

ES 279270
FECHA DE PRESENTACION
11 MAYO 1984



ESPAÑA

MODELO DE UTILIDAD

16 NOV. 1984

30 PRIORIDADES:	31 NUMERO	32 FECHA	33 PAIS
-----------------	-----------	----------	---------

34 FECHA DE PUBLICIDAD	35 CLASIFICACION INTERNACIONAL
	E04H 3/20

36 TITULO DE LA INVENCIÓN
"LIMPIADOR DE PISCINAS AUTONOMO"

37 SOLICITANTE (S)
D. ANTONIO FERNANDEZ ALMUNIA

DOMICILIO DEL SOLICITANTE
Pº Reina Cristina nº 24 MADRID -7

38 INVENTOR (ES)
el mismo

39 TITULAR (ES)
el mismo

40 REPRESENTANTE
DIONISIO DE LA FUENTE FERNANDEZ

El presente Modelo de Utilidad tiene por objeto la declaración sobre la que debe recaer el privilegio de explotación industrial y comercial exclusiva en el territorio nacional de acuerdo con la vigente legislación sobre Propiedad Industrial que -

5. como el enunciado indica se trata de un limpiador de piscinas autonomo.

El presente modelo que se presenta y describe, consiste en un aparato limpia piscinas pero con la gran novedad y utilidad práctica de que éste conjunto tiene

10. una autonomía propia, esto es, que dicho aparato realiza la limpieza completamente solo sin necesidad de manejo personal o atenciones accesorias y pueda hacer

15. la limpieza tanto sobre la superficie interior como sobre los laterales o paredes de la pileta piscina, así pues este conjunto robot se arrastra sobre el fondo y sube las paredes absorbiendo las suciedades sueltas y retirando las algas hasta la línea de flotación de las aguas, manteniendo unas instalaciones

20. perfectamente limpias y cuidadas sin atenciones

personales. El funcionamiento del limpiador autónomo se basa en que el aparato crea una onda sónica sumergible que hunde las suciedades en flotación absorbiéndolas sobre el fondo donde está en continuo movimiento.

5. Este aparato limpiador tipo robot se dirige y mueve por una sola pieza móvil que es la boca, teniendo dos entradas laterales que luego se juntan en un solo conducto o tubería de succión que lleva el agua al sistema regular de filtros de la propia piscina, la vibración causada por el paso del agua que constantemente cambia de un canal o conducto a otro y por movimiento de la boca de entrada, hace que el conjunto se mueva bajo el agua. El aparato robot trabaja con el sistema de bombeo existente de la piscina y se conecta simplemente al skimmer de la instalación, así pues no tiene piezas eléctricas, funciona hidráulicamente y solo tiene una pieza móvil, esto origina un escaso mantenimiento y una gran economía ya que no necesita bombas adicionales ni atenciones eléctricas.
- 10.
- 15.
- 20.

Para mejor comprensión de lo anteriormente expuesto

y únicamente a título de ejemplo no limitativo, se acompaña una hoja de plano en la que:

Fig- 1- Representa una vista general del conjunto limpiador en posición de funcionamiento.

5. En ésta figura se han indicado con las referencias que a continuación se relacionan los siguientes elementos:

1- Cuerpo válvula inferior.

2- Cuerpo tubular superior

10. 3- Conducto de salida.

4- Manguera de salida.

5- Contrapeso regulable.

6- Válvula de recogida móvil.

7- Base ventosa.

15. Refiriéndonos a los antes citadas ilustraciones que representan una forma esquemática de su realización industrial y que únicamente se incluye con carácter meramente informativo y por consiguiente no limitativo tendremos:

20. Limpiador de piscinas autonomo integrado por un

cuerpo válvula inferior 1) que porta en su base baja la válvula de recogida móvil 6) con dos entradas laterales y la base ventosa 7) para el buen asiento y arrastre de todo el conjunto, sobre la parte alta del

5. cuerpo válvula inferior 1) está montado el cuerpo tubular superior 2) que conduce el agua por dos conductos juntándose sobre el conducto de salida 3) y saliendo por la manguera de salida 4) para conseguir un buen equilibrio al funcionamiento del conjunto limpiador,

10. éste dispone sobre la parte media o centro de gravedad de un contrapeso regulable 5) en posición angular.

NOTA

Hecha la descripción del presente invento, se hace constar que lo que se declara como no practicado ni - divulgado en España, comprende las siguientes:

5.

REIVINDICACIONES

1.- Limpiador de piscinas autonomo caracterizado - porque está constituido por un conjunto compacto forma do por un cuerpo inferior con la válvula móvil de reco gida, integrada por dos bocas laterales de succión con una base circular a modo de ventosa y un cuerpo supe rior formado por dos conductos longitudinales tubulares que se unen en un único conducto de salida, sobre la zo na más elevada, disponiendo en la zona media de un con trapeso regulable angularmente.

10.

15.-

2.- Limpiador de piscinas autonomo según la anterior reivindicación caracterizado porque la válvula de reco gida separa el agua absorbiendola por dos canales tubu lares antes de entrar en una solaatubería, circunstan cia ésta que causa una vibración ocasionada por el paso del agua que constantemente cambia de un canal a otro

20.-

por el movimiento de la mencionada válvula de recogida que hace que el conjunto del limpiador se mueva sólo - bajo el agua.

3.- Limpiador de piscinas autónomo según la segunda reivindicación caracterizada porque el conjunto limpiador trabaja con el sistema de bombeo de filtrado existente de la piscina, estando conectado simplemente al skimmer.

4.- Limpiador de piscinas autónomo según las anteriores reivindicaciones caracterizado porque el conjunto limpiador está capacitado para la limpieza, tanto de la superficie del fondo como de los laterales de las piscinas.

5.- Limpiador de piscinas autónomo.

Según se describe y reivindica en la presente memoria descriptiva que consta de siete hojas foliadas y mecanografiadas por una sola cara, y de una lámina de dibujo.

Madrid a 11 MAYO 1984

EL AGENTE OFICIAL.
DIONISIO DE LA FUENTE FERNÁNDEZ

Por Poder

Eduardo...

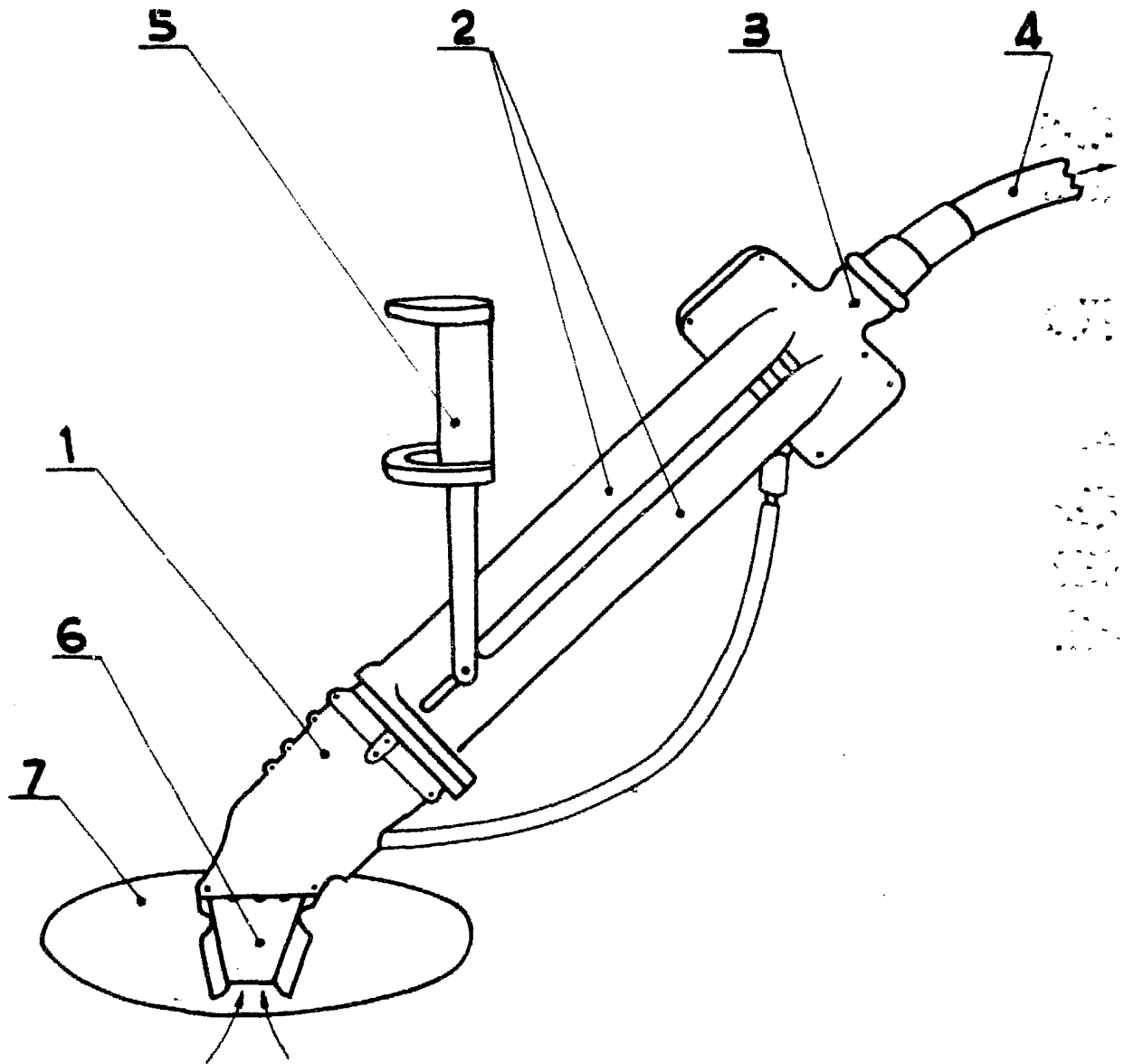


FIG-1

A handwritten signature or scribble, likely the author's name, written in a cursive style. It is located below the caption and above the scale text.

ESCALA VARIABLE