

229624



229624

M E M O R I A D E S C R I P T I V A

que se acompaña a

la solicitud de

una PATENTE DE INVENCION por VEINTE AÑOS en ESPAÑA

a favor de

DON JUAN BORRELL MONTAGUT, de nacionalidad española,
residente en BARCELONA, calle de Aribau, número, 46,
bajos,

p o r

"APARATO AUTOMATICO ALIMENTADOR DE CAMELOS Y SIMI-
LARES PARA ACOPLAR A LAS MAQUINAS ENVOLVEDORAS".

%%E%%C%%

Inventor: El solicitante.



229624

5 La invención a que se refiere la presente memoria, constituye una novedad industrial, con características y ventajas que la hacen merecedora del privilegio de explotación exclusiva que por ella se solicita, de acuerdo con las prescripciones del Estatuto vigente de la Propiedad Industrial, de 26 de de Julio de 1929, texto refundido, publicado el 30 de Abril de 1930.

10 La descripción que sigue se refiere a un alimentador completamente automático de caramelos y productos semejantes, especialmente estudiado para acoplarlos a las máquinas envolvedoras en todas sus formas de envuelta. La descripción se hace con ayuda de los dibujos que se acompañan, a base de los cuales vamos a exponer la estructura del aparato alimentador y al mismo tiempo como funcionan. En la figura número 3 se vé
15 el alimentador en vista de planta. En ella el número 1 es el depósito en el cual se ponen los caramelos. Va provisto de un tamiz en su interior con pendiente poco inclinada, el cual tiene movimiento transmitido por electromotor. Dicho tamiz lleva en toda la superficie de su parte superior varios tala-
20 dros y el objeto de los mismos está indicado para que los rebabas que tengan los caramelos y las que se puedan producir por la vibración de dicho tamiz se vayan acumulando en el fondo del mismo para su aprovechamiento.

25 La tapa superior del tamiz se puede quitar fácilmente, pues queda sostenida por su propio peso y por el que tienen los caramelos, estando provista de cuatro pivotes (nº 2) para mantener el centrado.

30 En la figura número 1 vemos el alimentador en vista de corte, estando provista la parte inferior del mismo de cuatro puntos de apoyo (nº 3) con sus guías y muelles. La misión de



229624

35 estos muelles es la desostener el peso del tamiz y su correspondiente carga. De esta manera el movimiento transmitido por el electromotor al tamiz mediante la biela (nº 4) se consigue con mucha suavidad y poco esfuerzo. El bulón que fija la biela está ligeramente descentrado del manguito (nº 5) para conseguir la vibración del tamiz y mediante su movimiento los caramelos can entrando y se colocan encima del plato. Laventana (nº 6) va provista de sus correspondientes guías para regular la entrada de caramelos en el plato. El movimiento del tamiz puede ser también conseguido mediante engranes y eje excéntrico.

40 Para demontar el tamiz es suficiente quitar el bulón nº 7 y el tamiz puede salir levántándolo en posición vertical.

45 Figura número 3. El plato (nº 8) que forma parte del alimentador automático está concebido de tal forma que cuanto los caramelos quedan en su superficie por el solo movimiento de rotación del mismo se van deslizando buscando el hueco y quedan alojados en el mismo, siendo llevados hasta el punto de salida (nº 9) en donde mediante un elevador el caramelo inicia su recorrido para ser envuelto.

50 Para facilitar la entrada de los caramelos lleva este plato en su parte superior (nº 10-) una hendidura, cuya profundidad puede variar según el grueso de los mismos. Dicha hendidura está inclinada por ambos lados y su forma puede variar asimismo, según convenga al tamaño y forma del caramelo.

55 En la figura número 1, en la vista de corte del plato hay un aro (nº 11) que gira unido con el plato. Este aro es cónico para que los caramelos se vayan deslizando buscando la parte más baja. En el diámetro mayor del citado aro la conicidad debe coincidir con la del plato (nº 8), pudiendo va-



229624

riar dicha conicidad según la forma del caramelo.

65 En la misma figura nº 1, se vé la palanca (nº 12), la cual tiene movimiento radial mediante el movimiento de la biela nº 13, que se consigue mediante un eje de la misma máquina o bien con movimiento independiente. En la misma palanca hay tres varillas nº 14, las cuales con el movimiento de la palanca van tocando los caramelos y como tienen flexibilidad, éstos no son dañados y se van colocando en los huecos del plato. Estas varillas, como pueden verse en la citada figura nº 1, pueden situarse al radio que convenga según el tamaño del caramelo. La flexibilidad de dichas varillas se consigue mediante un muelle cubierto con un tubo de material plástico.

70 En la parte exterior del plato en la figura nº 1, tenemos un aro nº 15, que está fija y sirve para formar depósito. En el interior de este aro, va un segundo aro nº 16, el cual se pone tangente a los agujeros del plato y su posición varía según convenga al tamaño y forma del caramelo.

75 En la figura nº 3 tenemos dos divisiones (núms. 17 y 18), las cuales tienen la misión de no dejar pasar los caramelos por la zona que convenga que éstos no entren en cantidad. Las ventajas del aparato descrito son fáciles de deducir a base de lo que antecede, ya que su acoplamiento a las máquinas envolvedoras se hace con la máxima facilidad. Otra ventaja considerable consiste en que este alimentador permite el que una sola persona pueda atender varias máquinas provistas de este sistema de alimentación automático. Por todo esto, el aparato descrito constituye un verdadero progreso en la industria del ramo, motivo por el que se le desea proteger con un privilegio de explotación que evite posibles imitaciones.

80 Hecha la descripción que antecede, hemos de añadir que



229 024

los detalles de realización de la idea expuesta pueden variar sin que por ello cambie la esencia de la invención, que es la que se desprende de los párrafos que anteceden, y la que se reivindica en la siguiente

95

N O T A

En resumen: La Patente de Invención que se solicita, recaerá sobre las siguientes reivindicaciones:

100

1ª.- "APARATO AUTOMATICO ALIMENTADOR DE CAMELOS Y SIMILARES PARA ACOPLAR A LAS MAQUINAS ENVOLVEDORAS", caracterizado por estar constituido por un depósito con salida para los caramelos y porque dicho depósito está provisto de un tamiz vibratorio accionado por electromotor combinado con eje excéntrico y palanca, pudiendo ser logrado este movimiento mediante engranes y otros sistemas para conseguir el mismo fin, alcanzando la reivindicación a los mismos. La parte superior de este tamiz está provista de taladros para recoger las rebabas y trozos de caramelo que se van depositando en el fondo para su aprovechamiento, y la inferior, y como punto de apoyo de dicho tamiz, va provista de muelles y guías para amortiguar el movimiento y conservar el centrado, pudiendo ser sustituidos los muelles por arandelas de goma y otros elementos que sirvan para el mismo fin, recayendo la reivindicación sobre los mismos.

105

110

115

2ª.- APARATO AUTOMATICO ALIMENTADOR DE CAMELOS Y SIMILARES PARA ACOPLAR A LAS MAQUINAS ENVOLVEDORAS, según reivindicaciones anteriores, caracterizado por un plato circular móvil, y en el cual son entrados los caramelos del depósito, los cuales, debido a la forma en que está construido el plato se van deslizando y colocando en las hendiduras para ser transportados hasta el final de su carrera, en donde son empujados

120

229624



por un elevador para su envoltura y cuyas hendiduras para el alojamiento de los caramelos tienen una entrada cónica con chaflanes en cada extremo que permiten la entrada fácil de los caramelos.

125

3^a.-- APARATO AUTOMATICO ALIMENTADOR DE CAMELOS Y SIMILARES PARA ACOPLAR A LAS MAQUINAS ENVOLVEDORAS, según reivindicaciones anteriores, caracterizado por un aro cónico colocado encima el plato para que los caramelos se vayan deslizando y colocando en la parte más baja llenando los huecos, pudiendo variar la conicidad de este aro, según los tipos de caramelos.

130

4^a.-- APARATO AUTOMATICO ALIMENTADOR DE CAMELOS Y SIMILARES PARA ACOPLAR A LAS MAQUINAS ENVOLVEDORAS, según reivindicaciones anteriores, caracterizado por una palanca móvil con tres varillas flexibles, provistas de muelle y funda de material plástico, para mover los caramelos, las cuales pueden ser colocadas a diferentes radios y teniendo movimiento dicha palanca en dos sentidos, el cual se logra mediante un eje de la misma máquina o por movimiento independiente.

135

5^a.-- APARATO AUTOMATICO ALIMENTADOR DE CAMELOS Y SIMILARES PARA ACOPLAR A LAS MAQUINAS ENVOLVEDORAS, según reivindicaciones anteriores, caracterizado por una división puesta encima del plato, la cual no deja pasar los caramelos en las zonas no convenientes.

140

6^a.-- Se reivindica, por último, como objeto sobre el que ha de recaer la Patente de Invención que se solicita: " APARATO AUTOMATICO ALIMENTADOR DE CAMELOS Y SIMILARES PARA ACOPLAR A LAS MAQUINAS ENVOLVEDORAS".

145

Todo conforme queda descrito en la presente memoria, que consta de seis páginas escritas a máquina y dibujos adjuntos.

150

Madrid 5 de Julio de 1956

ALFONSO UNGRIA

229624

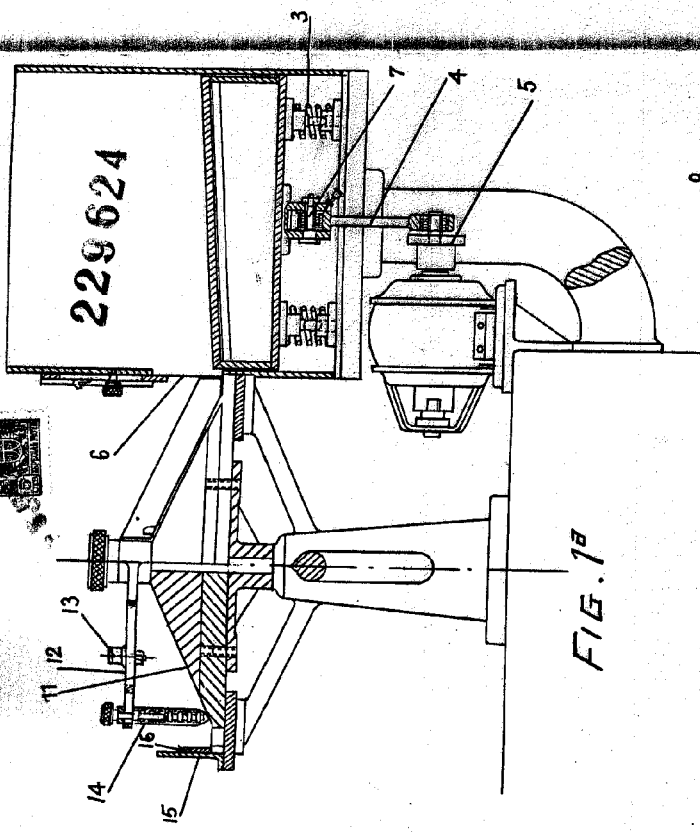


FIG. 1ª

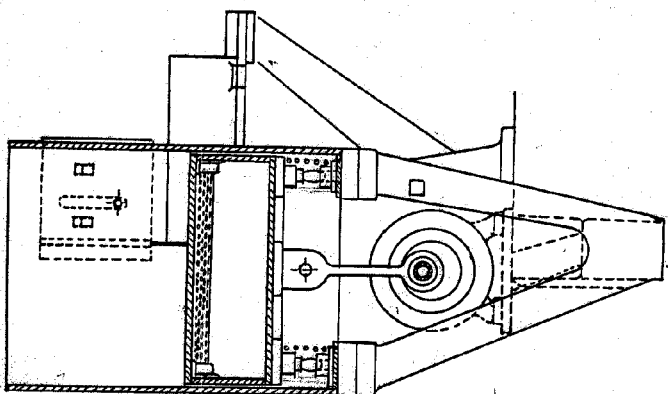


FIG. 2ª

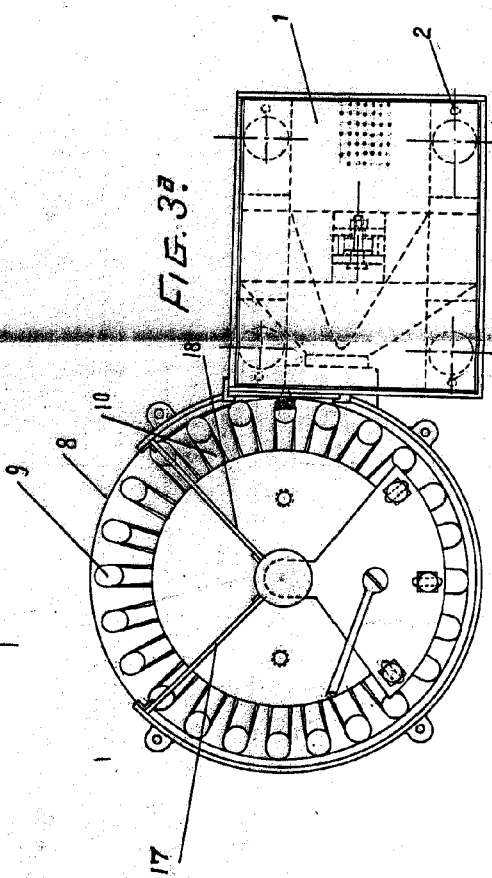


FIG. 3ª

ESCALA VARIABLE
 MARZO 5 DE JULIO DE 1956
 BUENOS AIRES

Ampl