

258467
PATENTE DE INVENCION



Cas. 667

258467

Memoria Descriptiva

sobre:

"Perfeccionamientos en rampas de acceso para
"elevadores".

=====

Solicitante:

T E C H N I C I T, Société Anonyme, entidad francesa,
domiciliada en 18 Rue Brunel, PARIS, Francia.

=====

5. Se utilizan en los talleres de reparación o en las estaciones-servicio de automóviles, unos elevadores que tienen dos caminos de rodamiento, sobre los que un coche automóvil puede subir por sus propios medios, para ser elevado después a una altura apropiada que permite examinar la parte inferior del vehículo.

10. En este caso, es necesario prever unas rampas de acceso que unan con el suelo los caminos de rodadura del aparato. Por otra parte, una vez que se ha elevado el coche, es indispensable establecer unos órganos que

30 MAY



- 2 -

258467

formando tope, impidan que el vehículo se salga de los caminos de rodadura.

5. Además es interesante que estas rampas estén articuladas al extremo de los caminos de rodamiento para evitar los accidentes que puedan resultar de la presencia de cuerpos extraños entre la rampa y el suelo.

10. El dispositivo que constituye el objeto de la presente invención, tiene por objeto la construcción de una rampa de acceso perfeccionada que desempeña a la vez automáticamente estas diversas funciones.

15. La rampa de acceso, según la invención, va articulada alrededor de un eje horizontal, hacia el centro de su longitud, sobre unos soportes unidos al camino de rodamiento, yendo limitado el ángulo de rotación por un tope y siendo tal el equilibrio de la rampa con relación al punto de articulación, que cuando el camino de rodamiento se eleva por encima del suelo, la citada rampa oscila en el sentido que eleva el extremo más próximo del camino de rodadura por encima del nivel de éste.

20. Este extremo de la rampa está conformado para servir, si llegare a ser preciso, de tope de parada para una rueda del vehículo que se halla sobre el camino de rodadura.

25. Los soportes de la rampa que llevan el eje de articulación están constituidos por dos brazos fijos sobre los lados del camino de rodamiento, y tienen en su extremo opuesto al del eje de articulación de la rampa, los dispositivos ^{de tope} que limitan la oscilación de ésta.

30.



- 3 -

258467

Estos soportes van a su vez sujetos al camino de rodadura por un eje que permite su rotación en el sentido que eleva su extremo que lleva la rampa, mientras que un órgano de tope impide su movimiento en sentido inverso.

5. En la descripción que sigue irán apareciendo otras características de una rampa establecida según la invención, haciendo referencia a los adjuntos dibujos, no dándose esta descripción mas que a simple título de ejemplo, y para que pueda comprenderse la invención

10. con más facilidad.

En dichos dibujos:

La fig. 1 representa la rampa montada sobre el elevador levantado por encima del suelo.

15. La fig. 2 representa la rampa montada sobre el elevador en el suelo, sin obstáculo en el suelo.

La fig. 3 representa la rampa montada sobre el elevador en el suelo, pero ligeramente levantada a consecuencia de la presencia de un obstáculo.

20. El elevador tiene, como es sabido, un tablero con dos caminos de rodadura, de los cuales solamente uno 1, vá representado, constituidos cada uno por un hierro perfilado, que se obtiene, por lo general, por ensamblado de una especie de pieza angular 2, con alas desiguales (formando el ala principal camino de rodadura y el ala vertical guia loca) con un hierro en

25. U, 3.

Hay previsto, hacia su parte exterior, en la parte inferior de la U, un agujero en el que se desliza un eje 4 y, hacia la parte alta de esta U, ligeramente

30. hacia el exterior, un tope 5 obtenido por soldadura. Dos



brazos, de los cuales uno solamente vá representado, 6, ván articulados sobre el eje 4, de tal modo que se encuentran en posición sensiblemente horizontal cuando se apoyan sobre el tope 5.

5. Estos dos brazos llevan en sus extremos opuestos, un eje 7 que sostiene el platillo 9 de la rampa de acceso, cuyas dos patas 8 sujetas en el expresado platillo, pueden girar alrededor del eje 7.

10. Bajo la acción de un peso semi-cilindrico 10, situado bajo el extremo exterior de la pieza angular antedicha, este extremo exterior tiene tendencia a descender, y el otro extremo interior a levantarse. Este extremo o, de preferencia, una parte 11 doblada en forma de pieza angular de tope que prolonga la rampa, forma así obstáculo, cuando el puente está levantado, a la salida del vehículo por rodamiento hacia el exterior.

La carrera de rotación del platillo se limita por el apoyo sobre el extremo del brazo 6 convenientemente conformado.

20. Cuando desciende el elevador y se aproxima al suelo, el extremo interior toca en éste, sobre el que se desliza el paso 10 y la arista 12 de la pieza angular 11 de tope termina por apoyarse en 13 sobre el brazo 6. La rampa se halla entonces en posición normal permitiendo subir un vehículo sobre el camino de rodamiento o de hacerle descender.

25. Si, accidentalmente, se encontrara un obstáculo enganchado bajo el extremo de la rampa, cuando ésta llega al suelo, el conjunto de la rampa 9 y de los brazos 6 puede levantarse girando alrededor del eje 4, sin



ejercer presión peligrosa sobre el referido obstáculo.

Esta es una condición importante de seguridad cuando, por inadvertencia, un operador deja el extremo de un pié enganchado bajo la rampa.

5.

N O T A

Descrita suficientemente la naturaleza del invento, así como la manera de realizarlo en la práctica, debe hacerse constar que las disposiciones anteriormente indicadas son susceptibles de modificaciones de detalle,

10.

en cuanto no alteren su principio fundamental. También se hace constar que el invento corresponde a una solicitud de patente presentada en Francia con fecha 23 de Diciembre de 1959, nº IV. 813.964, acogiéndose, por lo tanto, a los beneficios que conceden los Convenios Internacionales en

15.

vigor y siendo lo que constituye la esencia del referido invento y por lo que se solicita Patente de Invención por 20 años en España: "Perfeccionamientos en rampas de acceso para elevadores"; caracterizándose por lo siguiente:

20.

1ª.- Perfeccionamientos en rampas de acceso para elevadores, caracterizándose porque dicha rampa se dispone articulada alrededor de un eje horizontal hacia el centro de su longitud, sobre unos soportes unidos al camino de rodadura, siendo tal el equilibrio de la rampa con relación al punto de articulación, que el camino de rodamiento se

25.

eleva por encima del suelo, oscilando la expresada rampa en el sentido que eleva el extremo más próximo al camino de rodadura por encima del nivel de este último, presentándose el citado extremo al nivel del mencionado camino de rodamiento cuando este está bajando, estando

30.

con dicho objeto el ángulo de rotación limitado por dos

258467



topes.

5. 2º.- Perfeccionamientos segun reivindicación 1ª, caracterizándose porque el soporte de la rampa vá articulado sobre los lados del camino de rodamiento que tienen un tope que no permite el desplazamiento mas que en el sentido de una elevación de la rampa.

10. 3º.- Perfeccionamientos, segun reivindicación 1ª, caracterizándose porque el tope que limita la elevación del extremo de la rampa con relación al camino de rodamiento, está situado en el extremo del soporte de la rampa.

15. 4º.- Perfeccionamientos, segun lo especificado en la reivindicación 1ª, caracterizándose porque el tope que limita el descenso de la rampa con relación al camino de rodamiento, está constituido por una parte doblada en forma de pieza angular que prolonga la rampa de acceso.

20. 5º.- Perfeccionamientos, segun reivindicación 2ª, caracterizándose porque el soporte articulado está compuesto de dos brazos, tropezando el brazo interior contra el obstáculo limitador de carrera.

6º.- Perfeccionamientos en rampas de acceso para elevadores; tal y como queda substancialmente descrito en la presente memoria e ilustrado en los dibujos adjuntos.

25. Esta memoria consta de seis hojas escritas a máquina por una sola cara.

Madrid, 30 MAY. 1960

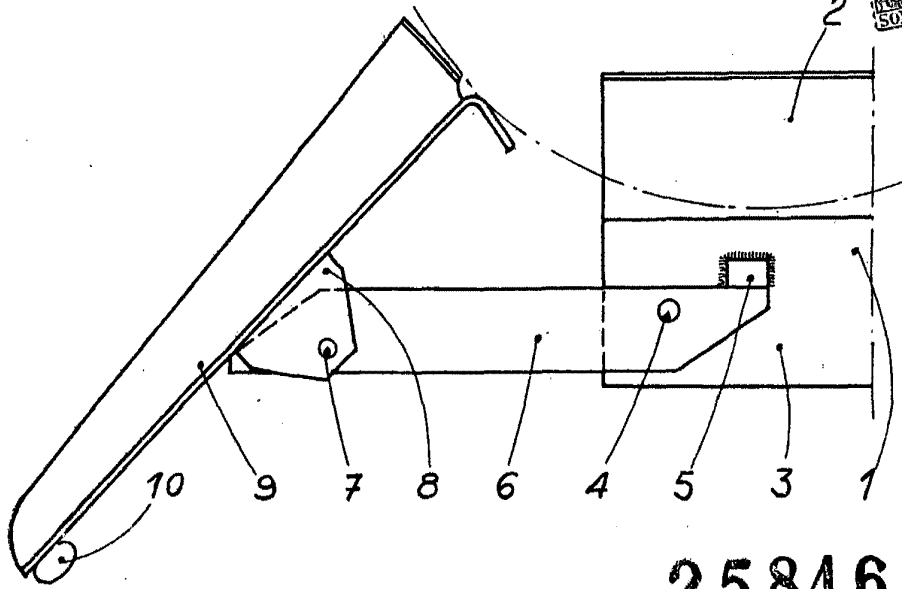
T E C A I N E M I T, Société Anonyme.

J. GOMEZ ACEBO Y MODET
P. B.



ESCALA VARIABLE

Fig 1



258467

Fig 2

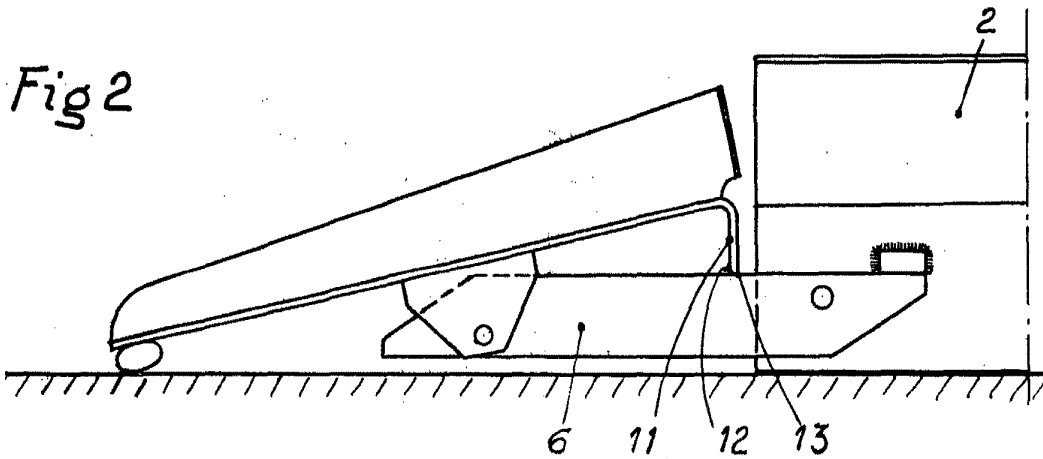
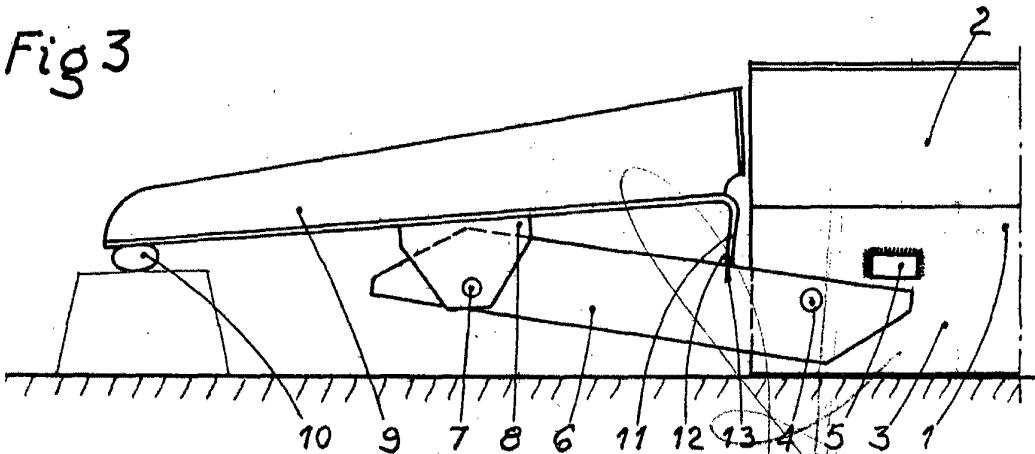


Fig 3



Madrid,