

(19) ES	(11) NUMERO	(10) Y
	280493	
	(22) FECHA DE PRESENTACION	
	26 JUL 1984	



ESPAÑA

MODELO DE UTILIDAD

16 FEB. 1985

(30) PRIORIDADES:	(32) FECHA	(33) PAIS
(31) NUMERO		

(47) FECHA DE PUBLICIDAD	(51) CLASIFICACION INTERNACIONAL
	A22C 25/00

(64) TITULO DE LA INVENCION

"DISPOSITIVO DE ALIMENTACION AUTOMATICA, POSICIONADO Y ALINEADO DE PESCADO"

(71) SOLICITANTE (S)

SAPORE, S.A.

DOMICILIO DEL SOLICITANTE

Guernica, 9.-GALDACANO (Vizcaya)

(72) INVENTOR (ES)

(73) TITULAR (ES)

(74) REPRESENTANTE

D. JOSE RAMON TRIGO PEREZ

1 La presente Memoria descriptiva tiene como finalidad
la declaración del objeto sobre el cual se solicita el Privile-
gio de explotación industrial y comercial exclusiva en el terri-
torio nacional, de un Modelo de Utilidad, de acuerdo con las nor-
mas que sobre el particular contiene el vigente Estatuto sobre -
5 Propiedad Industrial. Este Modelo de Utilidad bajo título "DIS-
POSITIVO DE ALIMENTACION AUTOMATICA, POSICIONADO Y ALINEADO DE -
PESCADO" viene a perfeccionar las técnicas conocidas, plasmándo-
lo en soluciones que aventajan las convencionales, tal y como -
enumeraremos a lo largo de esta Memoria.

10 El dispositivo objeto de la invención presenta una -
solución sencilla y de fácil mantenimiento en su función, en el
que el pescado es alimentado en continuo y automáticamente en ba-
se a una recogida a granel del mismo, realizando un posicionado:
determinado de las unidades. El pescado es recogido por una cinta
15 especialmente configurada que a través de su recorrido, va -
depositando dicho pescado sobre una bandeja dotada de movimien-
to vibratorio la que presenta una serie de entrantes y salientes
alternados que conducen el material por una rampa inclinada -
asimismo dotada de entrantes y salientes, hasta otra bandeja de
20 menor inclinación que ésta rampa, la cual está dotada de orifi-
cios para escurrido de líquidos y en la que los canales por don-
de transurre el pescado se van estrangulando a medida que dicho
pescado pasa por dicha bandeja inferior.

25 El extremo libre de ésta bandeja inferior está dota-
do de una embocadura y a su vez presenta unos brazos regulables
que dejan pasar cada unidad hasta un conjunto de transferencia
a otra máquina, por ejemplo a una cortadora de cabezas.

30 La cinta transportadora accionada por un motor, rea-
liza un circuito cerrado abasteciendo ordenadamente el pescado -

1 al conjunto, por ejemplo sardinas. La cinta muestra una compo-
nente general sin fin a base de un tramo recto horizontal infe-
rior, una elevación inclinada, y otro tramo superior también ho-
rizontal. Sobre el tramo inferior se sitúa la balsina que permi
5 te tener una acumulación suficiente de sardinas para abastecer -
continuamente a la cinta. La cinta comporta una serie de resal-
tes de sección transversal en L que van arrastrando dichas sardi-
nas a medida que son recibidas hasta la porción inclinada de -
dicha cinta, en la que se elevan hacia el tramo horizontal supe-
rior.

10 Precisamente en la porción inclinada, la cinta sufre
una deflexión convexa hacia el exterior, de manera que se facili
ta el hecho de la caída de sardina sobrante hacia el tramo infe-
rior de la cinta, con lo que las sardinas son depositadas y con-
15 ducidas ordenadamente por los resaltes en L de la cinta hasta el
tramo superior de la misma.

20 En el extremo del tramo superior de la cinta se dis-
pone una cubeta que aloja dicho extremo en el que la cinta dobla
sobre un rodillo. El fondo vertical de esta cubeta está provis-
to de un patín cóncavo próximo al rodillo que conduce las sardi-
nas depositadas por las piezas en L de la cinta hasta la base
de la cubeta. El borde anterior de esta base de la cubeta es
irregular en forma quebrada, de forma que los perfiles de la cin-
ta van arrastrando hileras de sardinas sobre ella, hasta que por
25 dicho borde se van depositando sobre unas bandejas inferiores.

30 El grupo de bandejas inferiores, está constituido -
por un armazón ó chasis que soporta dos bandejas, una superior -
receptora de las sardinas que provienen de la cinta y otra infe-
rior que recibe las que provienen de la bandeja superior. Las
bandejas están montadas sobre unos brazos laterales y se encuen

1 tran conectadas a un dispositivo vibrador el que por medio de -
unas pletinas transmite dicha vibración hasta las bandejas.

5 La bandeja superior está revestida de un material adhe-
rente al pescado y recibe directamente las sardinas de la cinta
que son arrastradas por los perfiles en L de dicha cinta sobre -
la base de la cubeta superior. Las sardinas que son recibidas -
por la bandeja, discurren por unos canales de la misma como con-
secuencia de la vibración, hasta una zona en rampa de dicha ban-
deja que las va depositando suave y continuamente sobre la ban-
deja inferior.

10 La bandeja inferior muestra también unos canales lon-
gitudinales, pero con la particularidad de que dichos canales -
se van estrangulando para que a su final las sardinas lleguen en
fila una a una. En el extremo de dicha bandeja inferior y por -
debajo de la misma se sitúa una balsina inclinada encargada de -
recoger y evacuar el posible pescado que caiga sobre ella. . . .
Además esta bandeja está dotada de orificios en la base de sus -
canales, para el perfecto escurrido de las sardinas.

20 Los canales de la bandeja inferior están rematados -
por un conjunto a base de unas encajaduras y unos brazos regula-
bles en cuyo extremo inferior, que se sitúa sobre el final de
los canales, se disponen unos entrantes en ángulo de dimensión
adecuada que permite el paso de cada alineación de sardinas.

25 En la alineación constituida por el borde libre de la
bandeja inferior, se dispone un conjunto que extrae las sardinas
de cada canal, una a una, y las transfiere a otra máquina poste-
rior de realización de otro tipo de operaciones. El conjunto en
cuestión está constituido un eje, sustancialmente paralelo al
borde de la bandeja inferior, actuado por un motor el cual y -
30 por medio de unos rodillos mueve unas cintas cada una de las -

1 cuales lleva incorporada una pestaña sobresaliente que recoge -
una sardina de cada canal y la transfiere por arrastre al si-
guiente punto de elaboración del pescado.

5 Las cintas se presentarán en igual número que el de
los canales y un plano sustancialmente igual al de cada canal,
e inmediatamente al final de los mismos. El motor de acciona-
miento de las cintas puede ser continuo o bien sincronizado -
con la máquina siguiente, en función del trabajo posterior a -
desarrollar. En cualquier caso, las pestañas de dichas cintas
10 recogen las sardinas controladas por los brazos regulables y -
las extraen adecuadamente.

Todo ello viene definido gráficamente en las dos -
hojas de planos que se acompañan con la presente, en la que a -
título meramente orientativo, se representa lo siguiente, a saber:

15 La figura 1ª es una perspectiva que representa la -
cinta.

La figura 2ª es un detalle de la porción inclinada -
de dicha cinta.

20 La figura 3ª es una vista en perspectiva de la cubeta -
superior de remate de la cinta.

La figura 4ª es un detalle lateral de la relación -
entre la cinta y la cubeta superior.

La figura 5ª muestra la perspectiva del conjunto de -
las bandejas.

25 La figura 6ª finalmente muestra un detalle de las -
bandejas superior e inferior.

30 A la vista de las figuras, comenzaremos señalando, -
con referencia a la fig. 1ª la existencia de la cinta sinfin -
(2) actuada por rodillos motrices (1) y (8), la que se traslada
sobre rodillos intermedios no numerados. La cinta comporta unos

1 resaltes (4) en forma de L, con su porción horizontal en el sentido de traslación (M) de la cinta en relación con su porción horizontal. La cinta (2) discurre según (M) desde el tramo inferior que recibe las sardinas que provienen de la balsina superior no representada, hasta la porción superior. El tramo intermedio, 5 que es inclinado, muestra la deflexión (5) (figs. 1ª y 2ª) en la que se advierte como las sardinas (10) quedan recogidas únicamente sobre los perfiles (4), puesto que el resto de las mismas, en exceso, caen nuevamente (N) sobre el inicio de la cinta.

10 El extremo de la porción superior de la cinta, se aloja en la cubeta (6) (figs. 1ª y 3ª), la que es abierta por su parte superior y presenta un patín circular (7) en su fondo, una base lisa (8) y un borde anterior (11)-(12) en forma angular no regularmente dispuesto.

15 La incidencia entre la cinta (1) con el pescado (10) en los perfiles (4), viene descrita en la fig. 4ª, describiéndose además la caída (P) de las sardinas, una vez se encuentra el borde (11)-(12) de la base (8) de la cubeta.

20 Las sardinas son recibidas por el conjunto de la fig. 5ª. Este conjunto está montado sobre un chasis, y comporta el dispositivo (14) vibrador y regulable en altura para las bandejas superior (9)-(16) e inferior (17), las propias bandejas, y un dispositivo anterior para extracción de las sardinas.

25 El pescado es recibido en la bandeja (9) la que por cierta inclinación y vibración para el pescado alojado en sus canales longitudinales hasta la bandeja inferior. Tanto una como otra bandeja, son vibradas por el dispositivo (14) y por intermedio de los brazos (15), al estar montadas ambas bandejas sobre pletinas (19), (20), (21) y (22) susceptibles de llevar a 30 cabo y soportar la vibración.

1 En la fig. 6ª, se advierte el punto de reunión de -
la bandeja (9)-(16) con la inferior (17), de manera que las -
sardinas se van depositando en las bases de los canales (19) do-
tados de orificios (18) de escurrido. Los canales longitudina-
5 les (19) se van estrangulando a medida que la bandeja (17) lle-
ga a su posición más adelantada.

10 Cuando las sardinas alcanzan dicha posición más -
adelantada, se van presentando una a una y por efecto de la -
acción combinada del dispositivo, con la cabeza hacia delante.
En la parte delantera de la fig. 5ª se destaca el eje (24) mo-
tór que actúa las cintas (25) provistas de las pestañas sobresa-
lientes (25'). Las sardinas son controladas por los brazos (22),
a través de los casquillos (20) y manerales (21), de manera que
15 por las aberturas (23) asoman las cabezas de las sardinas, que
son arrastradas y sacadas al exterior por las pestañas (25').

20 Conviene resaltar una vez descritas la naturaleza y
ventajas de este invento, el carácter no limitativo del mismo,
por cuanto los cambios en la forma, materia o dimensiones de sus
partes constitutivas, no alterarán en modo alguno su esenciali-
dad, en tanto no supongan una sustancial variación en el conjunto.

25 Asimismo, el solicitante adhiriéndose a los Convenios
Internacionales sobre Propiedad Industrial, hace constar su dere-
cho a la extensión de esta solicitud a los países extranjeros, -
reivindicando la prioridad de la misma.

N O T A

30 Los puntos de invención, nuevos en España, que se pre-
sentan para que sean objeto de Modelo de Utilidad, deberán recaer
sobre "DISPOSITIVO DE ALIMENTACION AUTOMATICA, POSICIONADO Y ALI-
NEADO DE PESCADO" de acuerdo con las siguientes:

REIVINDICACIONES

1
5
10
15
20
25
30

1ª.-"DISPOSITIVO DE ALIMENTACION AUTOMATICA, POSICIONADO Y ALINEADO DE PESCADO" esencialmente caracterizado porque - está constituido por una cinta sinfin actuada por rodillos motrices, la que presenta en su superficie exterior unos resaltes a modo de perfiles en L con su abertura en el sentido del avance de la cinta para el acomodo del pescado en dicha abertura, teniendo la cinta un tramo inferior horizontal sobre la que cae el pescado que proviene de una balsina dispuesta encima, un tramo inclinado hacia arriba con una protuberancia convexa hacia el exterior, y otra porción superior horizontal cuyo extremo se aloja en un cajón abierto superiormente siendo el fondo de este cajón un patín de componente circular que se acomoda a la zona de doblado de la cinta y su base lisa y próxima a la cinta por su parte inferior; estando terminada en un borde frontal angular irregular por el que el pescado cae sobre un conjunto de bandejas acanaladas longitudinalmente, dotadas de un movimiento de vaivén y montadas sobre un chasis, de las que una de ellas, situada superiormente recibe el pescado caído de la cinta y lo traslada con la cabeza hacia delante hasta la otra cinta inferior cuyos canales se van estrangulando a medida que alcanzan su extremo libre y están orificados para facilitar el escurrido, en los que el pescado discurre uno a uno hasta su extremo libre en que las cabezas del pescado se controlan por unos brazos regulables dotados de unos entrantes extremos por los que asoman las cabezas que provienen de los antedichos canales de la bandeja, de manera que estas cabezas son recogidas y extraído el pescado, por unas pestañas que sobresalen en igual posición de unas cintas sinfin dispuestas en un mismo plano que el de los canales de la bandeja y actuadas por un eje motor.

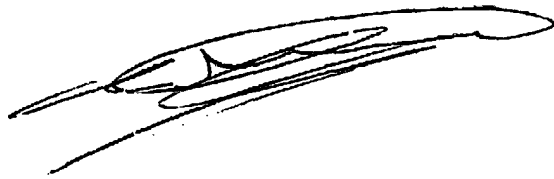
1

2ª.- "DISPOSITIVO DE ALIMENTACION AUTOMATICA, POSICIONADO Y ALINEADO DE PESCADO".

Todo tal y como queda descrito en la presente Memoria que consta de nueve hojas mecanografiadas por una sola cara, acompañada de los dibujos correspondientes.

5

Madrid,



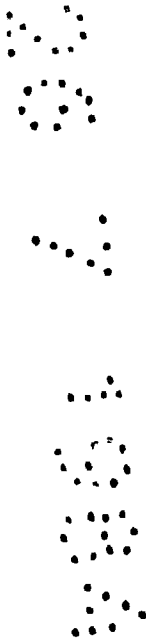
10

15

20

25

30



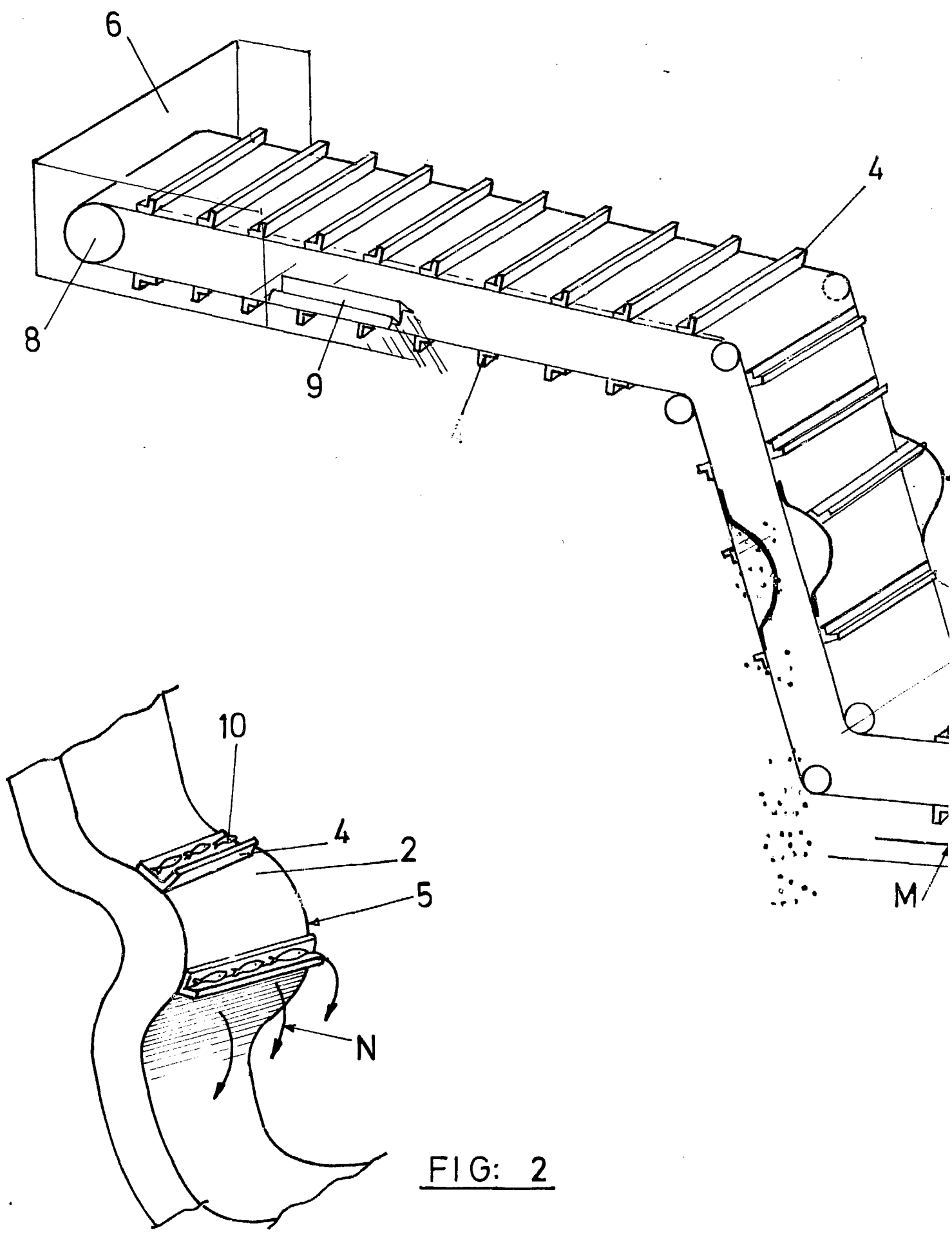


FIG: 2

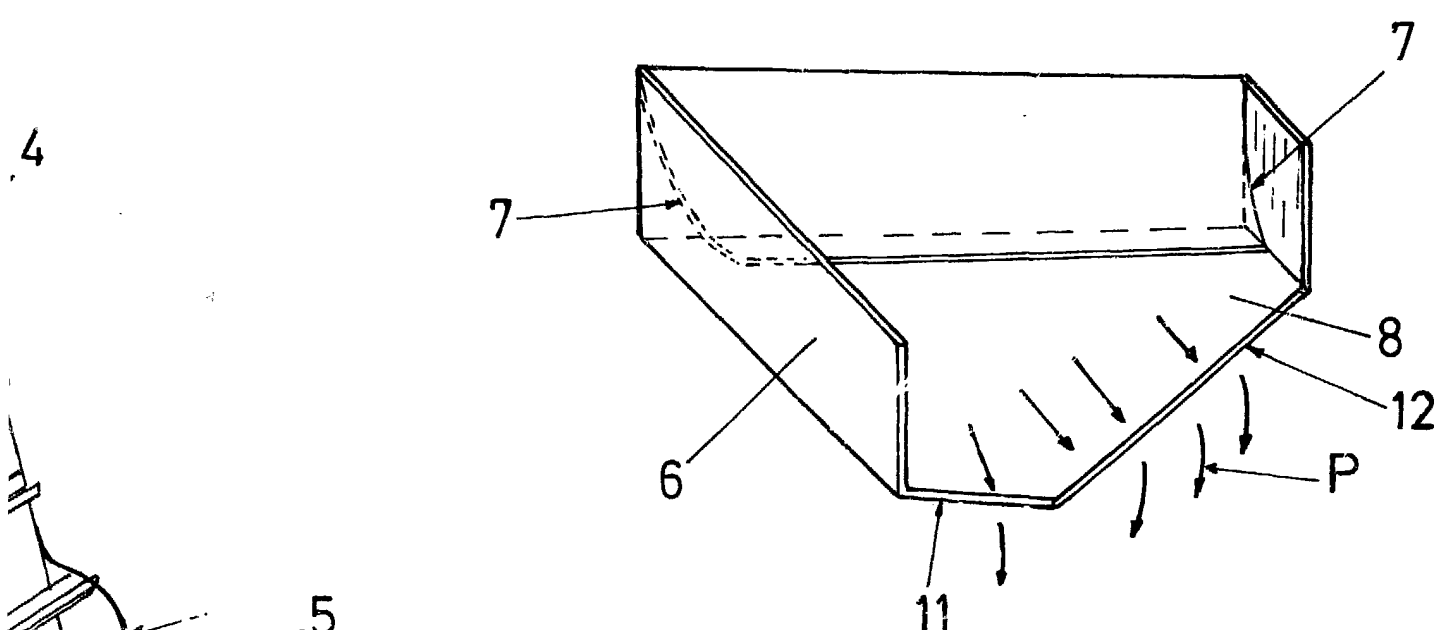


FIG: 3

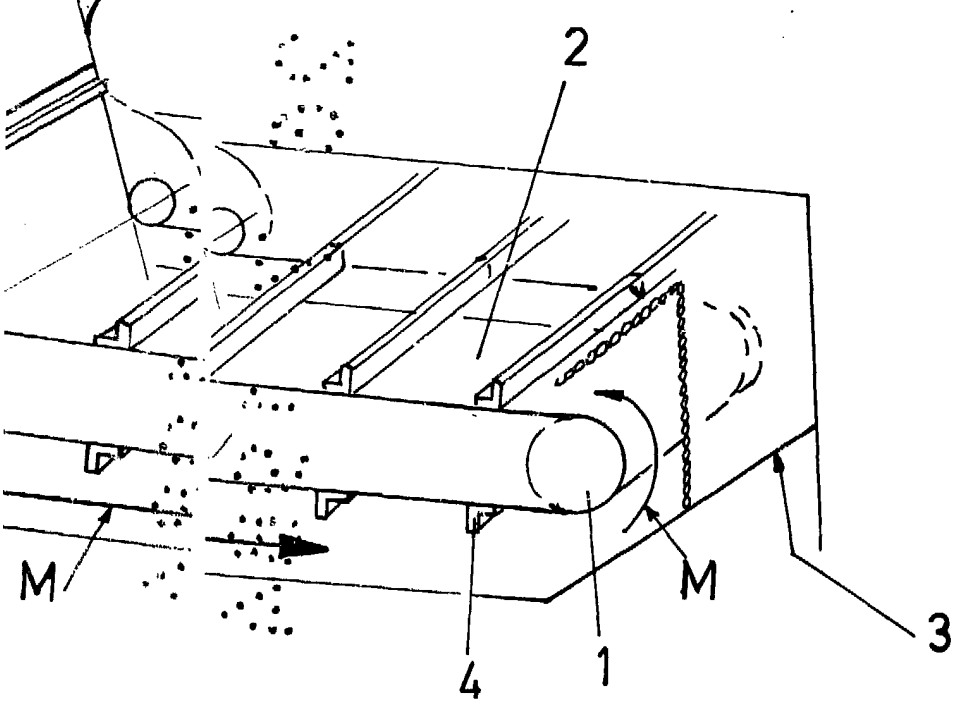
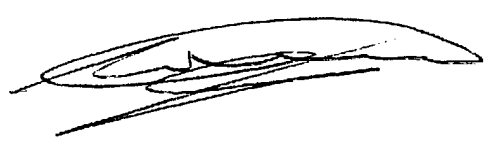


FIG: 1

26 JUL 1984



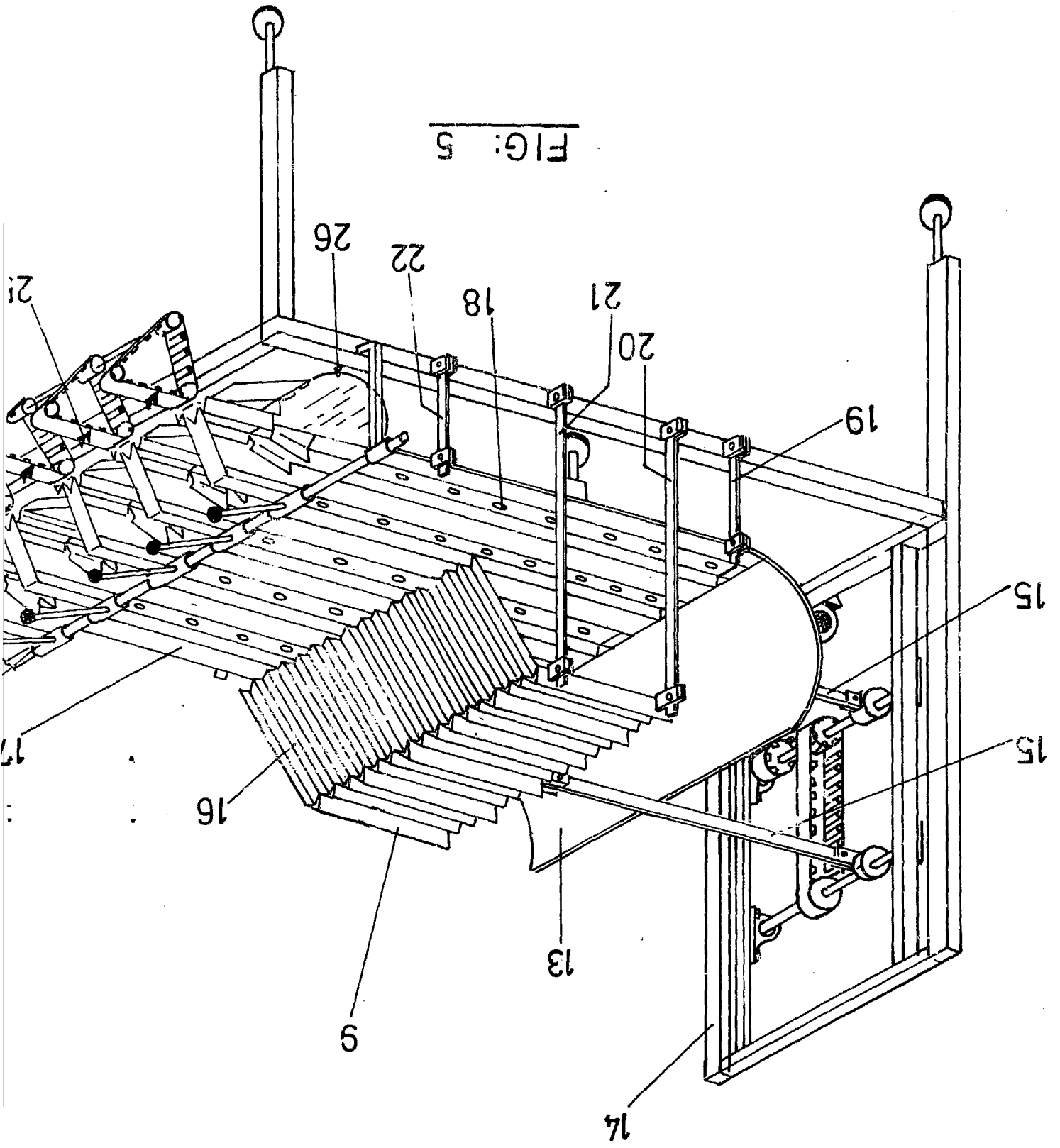


FIG: 5

26 JUL 1984

FIG: 6

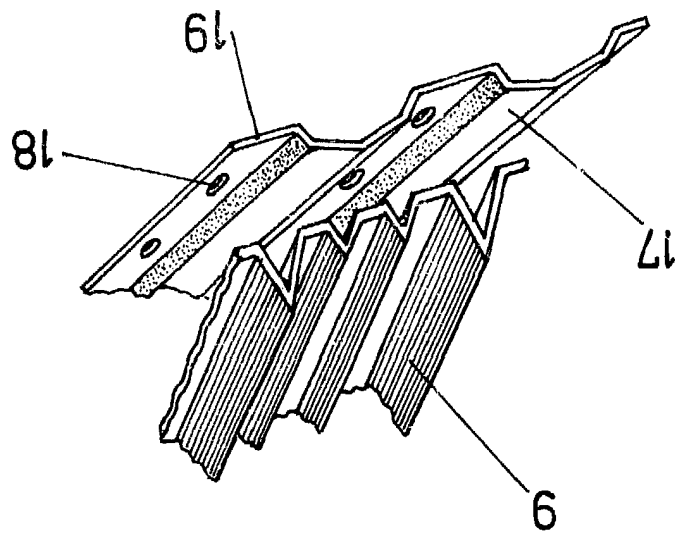


FIG: 4

