

24678



- 3 M

191415

F167

21 SET. 1974

MODELO DE UTILIDAD

por 20 años

por "MECANISMO DE TRANSMISION CINEMATICA", a favor de LA VIS, S.A., de nacionalidad española, domiciliada en BARCELONA, Provenza, 398-404, 2º.

=====

MEMORIA DESCRIPTIVA

- El presente Modelo de Utilidad se refiere a un dispositivo destinado a la transmisión de movimiento desde un órgano giratorio de mando hasta un elemento que debe tener desplazamiento longitudinal, convirtiéndose un tipo de movimiento en otro, en forma que, aparte la relación cinemática entre los componentes interesados, no influye uno de ellos respecto al otro, lo cual es de importancia en determinadas construcciones electromecánicas, por ejemplo.
5. El dispositivo que se describirá posee, además, un sistema de enclavamiento de posiciones fijas del componente giratorio, a las que corresponderán lógicamente otras tantas del componente desplazado, teniéndose así la posibilidad de repetir las posiciones citadas, en cuyo caso será útil la provisión, en el elemento de actua-
- 10.
- 15.

2078

191419

- 2 -



ción manual del elemento giratorio, de un índice conjugado con indicaciones de aquellas situaciones.

Para facilitar la explicación, se acompaña a la presente memoria unos dibujos en los que se ha representado, a título de ejemplo ilustrativo y no limitativo, un caso de realización de un mecanismo de transmisión cinemática, según los principios de las reivindicaciones.

En los dibujos:

La figura 1 es una vista en perspectiva y en despiece de los diferentes elementos que componen el mecanismo, dibujados en situación relativa de su acoplamiento.

Las figuras 2 y 3 corresponden a dos posiciones distintas del componente desplazado longitudinalmente, en correspondencia con los giros del elemento rotativo en sentidos opuestos.

La figura 4 es una sección transversal del mecanismo por un plano indicado IV-IV en la figura 2.

Los elementos designados con números en los dibujos corresponden a las partes siguientes:

-1-, componente giratorio, ventajosamente cilíndrico, dotado en su cabeza, que lleva una entalla -2-, de un botón -3- que facilitará su accionamiento; -4-, extensión tubular y coaxial del cuerpo anterior, con unos surcos helicoidales -5-, preferentemente en doble disposición; -6-, componente a desplazar longitudinalmente, que en el ejemplo dibujado tiene estructura de pletina o pasamanos, cuya cabeza presenta los tetones -7- de forma y dimensiones adecuadas para su alojamiento y desplazamiento por el interior de los surcos -5- del cuerpo tu-

20675

- 3 - 191415

- 3



bular; -8-, cuerpo de forma asimismo tubular, solidario de la placa -9- sobre la que se apoyará el saliente -10-, a modo de alas, solidario de los elementos -1- y -4-, siendo -11- unos entrantes curvilíneos o rectilíneos de dicho saliente, designados a servir de apoyo, a efectos de retención a las láminas elásticas -12- y -13-, retenidas entre los salientes -14- en forma de U, dispuestos en la cara superior de la placa -9-, quedando así definido un sistema elástico de retención y enclavamiento anulables; -15-, base del cuerpo tubular -8-, dotada de la hendidura -16- en la que se introduce el componente -6-, en orden al desplazamiento de las regletas -17- u otro cuerpo a desplazar, en una función determinada, por ejemplo, contactora; -18-, orificios para la inserción de tornillos de sujeción del conjunto.

El saliente -10- constituye en realidad una especie de grupo de levas, conjugado de las láminas elásticas -12- y -13- que determinan su enclavamiento temporal.

Una aplicación del dispositivo descrito puede ser en conmutadores eléctricos de contactos deslizantes.

Todo cuanto no afecte, altere, cambie o modifique la esencia del mecanismo descrito, será variable a los efectos del actual Modelo.

N O T A.

Se reivindica como objeto de este registro por Modelo de Utilidad:

1.- Mecanismo de transmisión cinemática, destinado a la transformación de un movimiento giratorio en un movimiento rectilíneo, caracterizado esencialmente porque el componente rotativo, susceptible de recibir como rema-



- te un botón de accionamiento, es solidario de un cuerpo tubular provisto interiormente de surcos helicoidales doblemente practicados en disposición paralela, destinados a recibir y guiar a dos tetones en prolongación de-
5. rivados de la cabeza del componente deslizante, el cual queda guiado a su vez mediante una abertura practicada en la base de un cuerpo cilíndrico en el que se halla alojado el cuerpo tubular solidario del primer componente.
10. 2.- Mecanismo de transmisión cinemática, según la reivindicación anterior, caracterizado porque de la zona de unión del componente rotativo y su prolongación tubular se derivan unas expansiones a modo de levas, destinadas a establecer un enclavamiento en cooperación de
15. unos flejes dispuestos paralelamente y exteriores a dichos salientes, retenidos por sus extremos mediante unos salientes en forma de U derivados de una placa solidaria del cuerpo cilíndrico que aloja la parte inferior del primer componente y que servirá para la sujeción del conjunto.
20. to.

Sean cuales fueren las circunstancias que concurran en la esencialidad del Modelo de Utilidad, definido en las anteriores reivindicaciones, cuyo objeto es:

3.- "MECANISMO DE TRANSMISION CINEMATICA".

25. Consta la presente memoria de cinco hojas foliadas, mecanografiadas por una sola cara y de los dibujos

2-6-73

- 5 - 791415

- 3



jos unidos a la misma.

Barcelona, - 3 MAY. 1973

P.A. de LAVIS, S.A.,

ALFONSO DURÁN
p. p.

Fdo. Luis Durán Benjam

FE/mo.

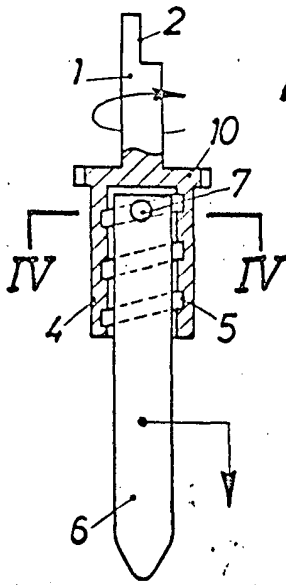


FIG. 2

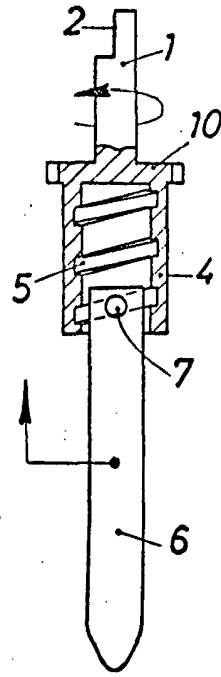


FIG. 3



FIG. 4

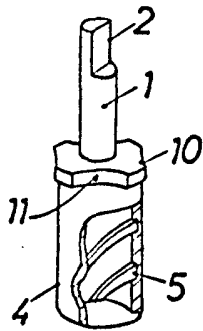
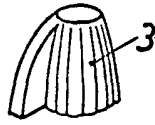
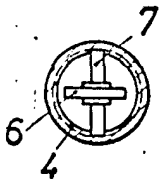
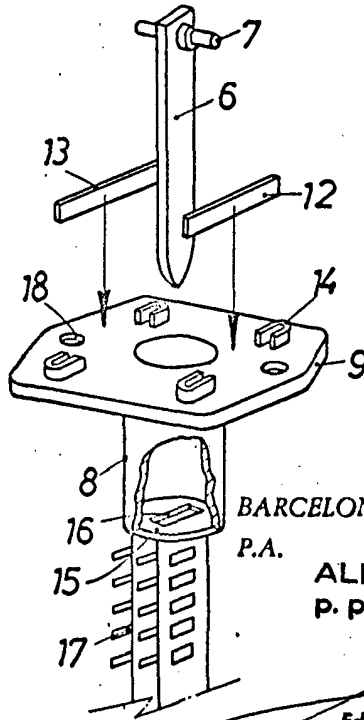


FIG. 1



BARCELONA, P.A.

- 3 MAY. 1973

ALFONSO DURÁN P. P.

Fdo.: Luis Durán Benéfam

ESCALA VARIABLE