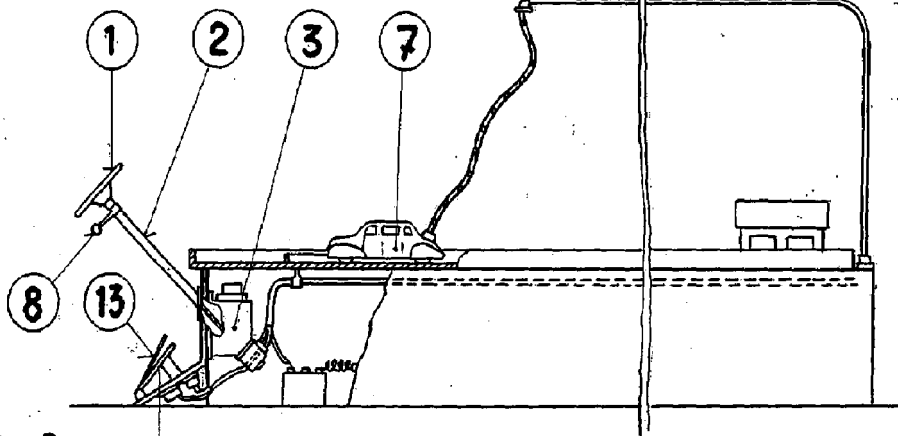


Fig. I

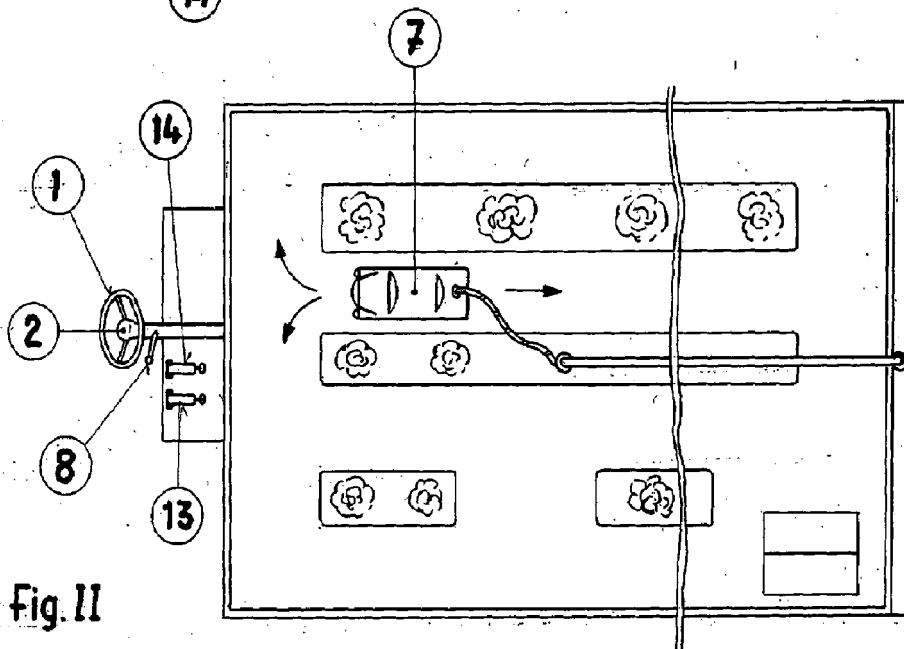


Fig. II

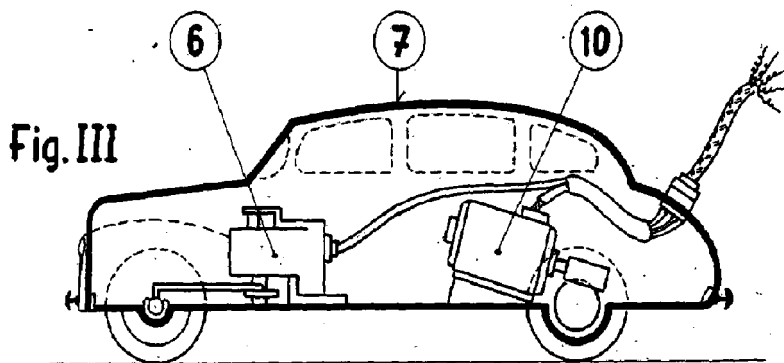


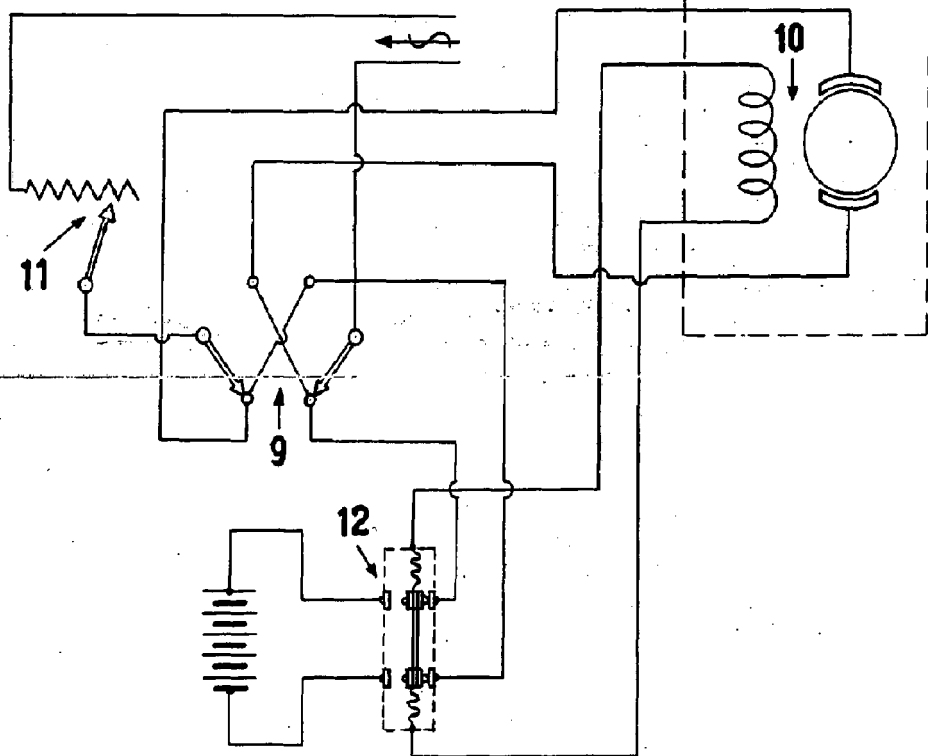
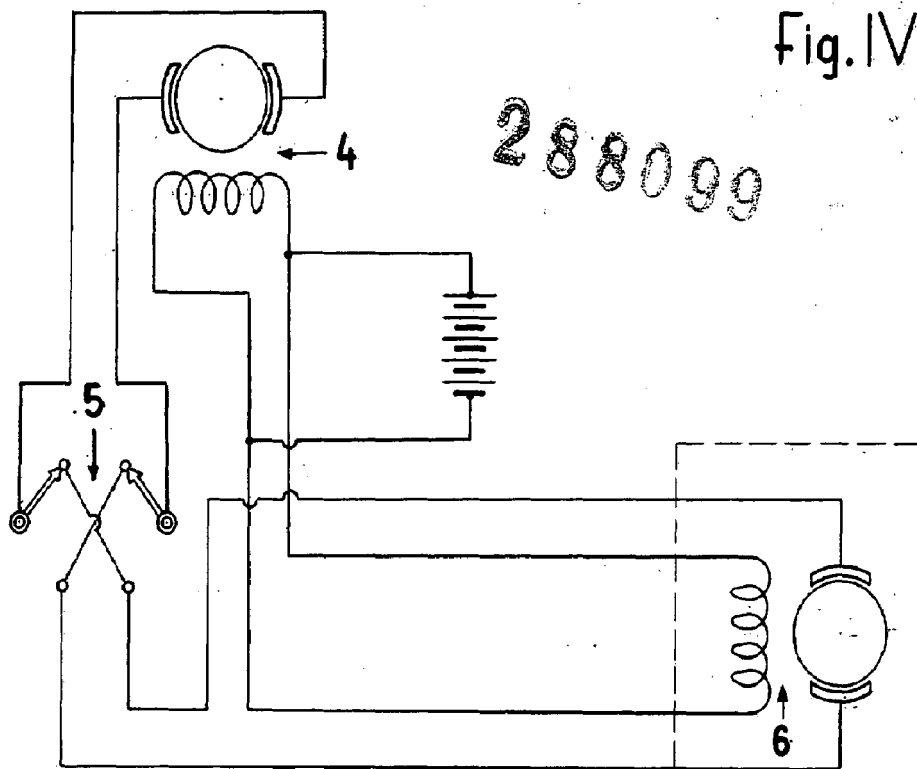
Fig. III

Logroño, 15 de diciembre, 1963

Escala variable

Fig. IV

288099



Logroño, 15 de diciembre, 1963.

F.A.
[Handwritten signature]