

19	ES	11	226828	10	Y
		21			
		22	FECHA DE PRESENTACION		

MODELO DE UTILIDAD

30	PRIORIDADES:	32	FECHA	33	PAIS
	31	NUMERO			

47	FECHA DE PUBLICIDAD	51	CLASIFICACION INTERNACIONAL
----	---------------------	----	-----------------------------

54	TITULO DE LA INVENCIÓN
MECANISMO PARA CONTROL DE PROFUNDIDAD EN MAQUINAS ESCOPEADORAS A CADENA.	

71	SOLICITANTE (S)
DON RAMON SUBIRANA QUEROL	

DOMICILIO DEL SOLICITANTE	
SABADELL (Grañ Vives, 43	

72	INVENTOR (ES)
EL MISMO SOLICITANTE.	

73	TITULAR (ES)
EL MISMO SOLICITANTE.	

74	REPRESENTANTE
DON DOMINGO DIAZ UNGRIA.	

El objeto de la presente solicitud de modelo de Utilidad se refiere a un MECANISMO PARA CONTROL DE PROFUNDIDAD EN MAQUINAS ESCOPLADORAS A CADENA, cuyas características de novedad le confieren la cualidad de aportar a la función a que se destina las siguientes ventajas:

a) Posibilita la realización de taladros a profundidades diferentes.

b) Permite la regulación preseleccionada de la profundidad.

c) Pueden realizarse automáticamente varios taladros con diferentes profundidades cada uno.

d) Su manejo resulta altamente fácil.

e) La programación se efectúa con suma sencillez.

f) Posee un mecanismo sencillo.

g) Permite su acoplamiento a máquinas convencionales.

En el adjunto plano, para facilidad de la descripción a título de ejemplo y sin carácter limitativo alguno, por lo tanto, se ha representado una forma preferida de realización del modelo que se preconiza.

La figura única representa una vista en perspectiva en la que se aprecia la parte interior del mecanismo.

Como puede apreciarse, el presente modelo comprende una bancada (1) sobre la que se eleva, formando parte de la misma, un cuerpo o carcasa (2) cuya conformación pudiera ser paralelepípedica llevando en su cara central (3) el dispositivo de penetración compuesto por una cadena de corte (4) alojada sobre unas guías (5), dispuestas sobre un plato portador (6). Dicha cadena de corte (4) posee un movimiento de desplazamiento sobre las guías (5) y un movimiento de avance y retroceso que la permite descen

der a distintos niveles, regulados por un mecanismo interior situa-
do en la carcasa (2). La Cara que presenta la cadena de corte (4)
está dotada de unas solapas (7) , que actúan de elementos de protec-
ción del usuario para casos de rotura de esta. Los movimientos de
35 avance y retroceso de la referida cadena (4) se realiza por medio
de una palanca (8) dispuesta normalmente en el lateral derecho de
la carcasa (2). El mecanismo interior que regula los recorridos de
avance de la cadena, consta de un eje de disposición vertical (9) so-
portado en sus extremos por unos apoyos (10) y (11) uno de los cua-
40 les , el superior (10), le permite girar libremente y el inferior (11)
dotado de un muelle (12) o resorte y una bola (13), lo posiciona sobre
uno de los distintos planos (14) de que dispone dicho eje (9) en su ex-
tremo inferior, y cuyo número de planos es coincidente con el de to-
pes (15) de que está dotado el mismo. Estos citados topes (15) de que
45 esta dotado el mismo dispuestos a lo largo del eje a alturas prefija-
das, pudiendo variarse las mismas, con lo que se regula la profundi-
dad de avance de la cadena (4) En un plano superior a estos topes (15)
y también atravesado por el eje (9), está situado un cilindro (16) ranu-
rado en espiral y cuyo número de ranuras (17) es coincidente en nú-
50 mero con los topes (15). Acoplado a la parte móvil del cabezal de la ma-
quina hay un elemento contratope (18) cuyo descenso del mismo y por
tanto del cabezal que lleva el conjunto de corte (4), está limitado por
los topes (15). Este elemento contra-tope (18) lleva una palanca os-
cilante (19) en cuyo extremo libre posee una espiga (20), cuya sec-
55 ción de la misma le posibilita discurrir por las anteriores ranuras
(17) del cilindro (16), salvando en el descenso a dicho cilindro (16)
debido a su recorrido oscilante , y penetrando en las ranuras del mis-
mo en su ascenso, efecto que produce el giro del eje (9) debido a
la disposición en espiral de estas ranuras (17) del cilindro.

60 Para limitar las distintas profundidades de penetración

de la cadena de corte en la pieza a escoplear se procede a regular convenientemente los topes (15) realizandose posteriormente el trabajo. En el descenso del cabezal y la cadena de corte (4). El contra-
65 tope (18), a el conectado, baja tambien hasta su encuentro con un primer tope (15) elevandose nuevamente cabezal. El brazo o palanca (19) que en su descenso y debido a su oscilacion, salva el cilindro (16) en el ascenso se introduce en una ranura de este cilindro produciendo un giro del mismo y por tanto del eje (9) que posicionara un siguiente tope (15), el cual limitara el próximo recorrido de penetración y asi sucesivamente.
70

Debido a la sencillez de este conjunto de mecanismo que regulan las profundidades de penetracion de la sierra puede ser incorporada a maquinas escopleadoras normales y convencionales, pudiendo instalarse en el interior de las mismas a un lado de estas.
75

Este modelo es realizable en cualesquiera de tamaños y materiales adecuados, siendo susceptible de toda clase de modificaciones de detalle en tanto que estas no alteraren su fundamento.

- : - N O T A - : -

Los puntos de invencion propios y nuevos que son objeto
80 de la presente solicitud de modelo de utilidad, en España por veinte años son los siguientes:

R E I V I N D I C A C I O N E S

1º MECANISMO PARA CONTROL DE PROFUNDIDAD
85 EN MAQUINAS ESCOPLEADORAS A CADENA, caracterizado por que comprenden un eje sujeto por unos soportes, en disposiciones preferentemente vertical, bien en el interior de la máquina que se va a dotar de este control o en el exterior de esta, el cual puede girar libremente sobre el soporte superior mientras que el inferior esta dotado de un muelle o resorte y bola, que actuando sobre distintos
90 planos no puede poseer este eje lo posiciona. Dichos.

planos son coincidentes en número a unos topes dispuestos a lo largo del citado a modo de plataformas que pueden ocupar distintas alturas y orientación mediante regulación o posicionado de los mismos, con lo que se obtiene diferentes profundidades, de corte de la misma en que se instale este conjunto de control. En un plano superior a estos topes, y también atravesado por el eje descrito se aloja un cilindro ranurado en espiral cuyo número de ranuras es coincidente con el número de topes.

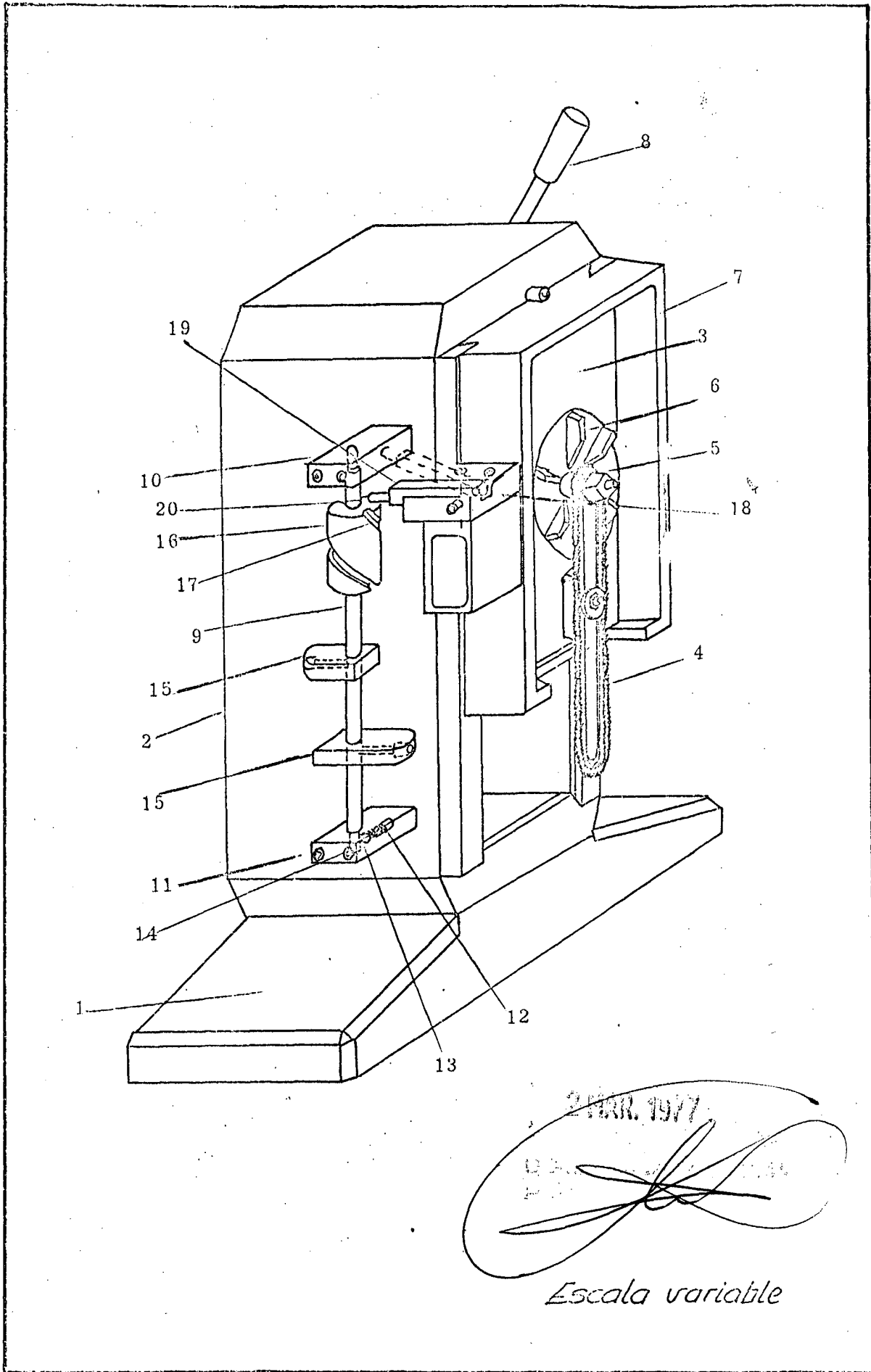
2º- MECANISMO PARA CONTROL DE PROFUNDIDAD EN MAQUINAS ESCOPLEADORAS A CADENA, según reivindicaciones anterior caracterizado porque sobre el cabezal de la máquina o conjunto de avance para el corte, se aloja un elemento contra tope que dispone de un brazo o palanca oscilante, en cuyo extremo libre lleva una espiga, cuya sección permite la introducción de esta en las anteriores ranuras de que esta dotada el cilindro.

3º- MECANISMO PARA CONTROL DE PROFUNDIDAD EN MAQUINAS ESCOPLEADORAS A CADENA, según reivindicaciones anteriores caracterizada porque en el descenso del cabezal el brazo oscilante articulado en el contra-tope salva el cilindro debido a su propiedad oscilante, descendiendo el conjunto hasta que el elemento contra-tope entra en contacto con el primer tope de que dispone el eje, limitando la profundidad de corte de la máquina. En el ascenso la espiga, del brazo oscilante penetra en la ranura correspondiente del cilindro produciendo, debido a la constitución espiral de estas un giro en el mismo por tanto, el eje que posicionara un siguiente tope para el próximo descenso del cabezal, limitando nuevamente el recorrido del avance de la máquina, y así sucesivamente.

4º MECANISMO PARA CONTROL DE PROFUNDIDAD EN MAQUINAS ESCOPLEADORAS A CADENA:

Tal y como se ha descrito en la memoria que antecede y para los fines en ella especificados consta la presente de cuatro folios escritos a máquina por una sola cara.

Madrid 1 de febrero de 1.977



21 MAR. 1977
Escala variable