



287867

MEMORIA DESCRIPTIVA de Patente de Introducción que, por diez años en España y posesiones, solicita Don Mariano Martín Díaz, español de nacionalidad y residente en Madrid, calle de Modesto Lafuente, número 27, por: "COMUTADOR DE POSTERIOR REPOSICIÓN AUTOMÁTICA".

Fuente de información: Japón (Nippon Interphone Co. Ltd.)

--00000--

Generalmente, es práctica usualmente seguida en las instalaciones conmutadores de cualquier tipo, la concurrencia de medios de selección diversos, si bien que desprovistos de características adecuadas para una automática reposición a cero. Ello, determina la creación de medios auxiliares que, manualmen-

287867-9 MAY



-2-

10 te accionados, producen el expresado efecto, si bien;
no exento del riesgo de omisión involuntaria, con lo
que el circuito seleccionado, continúa indefinidamen-
te conectado hasta nuevo uso del conmutador.

15 Estudiando esta necesidad, el solicitante
ha logrado la creación industrializable de un conmuta-
dor de posterior reposición automática, basado en prin-
cipios acogidos al artículo 68º del vigente Estatuto
sobre Propiedad Industrial, sobre cuya invención por
tanto, solicita que se le garantice en su propiedad y
explotación exclusiva mediante la concesión de Patente
de Introducción.

20 A efectos de la más exacta exposición de su
esencialidad, se acompaña una hoja de plans referida
en un ejemplo de ejecución a título no limitativo, a un
conmutador de tipo giratorio, cuyas

25 Fig. I se refiere a una representación en al-
zado, comprensiva de sus diversas ptezas y función, y la
Fig. II es un detalle del botón o mando de ac-
cionamiento y posiciones del circuito seleccionador.

30 Con arreglo a las expresadas Fig. I y II, la
acción manual inicial para seleccionar un circuito, se
determina por el giro del botón -A- que lo mismo puede
estar previsto en montaje cilíndrico, ra-dial, axial ú
otros, hasta situarlo en una de las once posiciones del
disco -B-, asimismo, en íntima relación con la impuesta
al mencionado botón -A-.

35 El giro impuesto a -A-, la leva -R-, solida -
ria del mismo, opera los resortes -Ln-, accionándose el
circuito -Cn-,. A efectos de la mayor claridad esposi

287867-9 MA



-3-

40 tiva y de representación, en el ejemplo expuesto se
representa un solo circuito. Sin embargo, en lugar
de dos resortes por posición -Ln-, pueden disponerse
una pluralidad de ellos, actuándose así más circui -
tos.

Continuando con la descripción y funciona-
miento, la rueda dentada -E- solidaria también del
eje movido por -A-, determina el giro de la rueda -F-;
45 también dentada. La rueda -G- ubicada en el mismo
eje que la -F- no es arrastrada por ésta en el senti-
do positivo de giro debido al trinquete -H-, ó, lo
que es igual; la rueda -F- gira libremente en el indica
do sentido. Complementa esta disposición, un muelle
50 -D- espiral de recuperación y un tope -T- de retención
a cero. Sin embargo, al seleccionar el circuito inte
resado y soltar el botón -A- de mando, el sistema segui
do no repone a cero hasta el momento previsto, en vir-
tud de que existe una zapata -O- de freno que actúa so-
55 bre la rueda periféricamente lisa -J- solidaria a su vez
de la dentada -I- y ambas sobre el mismo eje. Así, al
impedirse el giro de la citada rueda -I- se imposibilita
el movimiento de recuperación de la -G- y -F- ya que el
trinquete -H- no permite su movimiento libre en sentido
60 negativo. Esta rueda dentada -F- que enclava a la -E-
y, consiguientemente a la leva -R-, determina la conti
nuidad o retención de los resortes -Ln- que permanecen
operados.

Inversamente, si por la acción de un impulso
65 cualquiera mecánico, de tipo manual directo o indirecto,
la simple acción de un electro, de una leva ú otros, se

2 7867 MAY



-4-

imprime a la palanca -P- una presión bastante para ven
cer la resistencia del muelle helicoidal -Q-, la zapata
-O- de freno deja de actuar sobre la rueda -J- y por
70 la tracción ejercida por el resorte en espiral -D- de-
termina la reposición a cero.

Complementariamente, a fin de evitar que la
prevista reposición a cero determinada por la presión
cualquiera ejercida sobre -P- sea excesivamente brusca,
75 en el propio eje comprensivo del engrane -I- y rueda
-J-, se dispone el regulador centrífugo de velocidad
-K-, el cual, en la expansión producida por su giro, de-
termina que las esferitas -M- rozando sobre el interior
del cilindro -N- regule y origine una velocidad prácti-
camente uniforme.
80

Este conmutador puede ser variable en cuanto
se refiere a la forma y materiales de realización, pu-
diéndose variar en su disposición mecánica sin que por
ello se altere, cambie o modifique su naturaleza toda
85 vez que prevé infinitas posibilidades de establecer la
conmutación a que concierne.

--ooOoo--

N O T A. - Se reivindica la propiedad de esta Patente
de Introducción:

- 1) - Conmutador de posterior reposición automática, ca-
racterizado porque comprende un vástago integrante de me-
dios externos de accionamiento é internos de giro, conec-
ción y recuperación.
- 2) - Conmutador de posterior reposición automática, se-



287867

gún 1ª reivindicación, caracterizada porque el eje inicial de mando, incluye un tope de referención y un muelle espiral de recuperación, así como una rueda dentada de transmisión y una leva, capaz de operar directamente sobre los resortes accionadores del circuito.

3) - Conmutador de posterior reposición automática, según 1ª y 2ª reivindicaciones, caracterizado porque un eje transmisor de movimiento prevé dos ruedas dentadas; una de ellas, provista de trinquete que imposibilita su giro.

4) - Conmutador de posterior reposición automática, según 1ª a 3ª reivindicaciones, caracterizado porque comprende una disposición de mando de recuperación integrada por un eje que aloja una rueda dentada directamente encastrada en el sistema transmisor de movimiento, otro periféricamente lisa y un regulador centrífugo.

5) - Conmutador de posterior reposición automática, según 1ª a 4ª reivindicaciones, caracterizado porque, finalmente, un tirante de desplazamiento lateral, incluye una zapata coincidente con la rueda periféricamente lisa y un muelle helicoidal de tensión.

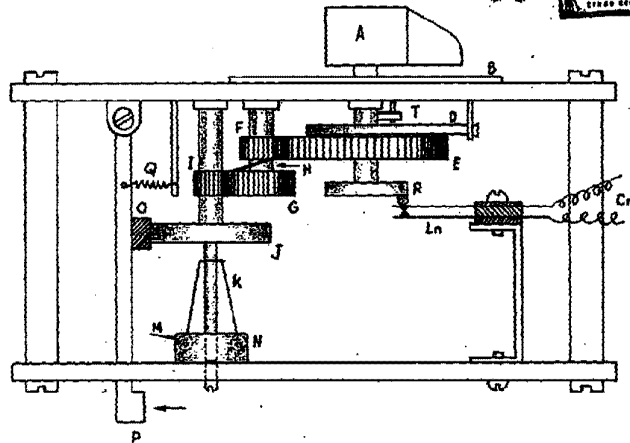
6) - "COMUTADOR DE POSTERIOR REPOSICIÓN AUTOMÁTICA".

Esta Memoria Descriptiva consta de cinco hojas foliadas y mecanografiadas por una sola cara y de una hoja de planos.

Madrid, - 9 MAY 1963

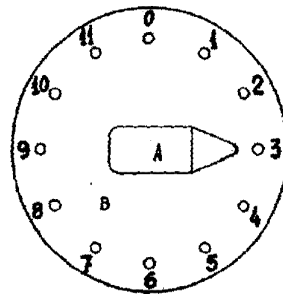
C. *[Signature]*

P. *[Signature]*



287867

Figura I



Escala Variable

Madrid

9 MAY 1963

C. A. SOTOMAYOR

Figura II