

AÑO

Expediente 252709
n.º



REGISTRO DE LA PROPIEDAD INDUSTRIAL

PATENTE DE

MEMORIA DESCRIPTIVA

que se acompaña a la solicitud de

una **PATENTE DE INVENCIÓN** por 10 años, en España

a favor de

D. JOSÉ GUSTAV, de nacionalidad

domiciliado en BARCELONA

calle de Pelayo núm. 12

por:

«MECANISMO AUTOMÁTICO DE DISPARO APLICABLE A JUGUETES».

N.º 16530

Agente Sr. D. JOSÉ LOPEZ CORRES

252709

Memoria Descriptiva

de

PATENTE DE INTRODUCCION

a favor
de

D. JOSEF GUSTAV

J. LÓPEZ

CASA FUNDADA EN 1909
OFICINA TECNICA DE PATENTES Y MARCAS

BARCELONA

Rambla Capuchinos, 66
Apdo. 672 - Tel. 22-17-64

MADRID

Alcalá, 22
Apdo. 1085 - Tel. 32-37-81

VALENCIA

Pascual y Genis, 11
Apdo. 121 - Tel. 22-91-92

252709



252709

PATENTE DE INTRODUCCION
POR DIEZ AÑOS
EN ESPAÑA

Solicitado a favor de D. Josef Gustav, de nacionalidad
israelita, residente en BARCELONA, C/. Pelayo n.º. 12

p o r

=;="MECANISMO AUTOMATICO DE DISPARO APLICABLE A JUGUETES".

~~~~~

MEMORIA DESCRIPTIVA

=====

La presente invención se refiere a un mecanismo  
automatico de disparo aplicable a juguetes.

Con este nuevo mecanismo automatico de disparo  
se consigue una realización práctica que permite la fa-  
5 bricación de determinados juguetes con dispositivo de  
disparo, siendo especialmente indicada su aplicación en  
los juguetes representando la figura de un canguro.

Tiene la ventaja este nuevo mecanismo de dispa-  
ro de ser de aplicación sumamente facil y asequible gra-  
10 cias a la perfección é ingenuosidad de disposición de  
sus elementos, requiriendo solamente unas determinadas  
características de fabricación.

Consiste este nuevo mecanismo automático en apli



15

car unas guías paralelas en las paredes internas de las dos mitades que constituyen la figura de juguete, dispuestas dichas guías en sentido ascendente hacia la boca o abertura de salida de la figura de juguete.

20

Con medios deslizantes sobre la guía central, se dispone un elemento axialmente móvil dotado de medios de retención en conexión con una palanca de maniobra que provoca su disparo automático.

25

Para hacer más comprensible la constitución y funcionamiento de este mecanismo automático de disparo aplicable a juguetes, en la descripción que sigue nos referiremos a los dibujos que se acompañan que constituyen un caso de realización práctica, naturalmente que tratándose de un ejemplo aclaratorio los dibujos en cuestión deben interpretarse con amplio criterio y sin carácter limitativo.

30

En dicho dibujo se representa en la figura 1 una vista en alzada, planta y sección del elemento principal del mecanismo, en la figura 2 la palanca de maniobra, con uno de sus brazos de longitud adecuada para vencer la resistencia del resorte ocluido parcialmente en el interior del elemento de la figura 1, y en la figura 3 una vista de una de las dos mitades de la figura a la cual se aplica.

35

40

En los mismos se indica por -1- el elemento axialmente móvil, por -2- las guías de deslizamiento, por -3- el vastago angular interno, por -4- la palanca de maniobra, por -5- el brazo interior, por -6- el pestillo de retención, por -7- el pivote esférico de la palanca -4-, por -8- la mitad de la figura de juguete, canguro en el ejemplo, a la cual se aplica, por -9- las guías paralelas



45

internas, por -10- la concavidad esferica, por -11- el reborde-tope interno, por -12- la abertura para la movilidad de la palanca -4-, por -13- los pivotes que encajan con los taladros de la otra mitad de la figura de juguete y por -14- la abertura semi-circular que conjuntamente con la abertura complementaria de la otra mitad es obturada por el elemento -1-.

50

A la figura de juguete -13- moldeada con las características indicadas en la figura 3, se le acoplan los distintos elementos que componen el mecanismo automatico de disparo. Para ello se coloca el elemento axialmente móvil -1- sobre las guias -9- de forma que la guia -9- central quede entre las dos guias -2-.

55

En el interior del elemento móvil -1-, se coloca un muelle tensor, quedando en el interior de dicho muelle el vástago angular -3-, colocando a continuación la palanca -4-, encajando la mitad del pivote esferico -7- en la concavidad -10- y quedando el brazo -5- en el interior del elemento móvil -1-.

60

Una vez montado el dispositivo se efectua el acoplamiento de la otra mitad de la figura, obturando el elemento móvil -1-, la abertura -14- de las dos mitades de la figura de juguete, por la presión del muelle tensor colocado en su parte interior.

65

Apretando dicho elemento -1- hacia adentro para vencer la presión del muelle, el vástago angular -3-, quedará retenido por el pestillo -6- y por consiguiente toda la pieza -1- de la cual es solidario el vástago -3-.

70

En esta posición se coloca sobre la cavidad formada en la abertura -14- la figura que debe hacerse sal-

252709



75

tar o disparar, un pequeño canguro en el ejemplo del dibujo.

80

Para obtener este disparo automatico, basta apretar la palanca -4-, que constituye la cola del animal, hacia abajo con lo cual se obtiene la separación del pestillo -6-, quedando libre el vástago -3- y efectuando el disparo de la figura colocada sobre el elemento móvil -1- al ser este impulsado por el muelle tensor de su interior, pudiéndose repetir los disparos automaticos tantas veces como se desee.

85

Todo ello obtenido de una manera simplificada e ingeniosa, sin exigir gran experiencia ni aptitudes tecnicas que hace su utilización altamente factible y práctica.

90

Descrita suficientemente la naturaleza y funcionamiento de este mecanismo automatico, solo resta consignar que podrán realizarse en diversidad de formas, tamaños y materiales, siendo tambien posible la introducción de variaciones secundarias que no alteren la esencialidad de su objeto que se pone de manifiesto con la siguiente

95

N O T A  
= = = =

Los puntos que se presentan para su reivindicación en la presente Patente de Introducción son:

100

1ª.- Mecanismo automatico de disparo aplicable a juguetes, caracterizado por intercalar en el interior de la figura de juguete un elemento axialmente móvil, de sección cilíndrica abierto por su base interna y presentando en su interior un vástago angular longitudinalmen-

252709



105

te dispuesto, comprendiendo en la prolongación diametral de su base cerrada externa, dos pequeñas guías ligeramente separadas entre si.

110

2<sup>a</sup>.- Mecanismo automatico de disparo aplicable a juguetes, según la reivindicación anterior, caracterizado por comprender una palanca de maniobra con un pivote esferico intermedio y un brazo de resistencia que forma un angulo obtuso con el brazo de potencia, provisto dicho brazo de resistencia, en su extremo, de un pestillo susceptible de retener el vastago angular de la reivindicación 1<sup>a</sup>. y porque envolviendo dicho vástago angular y dicho brazo de resistencia se dispone un muelle de presión.

115

120

3<sup>a</sup>.- Mecanismo automático de disparo aplicable a juguetes, según las reivindicaciones anteriores, caracterizado porque la figura de juguete esté moldeada de forma que presente en el interior de las dos mitades huecas tres guías paralelas, diagonalmente dispuestas, sobre la intermedia de las cuales, se acoplan las dos guías salientes del elemento móvil de la reivindicación 1<sup>a</sup>., presentando dichas tres guías paralelas una abertura semicircular en su extremo superior y una concavidad semi-esferica en su extremo inferior en la cual se ocluye el pivote esferico de la palanca de maniobra de la reivindicación 2<sup>a</sup>., comprendiendo por ultimo una pequeña escotadura angular para el desplazamiento del brazo de potencia de la palanca de maniobra.

125

130

4<sup>a</sup>.- "MECANISMO AUTOMATICO DE DISPARO APLICABLE A JUGUETES", de conformidad en un todo en lo esencial y fines industriales a lo descrito en la precedente Memoria



252709

135

Descriptiva y graficamente representado en el adjunto plano para su mejor comprensión.

Esta Memoria consta de SEIS hojas mecanografiadas por una sola cara a doble espacio en 135 líneas.

Madrid, 16 de Octubre de 1.959

Por autorización del interesado.

JOSE LOPEZ  
P. P.





252709

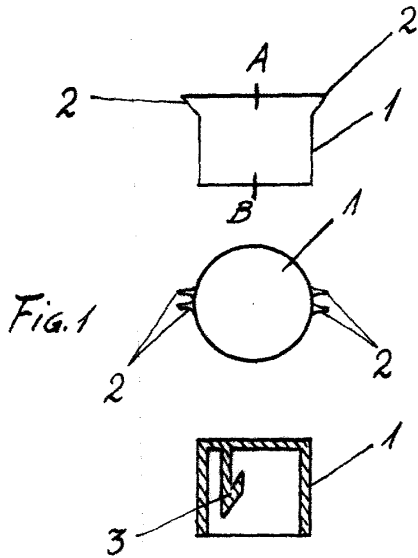


Fig. 1

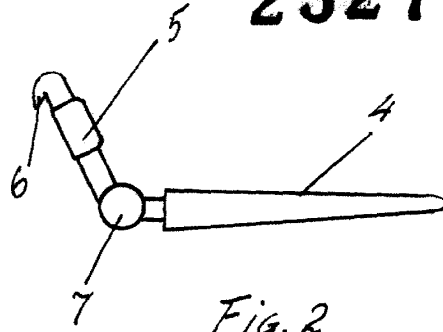


Fig. 2

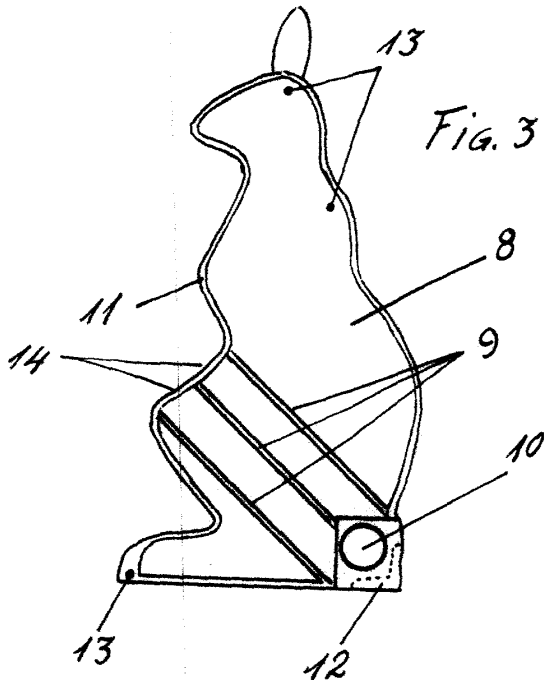


Fig. 3

Escala variable  
Madrid Octubre 1959

JOSE LOPEZ  
P. P.