

Nº 1,957

Expediente núm. _____



23 8785

REGISTRO DE LA PROPIEDAD INDUSTRIAL

PATENTE DE invención _____

MEMORIA DESCRIPTIVA

que se acompaña a la solicitud de

una **PATENTE DE** invención por 20 años, en España

a favor de

Don Francisco TORRENT CAPDEVILA, de nacionalidad

española domiciliado en Juncada-Lérida

calle de Generalísimo núm. 57

por:

"Sistema para producir fuerza y movimiento continuo sin

gasto alguno"

Nº 4811

Agente Sr. Bordehore



20 58

238785

PATENTE DE INVENCION

por veinte años

a favor de

Don Francisco TORRENT CAPDEVILA

de nacionalidad española

residente en Juneda- Generalísimo 57 (Lérida)

P O R

"SITEMA PARA LA PRODUCCION DE FUERZA Y MOVIMIENTO CONTINUO,
SIN GASTO ALGUNO".

MEMORIA DESCRIPTIVA

Consiste el objeto de la presente patente de invención en un sistema para la producción de fuerza y movimiento continuo sin gasto alguno.

5 Hasta la fecha no se conoce en el mercado un sistema que reuna las condiciones que en sí, tiene el que esobjeto de ésta patente de invención caracterizada en el cuerpo de ésta memoria descriptiva.

10 Para la mejor comprensión del objeto de ésta patente se acompaña a ésta memoria descriptiva unos planos- tres- a titulo de ejemplo, para la ejecución de la patente.



Bases de éste sistema. Vencimiento equilibrio y teoría analítica del sistema.

15 Por ley natural los sistemas para la producción de fuerza y movimiento llegan al reposo o al equilibrio si les falta la fuerza de su fuente de energía que les impulsa dándoles movimiento. Si por ejemplo, un péndulo se pone en movimiento y por si mismo a pesar de la fuerza de inercia llega al reposo o paralización, si le falta la fuerza que le daba impulso, debido a la resistencia que ofrece el movimiento.

20 Una rueda en equilibrio que recibe un impulso momentáneo termina deteniendo su marcha una vez terminada la fuerza que recibió, una máquina sea la que sea, sino es un sistema de movimiento continuo y sin gasto llega al reposo si le falta la fuerza de energía en movimiento que la impulsaba. Esto
25 referente al movimiento, al tratarse de producir fuerza útil, la dificultad crece si falta una fuente de energía que la proporcione, incluso en los sistemas de movimiento continuo y sin gasto. Se recurre a ellas, en su ausencia, el sistema no sale del reposo, si se halla en él y su estado de inercia
30 no cambia. Estando en reposo, es necesaria una fuerza para que un sistema cambie su estado, y su constancia, para que permanezca su movimiento (sino sale de las órbitas de las resistencias) y sea retransmitida aquella fuerza, si ésta cesa, termina el movimiento.

35 Para darle continuidad, es preciso que se suprima el gasto, de la fuente de energía o darle constancia permanente por sistemas sucesivas, con lo cual se llega a la producción de fuerza y movimiento sin gasto alguno.

40 Para llegar a dicha conclusión, es preciso apoyarse sobre las leyes naturales de las fuerzas físicas, naturales de los elementos, las cuales nos darán las fuentes de energía y para conseguir el movimiento, la continuidad, recurrir a los



45 sistemas mecánicos, buscando no como es corriente el movimiento, la fuerza en las fuerzas que paran, si no, en las que quieren parar o sea, (en éste sistema) en las que permanecen invariables y constantes. Una de ellas nos ocupa en ésta teoría analítica y sistemática v.g. gravedad, flotación, aerodinámica. Coordinando la nueva mecánica para el vencimiento del equilibrio constante y permanente.

50 La teoría del desequilibrio es conocida, por la romana la balanza etc.

Lo que se vá analizando es entrar en el sistema que el equilibrio se transforma, es vencido por la ley natural por motivo de efectos sucesivos buscando el lugar y forma dentro del sistema y para ello;

55 El equilibrio se consigue, en un par balanza, por medio de dos pesos iguales equidistantes del punto de apoyo centro. Si no equidistan sus pesos del centro debe de aumentar de peso matemáticamente el que se acerca al punto de apoyo, o disminuirlo el que se deja; y el equilibrio se consigue igualmente, si la diferencia de peso es desigual ¿hay desequilibrio? debe equilibrarse con igualdad de peso o diferir las distancias en los brazos de la balanza, con pesos desiguales hasta conseguirlo.

65 Este sistema adopta el cambio de distancias con pesos iguales para conseguir el desequilibrio constante, pues sabemos que de pesos iguales en balanza, el más alejado del centro lo desequilibra, con tendencia a bajar, el lado en que se halla y el más cercano al centro tiende a subir, por efecto de disminuir el peso de áquel lado.

70 Si en vez de un par balanza, se ponen dos en el mismo eje formando radios de una rueda y en cada uno un peso correspondiente,, los dos (lado derecho)-ejemplo 20 ctms más alejados del centro que los pesos iguales del lado izquierdo (rueda de

238785²⁰



75 un metro ϕ).

Si en vez de dos radios pares balanza, colocamos cuatro o más, del mismo modo se producirá el mismo efecto, los más alejados bajarán y los menos subirán y se establecerá el desequilibrio, con el mayor peso en la base.

80 Si los radios son 16, ocho del lado derecho, se colocarán sus pesos iguales, 20 cmts más lejos del centro que los ocho del lado opuesto, la rueda tomará movimiento sentido-rotación, bajando el lado derecho, subiendo el otro lado; el mayor peso se situará por desequilibrio en la base y el menor en lo alto.

Ello dá idea de donde se encuentra el defecto sucesivo de cambiar de distancia, (no de peso específico).

Este punto es en la base y en lo alto.

En la base los pesos deben acercarse al centro.

90 En lo alto deben alejarse a su primitivo lugar.

Para que los pesos colocados al lado izquierdo, de uno en uno por la base se vayan colocando (ejemplo) 20 cmts más cerca del eje, mientras que el lado derecho en lo alto se alejan 20 cmts del eje, con lo que resulta que todos los pesos del lado derecho se sitúan a 20 cmts de mayor distancia que todos los del lado izquierdo con el movimiento.

Como el mayor peso de conjunto determina el sentido de movimiento en el rotor o rueda colocada verticalmente por caída de los brazos de la balanza del lado derecho y la subida del izquierdo, por pesar menos y por estar más cerca del eje, los pesos correspondientes de sus pares en balanza, se produce el movimiento sentido de rotación.

100 La fuerza que determina el cambio de distancias sucesivo en los puntos determinados, fijos o sea extremadamente en la base y en lo alto, es la que determina la caída, y produce, el movimiento, porque el cambio de distancia, que es el

238785²⁰



de (ejemplo) alto de otro peso, es equivalente al cambio de subida de dos pesos invariables constantemente en lugar y tiempo.

110 Aumentando el ϕ de la rueda si se mantiene el mismo número de pares de balanza o sea de pesos, aumenta la distancia de uno a otro y puede aumentar el cambio de distancia, que determina mayor esfuerzo para subir dos pesos, recompensado por el aumento de fuerza de cada par, con el efecto de caída, por mayor diferencia de Xá distancia.

115 Si aumenta el diámetro de la rueda del sistema, y si se aumenta el número de pesos, reduciendo la separación, por mantener a 20 ctms el cambio de variación de distancia en su punto y tiempo, resulta que se mantiene el esfuerzo necesario a la elevación de los dos pesos en la base y en lo alto; mientras
120 tras aumenta la fuerza de caída del mayor número de pesos de la rueda por ser esta mayor del lado de la mitad más extremado.

Con lo cual se evidencia que el cambio de esfuerzo es proporcional e invariable, a la elevación de dos pesos, mientras
125 que al aumentar el diámetro de la rueda simple o compuesta (en todas sus formas) del sistema aumenta el número de pesos, si se desea y la variación mayor o menor de diferencias de distancia entre los pesos y el eje en sus lados respectivos, con lo cual la posibilidad de mayor fuerza y movimiento aumenta con el aumento de ϕ de la rueda del sistema y mayor
130 peso por igual, cuantos lo componen.

Para conseguir este efecto se puede adoptar muchas variantes v.g. excéntrica, tuerca, discos, palanca, guía, correa etc.

135 Este sistema puede así mismo aprovechar como fuerza, fuente de energía la ley de la gravedad, por caída de los pesos, en el aire y en el agua; la deflotación sustituyendo los pe-



140 sos por boyas en el agua; y la de acrostación sustituyendo los pesos por balones de gases menos pesados que el aire, por pares balanza o por llenaje automático en la base de uno de ellos por autocomunicación.

La teoría sistemática presenta, como por ejemplo tres variantes basadas en la teoría analítica descrita:

Teoria sistemática.

145 Variante 1a.

Una rueda simple de 3 metros de \varnothing o proporcional (vertical) que gira con su eje o libre (ejemplo)

Cada 20 cmts tiene una varilla desde el perímetro al eje, roscaada.

150 En el extremo de cada una vá un peso de 1 kilo que debe subir y bajar con la rotación de la varilla, en cuyo máximo extremo tiene una ruedecita dentada. Esta ruedecita tiene dos puntos de contacto con una cremallera fija exterior, limitada, uno en lo alto y otro en la base (sitio más bajo de la rueda) en
 155 el lado opuesto del contacto de arriba para variar el sentido de rotación.

El contacto superior le dá movimiento a la varilla hacia un lado y el inferior sentido contrario, con lo cual se consigue que desde abajo acerque hacia el eje y el de arriba lo aleje
 160 al máximo donde estaba antes de pasar por la base.

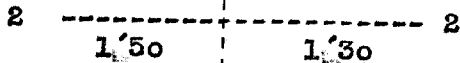
Con lo cual tomando como principio la situación de los pesos, mitad al extremo de las varillas (lado derecho y mitad - 20 cmts) (ejemplo) lado izquierdo (rueda vertical) internados hacia el eje, el mayor de los del lado derecho determinará el
 165 movimiento de rotación por caída de los pesos de éste lado mayor por alejamiento que los del lado contrario, superior a la fuerza necesaria para el esfuerzo de subir dos pesos igual a 20 cmts en su punto, sucesivamente.

Demostración matemática (ejemplo)

238785 20 ENE



170 Rueda 3 m X 3,416 = a 9,4248 ; 0,20 = a 47,12 :
2 = a 2356.



1'50 X 2 = 3,00 ----- 1'30 X 2 = 2, 60.

----- - 2'60 } = 0, 40 X 23'60 = 9'44.

175 9'44 - 2 = }
- 2 } = 5'44 kilos fuerza útil y

movimiento continuo y sin gasto.

2a Variante del sistema.

180 El mismo diámetro de rueda, el peso igual de las pesas y número (que puede variar), discos, en vez de varillas, diferencia de distancia de las pesas del eje centro, mayor, lado derecho; menor, el izquierdo igual 20 cmts.

185 Los discos colocados alrededor perimetro de la rueda del sistema tiene movimiento de rotación hacia un lado que situa una pesa unida al disco 20 cmts (en este ejemplo) más cerca del centro, al rozar con un dispositivo exterior que hace girar al disco media vuelta.

190 Tiene la resistencia que ofrece al elevar una pieza y la de un muelle resorte que al llegar a lo alto se dispara y vuelve la pesa a su punto de alejamiento máximo.

Asi con todos los pesos de las pesas, igual que en la variante primera.

195 Siendo la misma demostración matemática que en la la variante cuya progresiva proporción indica la teoría analítica.

Tercera variante sistemática.

200 En vez de varillas roscadas o discos automáticos, las pesa o pesos son bolas, que recorren unas guias situadas en discos = ruedas laterales fijas, en forma excéntrica, que, en su recorrido aleja las mismas del centro eje ha-



cia fuera, del lado derecho y las internas hacia el eje del lado izquierdo, por medio de unas varillas planas, unidas en el centro, con movimiento con el eje o libres, las cuales retienen y acompañan a las pesas que las recorren del centro hacia el extremo y viceversa, cargando sobre ellas en su recorrido por las guías; siendo de fuerza activa al alejarse del centro y obstructiva al acercarse a él. Con lo cual el movimiento se efectúa directamente igual como si se usara otro procedimiento con excéntrica.

210 Las bolas se hallan dificultadas en el paso guía (ejemplo canal o en relieve, lateral o central. Siguen su curso impedidas por las varillas planas por la fuerza de caída, mayor las pesas más alejadas del eje.

215 Todo lo anteriormente expuesto se explica con los planos -tres- adjuntos los cuales nos indican la esencialidad de la parte mecánica del invento.

En los mentados planos en el 1o se aprecia en -1- la rueda en función.

En -2- la varilla roscada.

220 En -3- una cremallera circular y limitada.

En -4- una pieza móvil suelta.

En -5- una ruedecita dentada.

En la hoja 2a de planos se aprecia en:

En -1- sistema de ésta variante en función.

225 En -2- disco montado lado resortes.

En -3- disco suelto.

En -4- el gatillo

En -5- una pesa

En -6- Dispositivo roce efecto

230 En -7- dispositivo de disparo.

En la hoja 3a de los planos adjuntos, se aprecia en:

-1- una vista disposición del sistema de ésta variante.

-2- y -3- porta guías laterales.

235 -4- disposición varillas planas. Apoyo de las bolas plano primero, pesadas.

-5- bolas, pesas.

-6- eje.



20 EN

El alma de la patente es vencer el equilibrio, promover en el sistema por medio de éste vencimiento la producción de fuerza y movimiento continuo, sin gasto alguno, y sin que le fcten ga la resistencia natural de caída, superior, a la base, que se convierte en obstrucción, sin la sucesión de cambios de distancia de las pesas. Para ello aprovecha el mayor peso lateral de los pesos o pesas a un lado, cuyos desplazamientos de acercamientos al centro eje en su base del rotor y su alejamiento en lo alto (posición vertical) se realiza sistemáticamente, o bien directamente, no importa el procedimiento, siempre que se efectuen los cambios en la forma indicada o sea vencimiento por mayor peso por desplazamiento de sus componentes en un lado del rotor por medios sucesivos.

250 Descrito suficientemente el objeto del presente invento, solamente cabe hacerse constar que, podrá ser objeto de mejoras siempre y cuando no se altere la esencialidad de la misma no desvirtuándola el cambio de forma ni los materiales a emplear en su construcción, o realización.

REIVINDICACIONES

Reivindica el recurrente la propiedad y el derecho exclusivo de fabricación en España y sus Dominios del objeto de la presente patente de invención, caracterizada en las siguientes reivindicaciones;

260

la Sistema para la producción de fuerza y movimiento continuo, y sin gasto alguno, caracterizado esencialmente por una rueda que gira con su eje o libre portadora de varillas desde el perimetro al eje roscadas, y en el extremo de cada

238785

20



265 una de ellas un peso que sube y baja con la rotación de
la rueda, llevando en su extremo una ruéécita dentada que
tiene dos puntos de contacto con una cremallera fijo extre
rior limitada una en lo alto y otra en la base, parte más
baja de la rueda, en el lado opuesto al contacto de la par-
270 te superior para variar el sentido de rotación

2a Sistema según reivindicación anterior caracterizado
esencialmente porque el contacto superior le dá movimiento
a la varilla hacia un lado y el inferior en sentido contra-
rio, con lo cual se consigue que desde abajo se acerque ha-
275 cia el eje y el de arriba lo aleje al máximo donde estaba
antes de pasar por la base. con lo cual tomando como prin-
cipio la situación de los pesos, mitad al extremo de las
mentadas varillas, lado derecho y mitad lado izquierdo (rue
da vertical, internados hacia el eje, el mayor peso de los
280 del lado derecho determina el movimiento de rotación por
caída de los pesos de éste lado mayor por alzamiento que
los del lado contrario, superior a la fuerza necesaria pa-
ra el esfuerzo de subir dos pesos.

3a Sistema según reivindicación anterior, caracterizado
285 esencialmente porque la mentada rueda puede actuar por medio
de discos colocados alrededor del perímetro de la rueda, tie-
nen movimiento de rotación hacia un lado que situa una pesa
unida al disco más cerca del centro, al rozar con un dispo-
sitivo exterior que hace rozar o girar al disco media vuelta,
290 tiene la resistencia que ofrece al elevar una pesa y la de
un muelle resorte que al llegar a lo alto de la rueda se
dispara y vuelve la pesa a su punto de alojamiento máximo.

4a Sistema según reivindicación anterior, caracterizado
esencialmente porque a la mentada rueda la acción se efectua
295 por medio de unas bolas que recorren unas guías situadas en
discos-ruedas laterales fijas, en forma excéntrica que, en



esu recorrido aleja las mismas del centro eje hacia fuera,
del lado derecho y las interna hacia el eje del lado izquier-
do, por medio de unas varillas planas unidas en el centro,
300 con movimiento con el eje o libres, las cuales retiene o acom-
pañan a las pesas que las recorren del centro hacia el extremo
y viceversa cargando sobre ellas en su recorrido por unas
guias, siendo de fuerza activa al alejarse del centro y obs-
tructiva al acercarse a él.

305 ~~Es~~ Por "SISTEMA PARA LA PRODUCCION DE FUERZA Y MOVIMIENTO
CONTINUO, SIN GASTO ALGUNO"

Sean cuales fueren las circunstancias que concurren en la
esencialidad del presente invento caracterizado en el cuerpo
de ésta memoria descriptiva.

310 Consta ésta memoria descriptiva de once hojas mecanogra-
fiadas por una sola cara, numeradas, foliadas y acompañadas
de un plano explicativo a titulo de ejemplo, -tres hojas-

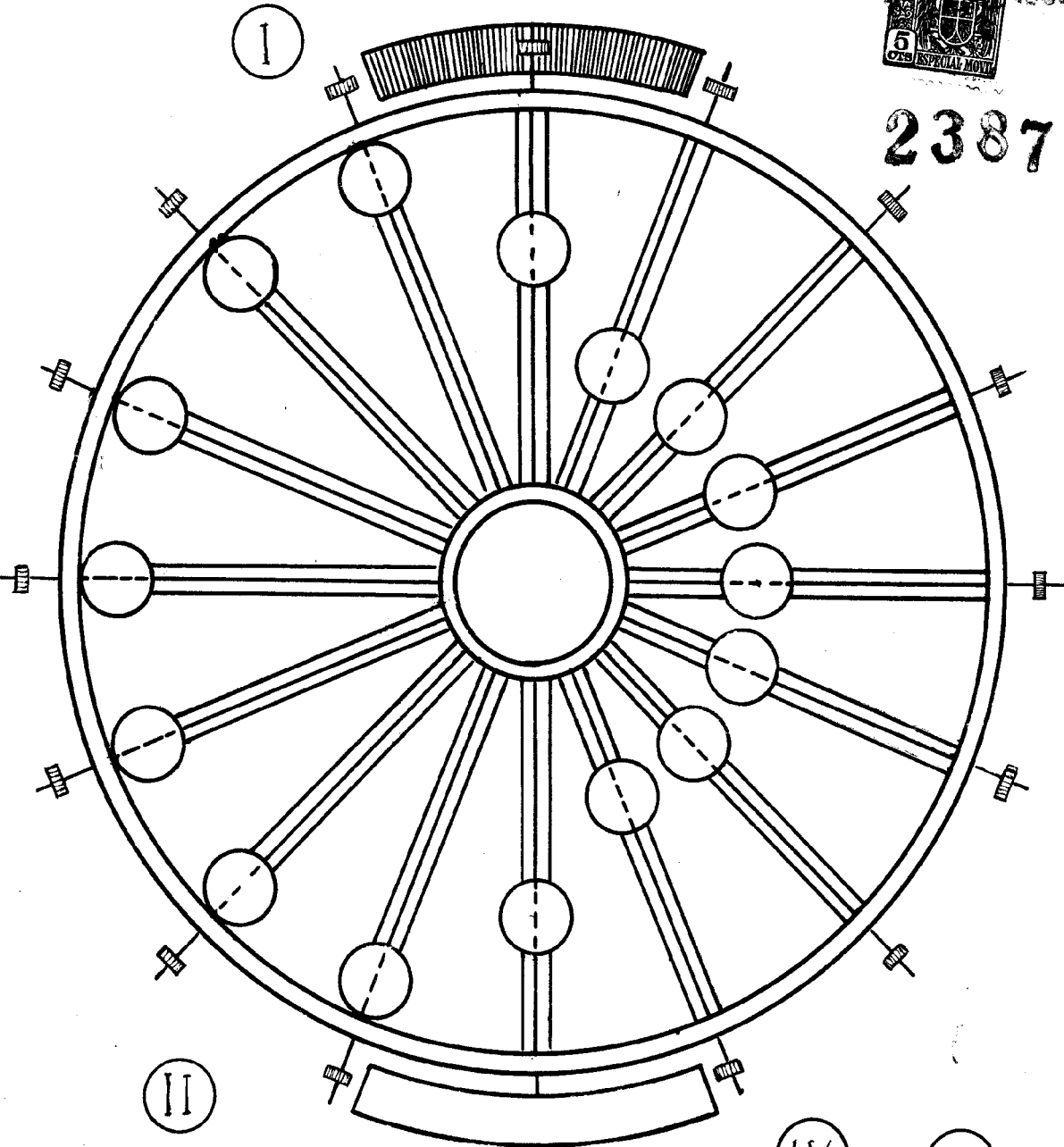
Madrid veinte de Enero de 1958

P.A.

Fig (A)



238785



II

III

IV

V



Escala variable

Madrid 20-1-1958

P.A.

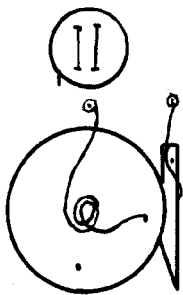
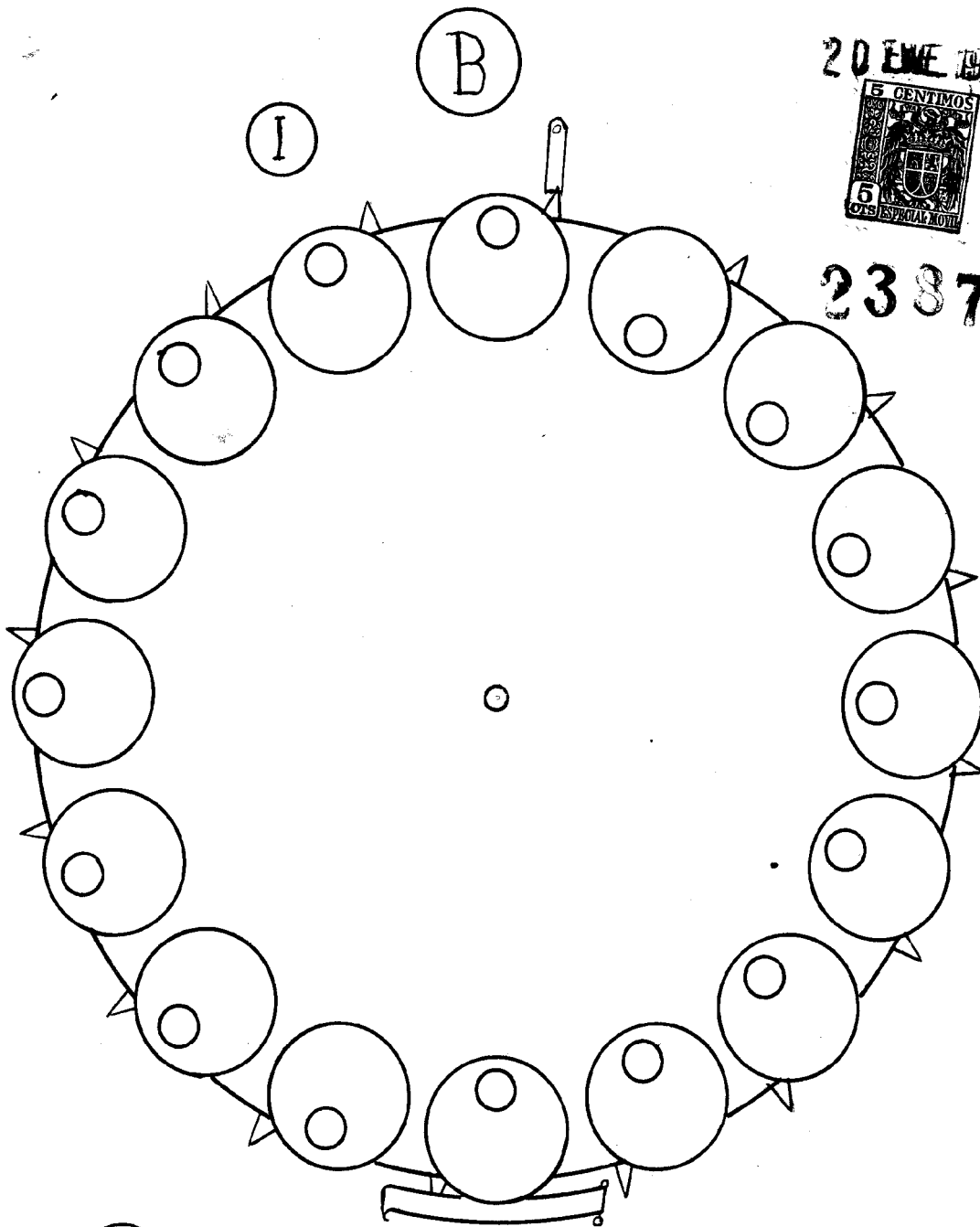
D. Francisco TORRENTECAPDEVILA

Son tres hojas Hoja segunda

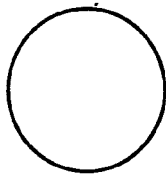
20 ENE 1958



238785



III



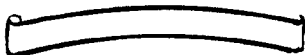
IV



V



VI



VII



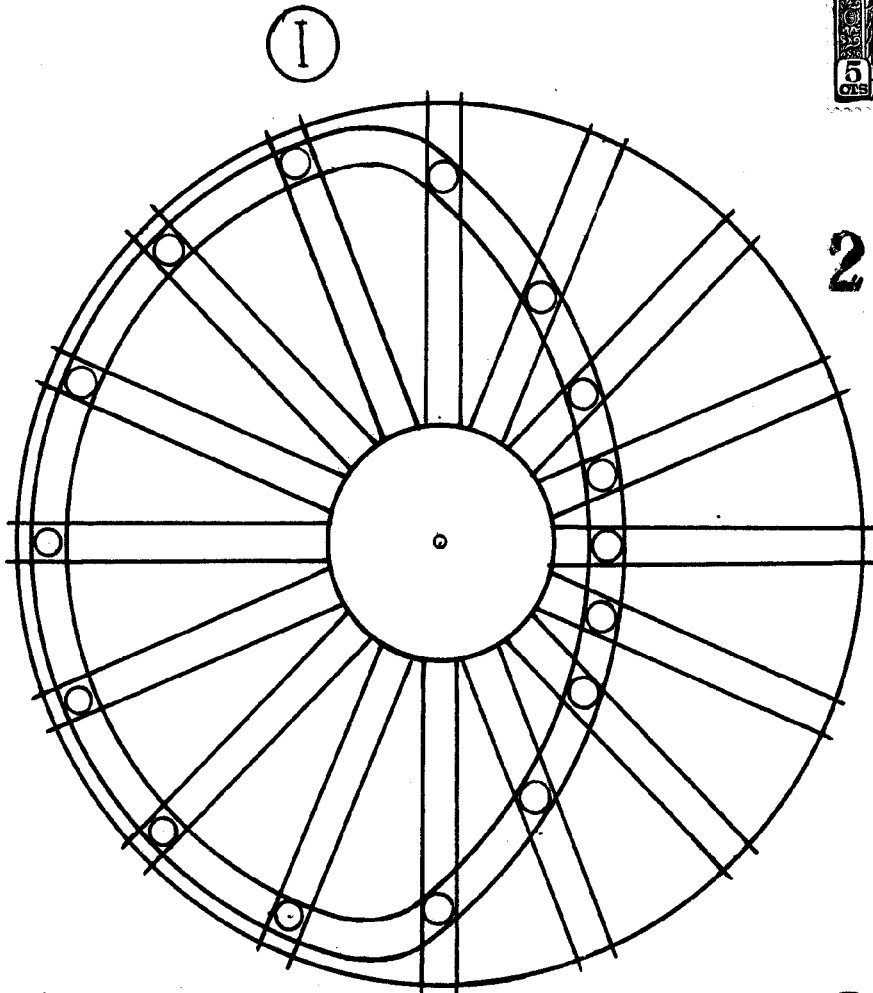
Escala variable
Madrid 20-1-1958

PA

Fig (C)



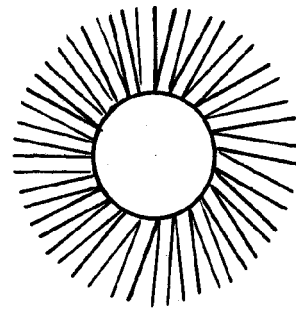
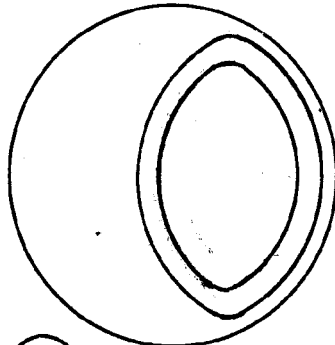
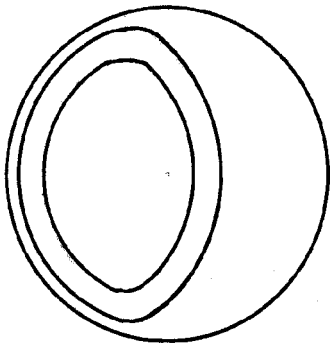
238785



II

III

IV



V

VI



Escala variable
Madrid 20-1-1958

P.A.