

220949

220949



MEMORIA DESCRIPTIVA

para una Patente de Invención, por veinte años, por:  
"NUEVO SISTEMA PARA LA FORMACION DE SUPERFICIES CONTI-  
NUAS MOVILES", a favor de Don Esteban Zabala Aguirre,  
de nacionalidad española, residente en Madrid, c/  
Atocha núm. 115.-

=====

5.- Constituye el objeto de la presente patente de  
invención la reivindicación de propiedad y novedad de  
un nuevo sistema para la formación de superficies con-  
tinuas móviles, con el que se obtiene un efecto nuevo  
y una serie de ventajas que se desprenden de la descrip-  
ción que sigue:

No solo con fines publicitarios sino como indica-



10.- tivos múltiples se ha sentido siempre la necesidad de disponer de una superficie de convenientes dimensiones en la que pudiera obtenerse una mutación de sus partes, ya sea parcial o totalmente manteniendo siempre aquella continuidad imprescindible a los efectos indicados.

15.- El presente sistema resuelve esta necesidad de una manera sencilla y eficaz, permitiendo la formación de superficies lisas continuas divididas en varias fracciones móviles, las cuales están dotadas de movimiento simultáneo o alternativo, de modo que total o parcialmente sustituyen dichas superficies.

20.- Esta constituido por uno, dos o más juegos de rodillos en los que bien directamente o por medio de una cinta sin-fin va montadas unas placas longitudinales móviles en ambos sentidos, cuyo montaje está previsto de forma que cada dos de estas placas consecutivas, dirigidas en sentido opuesto queden con una de sus caras en un mismo plano vertical.

25.- Los rodillos simples podríamos decir que son aquellos en los que las placas van montadas directamente en su superficie por medio adecuado, a manera de espas, de modo que el giro intermitente del rodillo origine por sí mismo el pase de cada una de estas placas de una a otra posición.

30.- Otros juegos están formados por dos rodillos



35.- dispuestos paralelamente, entre los cuales mueven a una cinta sin-fin. Sobre esta cinta van montadas las placas en forma giratoria en ambos sentidos las cuales se desplazan con la cinta y su movimiento intermitente origina el pase de cada una a la posición prevista.

40.- Tanto en uno como en otro sistema de rodillos, las placas tienen un punto de parada en una posición que corresponde a aquella en la cual dos placas consecutivas quedaran situadas: La superior presentando al frente su cara anverso en tanto que la inferior presentará su cara reverso y ambas en un mismo plano vertical que puede considerarse como tangente a la superficie de los rodillos que las mueven.

45.- El avance intermitente de los rodillos producirá el salto de las placas, de manera que la superior pase a ocupar el puesto de la inferior, presentando ahora su cara reverso, en tanto que la inmediata siguiente habrá ocupado la posición de ésta y presentará su cara anverso. Para fijar la posición precisa de ambas placas, en una y otra posición, se ha previsto disponer de unos retenes de presión suficiente para mantener cada placa en su punto exacto, sin impedir por ello el normal avance de cada una llegado el momento de su salto.

50.- Para facilitar la descripción nos referiremos

55.-



60.- al dibujo adjunto, dado a título de ejemplo ilustrativo, pero no limitativo, en el que:

La figura 1 muestra los diversos elementos del sistema en la formación de una superficie plana vertical, y

65.- La figura 2 una sección de una formación doble con rodillos diferentes.

En estas figuras se han señalado las siguientes referencias numéricas:

-1- son las placas o superficies parciales.

70.- -2- sujeción móvil de dichas placas.

-3- cinta sin-fin en que van montadas las placas

-1-.

-4- y -5- rodillos de accionamiento.

-6- engranaje de transmisión.

75.- -7- árbol general de transmisión.

-8- motor.

-9- superficie plana formada por la conjunción de los juegos de placas.

-10- bastidor en que van montados los rodillos

80.- de accionamiento.

-11- carcasa o envolvente general, que permite por uno o ambos lados unas ventanas -12-.

Las placas -1- tanto si van montadas directamente sobre la superficie de los rodillos -4-, como

85.- si lo son sobre la cinta sin-fin -3-, tienen su unión



90.- en los extremos o en toda su longitud y hecha por un medio conocido que permita su giro en ambos sentidos de una manera suave. Las cintas sin-fin -3- pueden ser del mismo ancho que la longitud de los rodillos o estar formadas por unas cintas laterales en las que vienen a montarse las placas -1-. Los propios rodillos pueden ser de la longitud de las placas o solamente ocupar los extremos, en cuyo caso serian dos o cuatro por cada juego de placas.

95.- Los retenes o topes de fijación de las placas en su posición en el plano vertical no se han representado por tratarse de elementos conocidos variables, cuya misión es la de mantener las dos placas consecutivas vistas en su posición correspondiente durante el espacio de parada.

100.- En la figura 2 se muestra un doble juego, compuesto de dos sistemas de rodillos, uno compuesto de rodillos dobles y cinta-sin-fin y otro de rodillos simples. Practicamente la función de uno y otro sistema es la misma, radioando su diferencia en que lógicamente la cinta sin-fin permite el montaje de mayor número de placas, con lo que se tendrá en la superficie vista mayor número de combinaciones.

105.- Aunque su funcionamiento se desprende fácilmente de lo descrito y representado, señalaremos que puesto en marcha el sistema, con la correspondiente regula-

110.-



115.-

ción de marcha o mecanismo de movimiento intermitente previamente calculado, por el árbol -7- y engranajes -6- se ponen en movimiento los rodillos -4- y consiguientemente las cintas sin-fin -3-, de modo que se efectúa el avance de las placas -1- hasta ocupar la prevista el punto superior, presentando su cara anverso que queda retenida en la posición exactamente vertical.

120.-

La inmediata anterior habrá alcanzado la posición inferior, presentado su cara reverso, igualmente mantenida en posición por un reten, y coincidiendo en el mismo plano que la superior. En este punto coincidirán los diferentes juegos de que conste el sistema, presentando al frente una superficie -9- continua de las

125.-

dimensiones requeridas susceptible de recibir toda clase de indicaciones, sean publicitarias, pedagógicas, recreativas, orientadoras, etc. etc.. El movimiento siguiente hará que la placa -1-, que ocupa la posición superior, caiga y ocupe la inferior presentando su

130.-

cara reverso, en tanto que la placa inmediata anterior viene a ocupar la posición superior, quedando un nuevo frente totalmente diferente del anterior en cuanto a superficie aprovechable. El movimiento de los diferentes juegos de placas puede ser igualmente alterno,

135.-

de modo que a cada salto o cambio de las placas de un juego correspondan dos o más de otro, e incluso mantener permanente uno de ellos en tanto que el otro



220949

sufre variaciones.

- 140.- En el sistema doble de la figura 2, un solo motor de accionamiento, con sus correspondientes reducciones y transmisiones, sirve para ambos. Los rodillos simples y los de cinta pueden intercalarse con el fin de que una parte del plano repita con más frecuencia una de sus caras. En fin, caben infinitas combinaciones sin salirse de la esencialidad del sistema.
- 145.-

Por ello se hace constar expresamente que las modificaciones de todo orden que puedan ser introducidas en el objeto descrito y que por referirse a la forma, dimensiones, proporciones, clase de material empleado y disposición de las diferentes partes no afecten a la esencialidad característica se consideraran a todos los efectos como incluidas en la presente patente, sean cualquiera las circunstancias que concurren.

150.-

N O T A

155.-

Descrito suficientemente el objeto de la patente se declaran de novedad y propia invención las siguientes

R E I V I N D I C A C I O N E S

160.-

1ª.- Nuevo sistema para la formación de superficies continuas móviles, que se caracteriza por comprender una transmisión que, a través de la correspondiente reducción o intermitencia en la marcha, mueve un árbol central con el que se encuentran conexiados unos rodillos independientes pero de movimiento sincronizado



165.-

entre si, los cuales son portadores de las placas que, en conjunto, forman la superficie continua a determinar.

170.-

2ª.- Nuevo sistema para la formación de superficies continuas móviles, según la reivindicación anterior, que se caracteriza por comprender una cinta sin-fin entre dos rodillos paralelos, uno de los cuales es el que recibe la transmisión, habiendose previsto la disposición en la superficie del sin-fin de unos acoplamientos móviles, sobre los cuales se montan los ejes de unas placas longitudinales.

175.-

3ª.- Nuevo sistema para la formación de superficies continuas móviles, según las reivindicaciones anteriores, que se caracteriza por el hecho de que los acoplamientos móviles para montaje de las placas longitudinales, se disponen sobre la propia superficie del rodillo transmisor.

180.-

4ª.- Nuevo sistema para la formación de superficies continuas móviles, según las reivindicaciones anteriores, que se caracteriza por haberse previsto la disposición de un juego de topes-reten de presión suficiente, situados en dos puntos de la carrera de las placas, en su volteo, cuya presión es fácilmente vencida por el avance de éstas.

185.-

5ª.- Nuevo sistema para la formación de superficies continuas móviles, según las reivindicaciones anteriores, caracterizado por el hecho de que el montaje

220949



190.- de las placas móviles se verifica en su totalidad o en sus extremos por medio de acoplamientos de encaje a presión que permiten su recambio a voluntad.

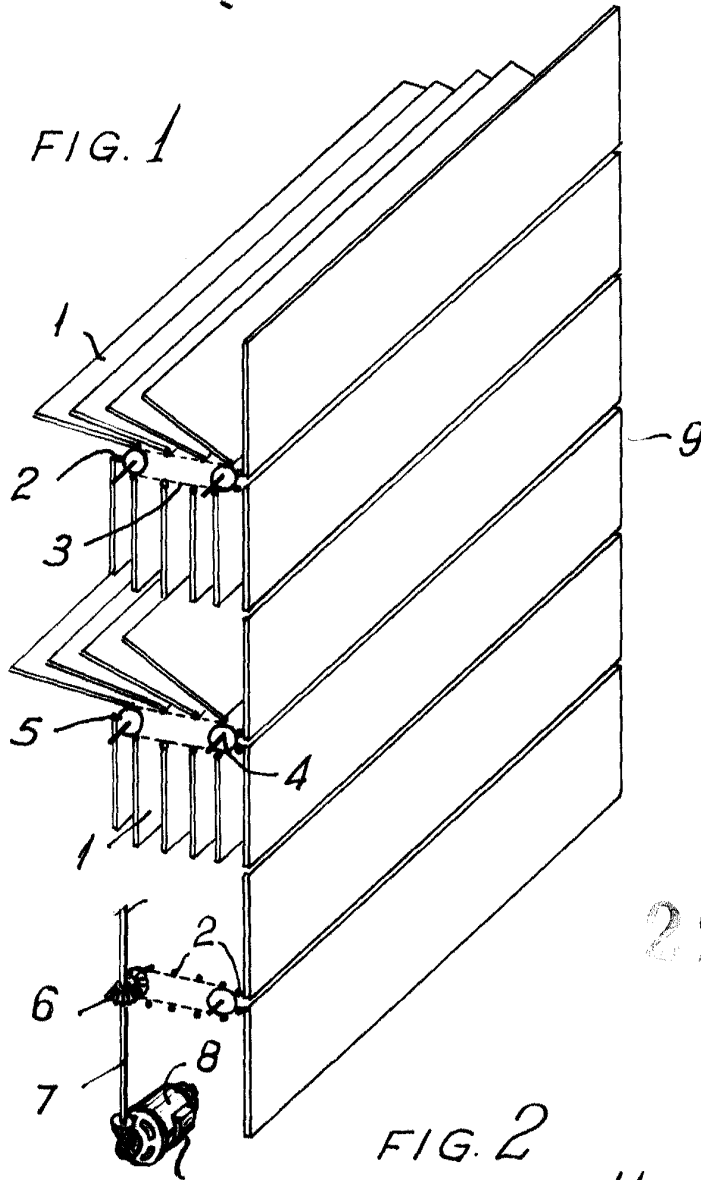
, 6ª.- NUEVO SISTEMA PARA LA FORMACION DE SUPERFICIES CONTINUAS MOVILES.

Todo según se describe y reivindica en la presente memoria descriptiva que consta de nueve hojas y se ilustra en el dibujo que a la misma se acompaña.

Madrid, 28 de Marzo de 1.955.

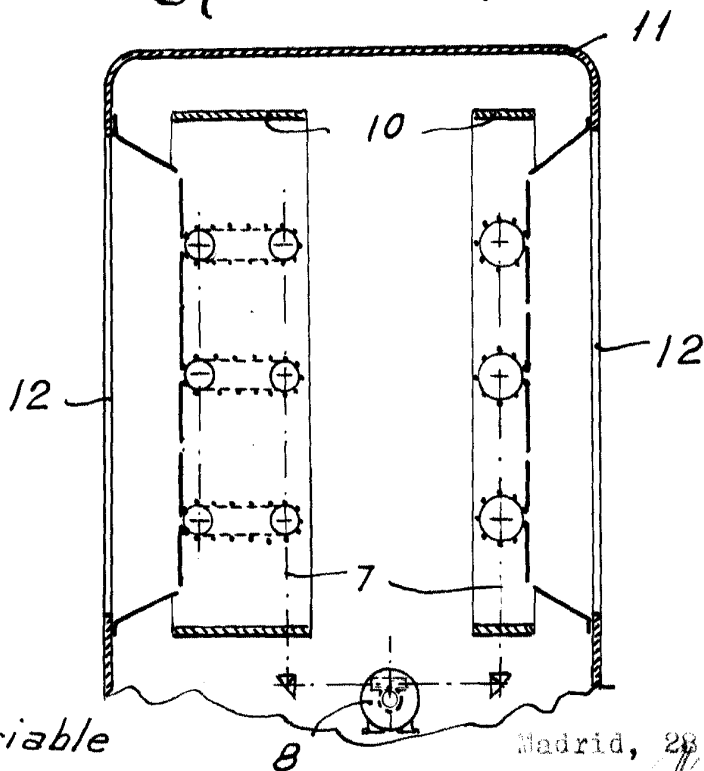


FIG. 1



22094

FIG. 2



Escala variable

Madrid, 28 Marzo 1.955.