

19 ES 11 21 22	NUMERO 254407	10 Y
	FECHA DE PRESENTACION 14 NOV 1980	



ESPAÑA

MODELO DE UTILIDAD

16 MAR. 1981

30 PRIORIDADES: 31 NUMERO	32 FECHA	33 PAIS
------------------------------	----------	---------

47 FECHA DE PUBLICIDAD	51 CLASIFICACION INTERNACIONAL Int. Cl. 8 A63H31107
------------------------	--

54 TITULO DE LA INVENCION

**"MECANISMO PARA LA CONSECUION DE CAMBIOS DE TRAYECTORIA EN MO-
VILES DE JUGUETE DIRIGIDOS A DISTANCIA"**

71 SOLICITANTE (ES)

JUGUETES ROMAN, S. A.

DOMICILIO DEL SOLICITANTE

IBI (Alicante), C/ Espronceda, 97

72 INVENTOR (ES)

73 TITULAR (ES)

74 REPRESENTANTE

D. MANUEL DE ARPE GARCIA, Agente Oficial de la Propiedad Industrial

MODELO DE UTILIDAD

por 20 años por

"MECANISMO PARA LA CONSECUCION DE CAMBIOS DE TRAYECTO-
RIA EN MOVILES DE JUGUETE DIRIGIDOS A DISTANCIA", a fa-
vor de la firma JUGUETES ROMAN, S. A., domiciliada en
IBI (Alicante), C/ Espronceda 97.

M E M O R I A D E S C R I P T I V A
= = = = =

5.- La necesidad de continua variación en el lan-
zamiento de modelos que lleva implicada toda industria
dedicada a la fabricación de juguetes, para su éxito en
el mercado, obliga a la consecución de los más variados
movimientos, conseguidos por medio de ingeniosos mecanis-
mos, cuya mayor virtud debe radicar en su simplicidad,
con objeto de no encarecer el precio del juguete, y ha-
cerlo asequible a todas las economías.

10.- La mayoría de tales mecanismos existentes en
la actualidad, consiguen un determinado movimiento o va-
rios de ellos que se suceden en el transcurso del tiem-
po de forma cíclica e ininterrumpida, en tanto que el
juguete prosiga su marcha. Sin embargo son poco abundan-
tes, aquéllos que pueden conseguir una u otra trayecto-
ria determinada, a voluntad del usuario, alcanzando
15.- los que existen un elevado precio, en virtud de la com-
plicación de los dispositivos que lo permiten y que,
por tanto, solamente están al alcance de los más fuer-
tes económicamente hablando.

20.- El objeto del modelo de utilidad que nos ocu-
pa, consiste en un mecanismo para móviles de juguete
que permite la consecución de la marcha hacia delante,

giro a la izquierda y giro a la derecha a voluntad del usuario, sin más que accionar un mando a distancia que actúa sobre un sistema de embrague que acciona una barra unida a la pletina direccional de las ruedas delanteras no motrices de rodadura, poseyendo al tiempo la virtud de su sencillez y, como consecuencia, bajo coste, lo que permite poner el juguete a que se aplique al alcance de las más débiles economías.

Conocidas que nos son en virtud del preliminar precedente las esencialidades y funciones a realizar por el objeto del modelo de utilidad que nos ocupa y por ser el tipo que ha de servir de base para llevar a cabo la confección de las diversas formas de realización a que en la práctica puede llegarse con la aplicación de sus fundamentos básicos, se cita en la presente memoria a título de ejemplo y será descrito a continuación con la ayuda de la lámina de dibujos que se adjunta.

En la figura única se representa una vista en planta superior de un móvil que lleva aplicado el mecanismo que constituye el objeto del modelo de utilidad que se preconiza apreciándose la totalidad de elementos que lo constituyen.

El micromotor eléctrico 1, en el movimiento de rotación del eje que constituye la salida de fuerza, transmite dicho movimiento, por medio de un sistema de engranajes convencional alojado en el cajetín 2, a un eje 3, que por ambos extremos lleva unidas las ruedas motrices de rodadura 4.

Dicho eje 3, efectúa conexión con la pletina

55.- conductora 5, y atraviesa a un piñón 6, que engrana a una semi-corona 7, dentada, prolongación inferior del cilindro, compuesto por dos piezas encajadas entre sí una dentro de otra.

60.- La exterior de dichas piezas 8, se halla anclada por medio de un resorte 9, a la pared interna del cajetín 2, ejerciendo la presión necesaria para que el engrane de la semi-corona dentada 7, y piñón 6, tenga lugar.

65.- La pieza externa 8, conforma anteriormente una pluralidad de salientes en diente 10, que encajarán en la posición idónea en las ranuras o depresiones 11, practicadas en la segunda de las piezas 12, cuya pieza se prolonga en pivotes 13, frontales, que se sitúan y resbalan sobre el saliente 14, estructurado en la pared interna del cajetín.

70.- El núcleo de la pieza 12, se solidariza a un disco 15, portador de un saliente 16, excéntrico que se aloja en la ranura longitudinal de una pieza plana 17.

75.- La pieza 17, está dotada de una segunda ranura 18, que abarca en su desplazamiento al pivote 19, sobresaliente del chasis 20, conformando dicha pieza 17, por su extremo libre, una entalla 21.

80.- En la entalla 21, de la pieza 17, se aloja el saliente 22, superiormente emergente de las piezas 23, que sirven para la fijación de las ruedas 24, al chasis, cuyas ruedas, no motrices, tienen sus pivotes 25, de unión abarcados por horquillas que conforman por ambos extremos la pletina 26, que se fija por el centro mediante el elemento 27.

Con todo lo cual al invertir el sentido de la corriente eléctrica, mediante el accionamiento de un man
85.- do a distancia, para lo cual se dispondrá de las conexiones oportunas, el móvil se desplazará en línea recta estando el mecanismo desembragado, pero al invertir de nuevo el sentido de la corriente, el móvil caminará hacia atrás, efectuándose el embrague por ataque de la
90.- semi-corona dentada al piñón del eje motriz, lo que ocasiona la tracción sobre la pieza plana que actúa sobre la pletina ahorquillada por ambos extremos lo que provo
ca el giro de las ruedas no motrices hacia un sentido que cambiará a línea recta cuando se vuelva a invertir
95.- la corriente para volver de nuevo a cambiar al sentido opuesto cuando se realice idéntica operación.

Suficientemente descrito que nos es el objeto del modelo de utilidad que nos ocupa, que lo es sólamente a título de ejemplo y una de las múltiples formas
100.- de realización a que en la práctica puede llegarse tomando como fundamento en su construcción el descrito en la presente memoria únicamente nos resta señalar que las modificaciones de forma, tamaños, materiales empleados u otras no fundamentales, no deben ser consi
105.- deradas variaciones que afecten a su esencialidad.

N O T A
= = = =

El modelo de utilidad descrito recaerá pues, sobre las siguientes reivindicaciones:

- 110.- 1ª.- "MECANISMO PARA LA CONSECUCION DE CAMBIOS DE TRAYECTORIA EN MOVILES DE JUGUETE DIRIGIDOS A DISTANCIA", caracterizado por cuanto el cajetín contenedor del micromotor eléctrico y sistema reductor convencional de que estará provisto inferiormente está atravesado por el eje que lleva unidas las ruedas motrices de rodadura; encontrándose el piñón atravesado por dicho eje, engranado a una semi-corona dentada prolongación inferior de un cilindro compuesto por dos piezas encajadas entre sí una dentro de otra, la exterior de las cuales se halla anclada por medio de un resorte a la pared interna del cajetín, conformando dicha pieza anteriormente una pluralidad de salientes dentados que encajarán en la posición idónea en las ranuras o depresiones practicadas en la segunda de las piezas que se prolongará en unos pivotes frontales que se sitúan y resbalan sobre un saliente estructurado en la pared interna del cajetín; solidarizándose al núcleo de la segunda de las piezas, un disco portador de un saliente excéntrico que se aloja en la ranura longitudinal de una pieza plana provista de otra ranura que abarca en el desplazamiento de la pieza al pivote vertical emergente de la pieza sobresaliente del chasis, conformando la citada pieza plana por su extremo libre una entalla o ranura en la que se aloja el saliente superiormente emergente de las piezas que sirven para la fijación de las ruedas
- 115.-
- 120.-
- 125.-
- 130.-

- 135.- al chásis, cuyas ruedas no motrices, tienen los pivotes de unión abarcados por horquillas que conforman por ambos extremos una pletina direccional fija por el centro; con todo lo cual al invertir el sentido de giro del micromotor mediante el conveniente mando a distancia, para lo cual el mecanismo llevará las conexiones oportunas, el móvil caminará hacia atrás por lo que se producirá el desembrague, es decir el desengrane de la rueda dentada del cilindro con el piñón del eje motriz y por consiguiente el desalojo de los salientes en diente de la pieza envolvente de las ranuras del disco, no accionando el saliente excéntrico del mismo a la barra que actúa sobre la dirección, pero cuando se vuelve a invertir el sentido de giro se produce el embrague, es decir el engrane de la semi-corona dentada y el piñón, encajamiento de los salientes en diente en las ranuras y por consiguiente el accionamiento del saliente excéntrico del disco sobre la ranura de la pletina direccional, cambiando la trayectoria que volverá a seguir en línea recta cuando se invierta de nuevo el sentido de la corriente para volver a cambiar de dirección en sentido opuesto al accionar de nuevo el mando a distancia para que se produzca la inversión del sentido de giro.
- 140.-
- 145.-
- 150.-
- 155.-

2ª.- "MECANISMO PARA LA CONSECUCION DE CAMBIOS DE TRAYECTORIA EN MOVILES DE JUGUETE DIRIGIDOS A DISTANCIA".

160.-

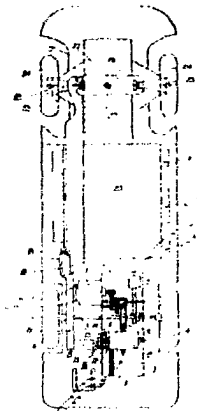
Todo ello, tal y conforme queda descrito, re presentado y reivindicado.

Esta memoria consta de siete hojas, mecanogra

D I S E Ñ O

=====

DE UN MODELO DE UTILIDAD, A FAVOR DE LA FIRMA JUGUETES ROMAN, S. A., DOMICILIADA EN IBI (ALICANTE), C/ ESPRONCEDA, 97 POR: "MECANISMO PARA LA CONSECUCION DE CAMBIOS DE TRAYECTORIA EN MOVILES DE JUGUETE DIRIGIDOS A DISTANCIA".

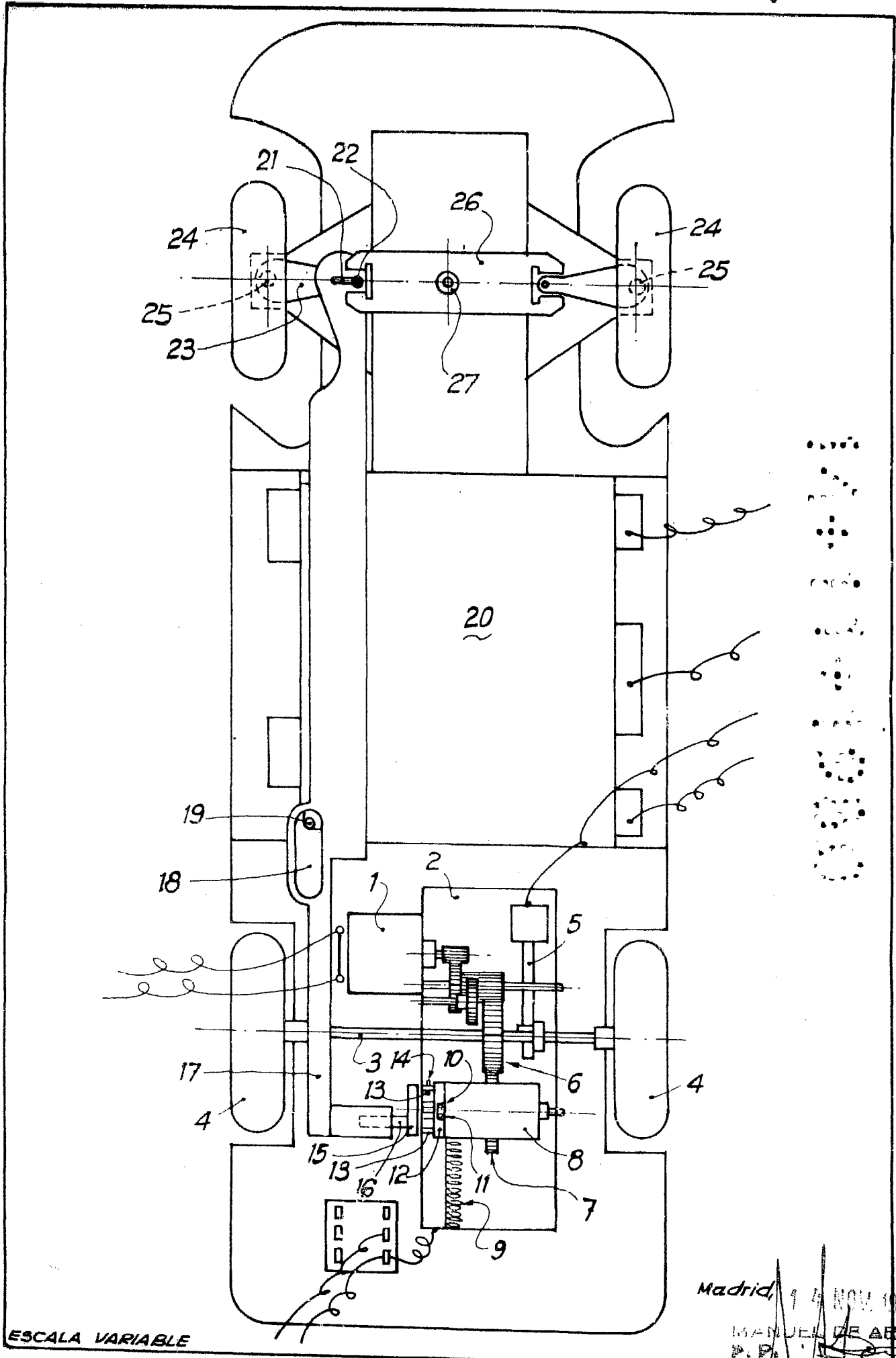


Escala variable.

MADRID A

MANUEL DE ARPE
P. P.

A handwritten signature in black ink, appearing to be 'Manuel de Arpe', written over a horizontal line. The signature is stylized and somewhat cursive.



ESCALA VARIABLE

Madrid, 14 NOV 1980
MANUEL DE ABRA
P. P. 1150