



ESPAÑA

(19) ES	(11) NUMERO	(10) Y
(21)	230988	
(22)	FECHA DE PRESENTACION	
	23 SEP. 1977	

MODELO DE UTILIDAD



(30) PRIORIDADES:	(32) FECHA	(33) PAIS
(31) NUMERO		

(47) FECHA DE PUBLICIDAD	(51) CLASIFICACION INTERNACIONAL
	B25B

(54) TITULO DE LA INVENCIÓN

"MECANISMO PERFECCIONADO DE SALTO AUTOMATICO PARA ALICATES Y SIMILARES"

(71) SOLICITANTE (S)

S.A. DE PRODUCTOS SUPER-EGO

DOMICILIO DEL SOLICITANTE

Carr. Durango-Elorrio, Km.'2.- ABADIANO (Vizcaya)

(72) INVENTOR (ES)

(73) TITULAR (ES)

(74) REPRESENTANTE

D. MIGUEL FERNANDEZ-LOAYSA PINZON

MR /BM- 6.602

1 La presente memoria descriptiva tiene como fin la
declaración del objeto sobre el que ha de recaer el privilegio de
explotación industrial y comercial, exclusivo en el territorio na
5 cional, de un Modelo de Utilidad de acuerdo con la vigente Legis-
lación sobre Propiedad Industrial, que como el enunciado indica,
se trata de "MECANISMO PERFECCIONADO DE SALTO AUTOMATICO PARA ALI
CATES Y SIMILARES".

10 Los continuos progresos técnicos logrados en los
aparatos de sujeción y apriete como alicates y similares han dado
como resultado ya máquinas de relativa comodidad de manejo y segu
ridad en su acción pero cuyo mecanismo de apertura o bien no exis
te teniendo que procederse manualmente, o bien resulta demasiado
complejo y dificultoso.

15 Es por ello que se hace necesaria la introducción
en este tipo de máquinas de un nuevo mecanismo, más sencillo de
manejo y realización que los anteriores, consistente en la articu-
lada incorporación al brazo móvil del alicate de una pieza bascu-
lante, que se constituye en palanca de primer grado que, al ser
accionada por uno de sus extremos en sentido de aproximación al
20 brazo móvil del alicate, el otro extremo, que posee un apéndice
axial, actúa sobre un resalte en su parte central el cual, al no
poder moverse hace que se produzca el automático levantamiento
del brazo móvil del alicate hasta su posición de máxima apertura.

25 Para comprender mejor la naturaleza del invento,
en el plano adjunto representamos (a título de ejemplo meramente
ilustrativo y no limitativo) una forma preferente de realización
industrial a la que nos remitimos en nuestra descripción, sobre
dicho plano.

30 La figura 1 representa una vista en alzado del
alicate al que se le han practicado las secciones pertinentes pa-

1 ra la concreta observación del mecanismo preconizado.

5 En esta figura se ha indicado también a trazo y punto, la posición que adopta el brazo móvil (1) al accionar la palanca basculante (10) manualmente, en sentido de aproximación a aquél hasta adoptar la posición indicada, posición a partir de la cual se produce el salto automático hasta alcanzar la máxima apertura.

En dicha figura son de ver las siguientes partes principales:

- 10
- 1.- Brazo móvil
 - 2.- Articulación
 - 3.- Mordaza móvil
 - 4.- Mordaza fija
 - 5.- Orificio
 - 15 6.- Muelle
 - 7.- Articulación
 - 8.- Tirante rigidizador
 - 9.- Tornillo regulador
 - 10.- Palanca basculante
 - 20 11.- Pasador
 - 12.- Resalte curvado
 - 13.- Articulación
 - 14.- Apéndice arqueado
 - 15.- Brazo fijo

25 De conformidad con la invención y de acuerdo con lo representado sobre el mecanismo perfeccionado de salto automático en cuestión, al brazo móvil (1) del alicata ha sido incorporada articuladamente en su parte central, una palanca basculante (10), uno de cuyos extremos se prolonga paralelamente al brazo móvil (1) por su parte interior en tanto que el otro finaliza en

30

1 un apéndice arqueado (14) que está en contacto con un resalte curvado (12) que posee, en su parte central al tirante (8) que une los brazos fijo (15) y móvil (1).

5 Dicha palanca basculante (10) se constituye en palanca de primer grado cuyo punto de apoyo es el pasador (11) que la une al brazo móvil (1) de modo que, al actuar sobre aquélla en sentido de aproximación al brazo móvil (1), el apéndice (14) actúa empujando al resalte curvado (12) del tirante (8), que por
10 otra parte, al no poder moverse por estar apoyado en el brazo fijo (15) y en el tornillo regulador (9) y articulado fijamente por la articulación (7) al brazo móvil (1), se origina sobre la palanca basculante (10) una fuerza reactiva que establece el levantamiento del brazo móvil (1) para una vez superada la alineación inicial del orificio (5) y la articulación (7), producir el salto
15 automático de este brazo móvil (1) hasta su posición de máxima apertura.

De esta forma la palanca basculante (10), cumple funciones de palanca de primer grado, bastando su aproximación al brazo móvil (1), según un desplazamiento inmediato y de muy sencilla manipulación, para que se produzca ya sin más el salto del mecanismo hasta la delimitada posición de apertura.

20 Descrita suficientemente la naturaleza del presente invento así como su realización industrial, sólo cabe añadir que en su conjunto y partes constitutivas es posible introducir cambios de forma, materia y disposición, sin salirse del cuadro del invento, en cuanto tales alteraciones no supongan variación sustancial del mismo.

25 El solicitante, al amparo de los Convenios Internacionales sobre Propiedad Industrial, se reserva el derecho de
30 extender la presente demanda a los países extranjeros, si fuera

1 posible, reivindicando la misma prioridad de la presente solici-
tud.

N O T A

5 El Modelo de Utilidad que se solicita por veinte
años para España, de acuerdo con la vigente Legislación sobre Pro-
piedad Industrial, deberá recaer sobre "MECANISMO PERFECCIONADO
DE SALTO AUTOMATICO PARA ALICATES Y SIMILARES", en todo de acuerdo
con las siguientes

R E I V I N D I C A C I O N E S :

10 1.- Mecanismo perfeccionado de salto automático
para alicates y similares, caracterizado porque en el brazo móvil
del alicate ha sido fijada articuladamente por su parte central
una palanca basculante, de cuyos extremos uno de ellos se prolon-
ga paralelamente a dicho brazo móvil, mientras que el otro remata
15 en una expansión o apéndice ligeramente cóncavo, en contacto con
un resalte curvado que sobresale lateralmente de la parte central
del tirante de relación entre ambos brazos, constituyéndose así
aquellos en una palanca de primer grado cuyo punto de apoyo es
la articulación que la fija al brazo móvil; de modo que, al ac-
20 tuar sobre esta palanca en el sentido de su aproximación a dicho
brazo móvil, su apéndice arqueado actúa empujando en contra del
resalte del antedicho tirante, originándose sobre la palanca bas-
culante una reacción que produce el salto automático del brazo mó-
vil hasta su posición de máxima apertura.

25 2.- "MECANISMO PERFECCIONADO DE SALTO AUTOMATICO
PARA ALICATES Y SIMILARES".

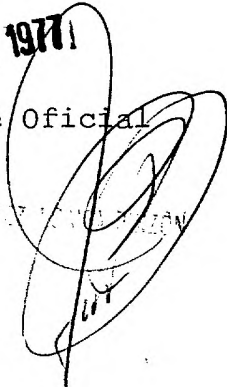
Según queda sustancialmente descrito en la presen-
te memoria descriptiva que consta de seis hojas mecanografias por
una sola cara, acompañada de sus correspondientes dibujos.

Madrid,

23 SEP. 1977

El Agente Oficial

ANGEL FERNANDEZ
P. 2



1

5

10

15

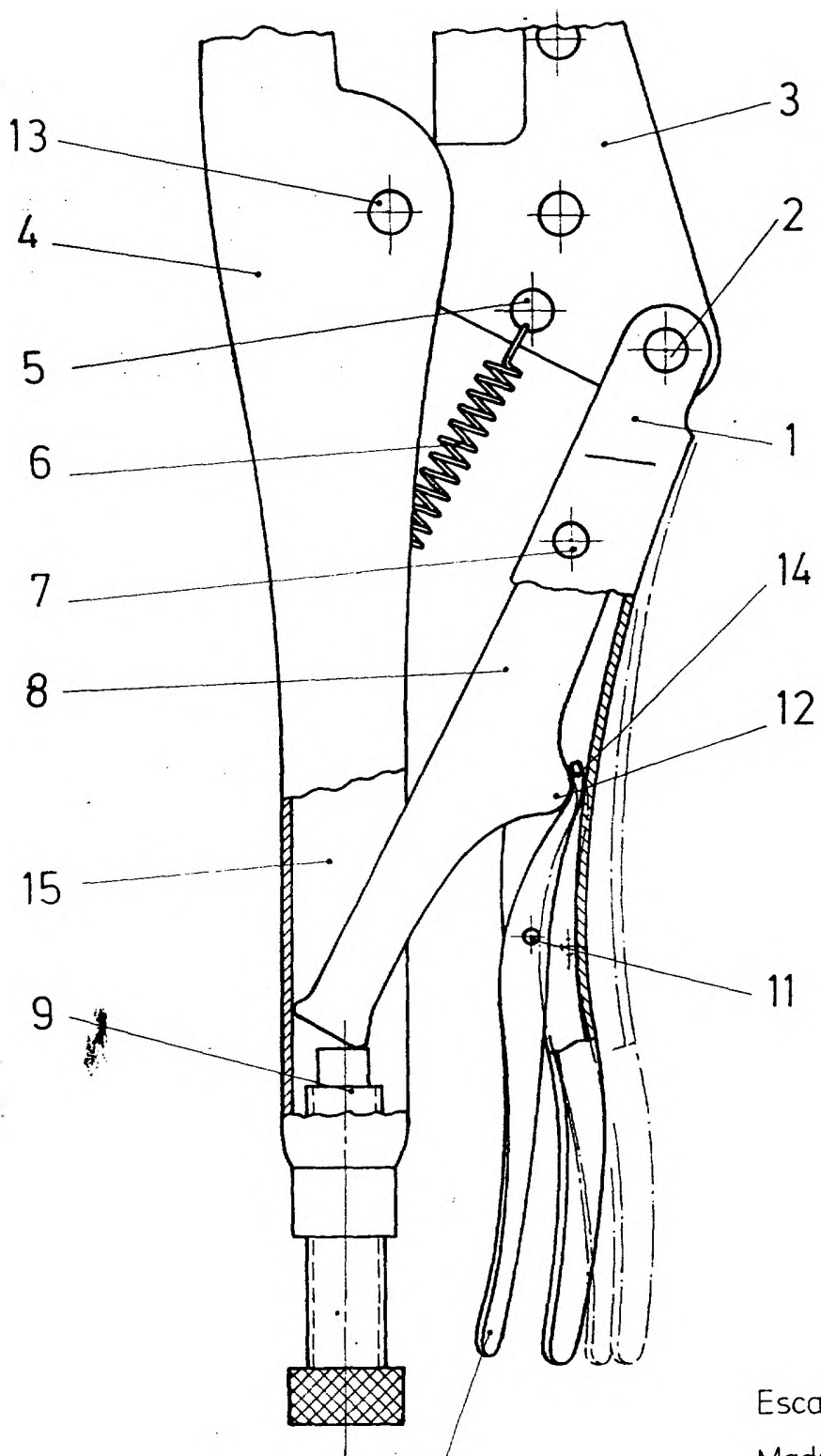
20

25

30

6004
b

Fig. 1



Escala variable
Madrid **23 SEP. 1977**
El Agente Oficial
MIGUEL FERNANDEZ-LOISA PINZON