



1170764



SECCION TECNICA
CLASIFICACION I.P.C.
CLASE <u>H 02</u>
SUBCLASE <u>P</u>

# MEMORIA DESCRIPTIVA

correspondiente a la solicitud de concesión de un.....

MODELO DE UTILIDAD

SOLICITANTE: D. ANTONIO PINACHO GARITANO

RESIDENCIA: Santa Bárbara, 35 MONZON (Huesca)

ENUNCIADO: "DISPOSITIVO MULTIPLE DE CONTROL  
ELECTRICO DE MANIOBRAS PARA CUALQUIER  
TIPO DE MAQUINA".

Prioridad: Patente ..... n.º ..... del .....

120070

- 2 -

1170764



1                   La presente memoria descriptiva tiene como fin la declara-  
ción del objeto sobre el que ha de recaer el privilegio de explota-  
ción industrial y comercial, exclusivo en el territorio nacional de  
un Modelo de Utilidad, de acuerdo con la vigente Legislación, que co-  
5                   mo el enunciado indica se trata de "DISPOSITIVO MULTIPLE DE CONTROL  
ELECTRICO DE MANIOBRAS PARA CUALQUIER TIPO DE MAQUINA".

                  En cualquier tipo de máquina, especialmente en las máqui-  
nas-herramientas o en los embragues-frenos, bien eléctricos, hidráu-  
licos o neumáticos, tenemos que el control de las maniobras se reali-  
10                   za por medios mecánicos presentando el problema de su caro y arduo -  
entretenimiento teniendo, además, el inconveniente de que con un mig-  
mo mando solo es posible realizar un número pequeño de maniobras lo  
que implica, que si son necesarias mayor número de éstas, nos vemos  
en la necesidad de utilizar varios mandos, encareciendo el proceso y  
15                   dificultando más aun su entretenimiento.

                  Con el objeto del modelo estos inconvenientes desapare-  
cen ya que el dispositivo es del tipo múltiple por lo cual podemos -  
controlar un número ilimitado de maniobras. Esto lo podemos conse-  
20                   guir al realizarse el control de las maniobras por medios eléctricos  
utilizando microrruptores con los cuales, y mediante impulsos eléc-  
tricos o magnéticos, accionamos los diferentes circuitos de la máqui-  
na cerrándolos o abriéndolos según las necesidades.

                  El dispositivo tiene un punto neutro en el cual está -  
anclado mediante un pitón y tirando de la palanca que presenta saca-  
25                   mos dicho pitón de su alojamiento y podemos, mediante un movimiento  
de giro y cambiando la posición de unas muescas interiores al apara-  
to ir accionando los microrruptores según las necesidades.

                  El número de microrruptores que se colocarán en el apar-  
30                   to vendrá condicionado por el número de maniobras necesarias, varian-  
do únicamente el volumen del aparato según el número de microrrupto-

12:10:72

-3 170764



1 res que se quieran acoplar en él.

Para comprender mejor la naturaleza del invento en el plano adjunto hacemos una representación esquemática de su utilización, no siendo en absoluto limitativa y susceptible por ello de las modificaciones accesorias que no alteren las características esenciales.

La figura 1 es una vista en alzado, seccionada con el fin de poder ver los microrruptores, estando el dispositivo en su punto neutro.

La figura 2 es una vista en planta seccionada con el dispositivo en su punto neutro.

La figura 3 representa una vista en alzado, seccionada y con el dispositivo en posición de trabajo.

La figura 4 es una vista en planta seccionada y con el dispositivo en posición de trabajo.

15 Detalles aclaratorios:

1.- Pieza de ensamblaje a la máquina.

2.- Pieza soporte de los microrruptores.

3.- Microrruptores.

4.- Anillo.

20 5.- Esfera metálica.

6.- Junta tórica.

7.- Resorte.

8.- Pieza dotada de muescas.

9.- Caja circular.

25 10.- Muecas.

11.- Elemento de posicionado.

12.- Pasador.

13.- Palanca.

30 14.- Pitón.



124072

- 5 -



1170764

1 del cuerpo principal en cada posición deseada. El resorte (7) que -  
presiona a la referida esfera metálica (5) sirve además para reque -  
rir al elemento de posicionado (11) a su posición neutra cuando el -  
pitón (14) se encuentre con su alojamiento (15).

5 El funcionamiento es el siguiente. Cuando se quiera rea -  
lizar alguna maniobra se estira de la palanca (13) con lo cual el pi -  
tón (14) sale de su alojamiento (15) al bascular el elemento de posi -  
cionado (11) alrededor del posador (12) quedando dicho elemento (11)  
libre para girar alrededor de su eje y arrastrando entonces consigo  
10 al anillo (4) que a su vez desplaza la pieza (8) y ésta va posicio -  
nando las muescas (10) que presenta en las paredes laterales de su -  
caja circular (9) haciendo funcionar o parar a los microrruptores (3),  
mediante las ruedecillas (18), las cuales abren o cierran los circui -  
tos deseados.

15 Descrita suficientemente la naturaleza del presente inven -  
to, así como su realización industrial, solo cabe añadir que en su -  
conjunto y partes constitutivas es posible introducir cambios de for -  
ma, materia y disposición en cuanto tales alteraciones no supongan -  
variación sustancial del mismo.

20 El solicitante al amparo de los Convenios Internacionales  
sobre Propiedad Industrial se reserva el derecho de extender esta dema -  
nda a los Países extranjeros, si fuera posible, reivindicando la misma  
prioridad de la presente solicitud.

#### NOTA

25 El Modelo de Utilidad que se solicita como nuevo en Espa -  
ña, por veinte años, de acuerdo con la vigente Legislación, deberá re -  
caer sobre "DISPOSITIVO MULTIPLE DE CONTROL ELECTRICO DE MANIOBRAS -  
PARA CUALQUIER TIPO DE MAQUINA", en todo de acuerdo con las siguien -  
tes

30

REIVINDICACIONES

10 10 10 10 10

- 6 -

1770764



1 1º.- Dispositivo múltiple de control eléctrico de maniobras  
para cualquier tipo de máquina, caracterizado porque consta de dos par  
tes principales, una fija a la máquina en la cual van acoplados una se  
rie de microrruptores cuyo número varía según el número de maniobras a  
5 realizar y que tiene un orificio central de salida de cables y una se  
rie de rebajes semiesféricos y un orificio de posicionado y anclaje de  
la otra parte que es móvil, la cual dispone, en la pared lateral de -  
una caja circular que tiene en su centro, de una serie de muescas don  
- de entran y salen los palpadores de los microrruptores conexionándo  
10 los o desconexionándolos al girar dicha parte móvil al actuar sobre la  
palanca que lleva.

15 2º.- Dispositivo múltiple de control eléctrico de maniobras  
para cualquier tipo de máquina, en todo de acuerdo con la anterior -  
reivindicación, caracterizado porque la parte móvil está formada por -  
tres piezas, dos de ellas solidarias que forman estanqueidad con la -  
parte fija mediante una junta tórica, y la otra unida a las anteriores  
mediante un pasador alrededor del cual puede bascular al accionar una  
20 palanca que tiene en un lado facilitado dicho movimiento por un rebaje  
que tiene opuesto a dicha palanca, disponiendo además esta pieza de un  
pitón que se introduce en el orificio de la parte fija anclando toda -  
la parte móvil, teniendo en el lado opuesto un orificio en el cual hay  
un resorte que oprime una esfera contra los rebajes semiesféricos de -  
la parte fija posicionando la móvil.

25 3º.- "DISPOSITIVO MULTIPLE DE CONTROL ELECTRICO DE MANIOBRAS  
PARA CUALQUIER TIPO DE MAQUINA."

Según queda sustancialmente descrito en la presente memo  
ria que consta de seis hojas mecanografiadas por una sola cara acompa  
ñada de sus correspondientes dibujos.

30 Madrid, 13 JUL. 1971

El Agente Oficial.  
MIGUEL FERNANDEZ LOAYSA  
P. P.

1170764

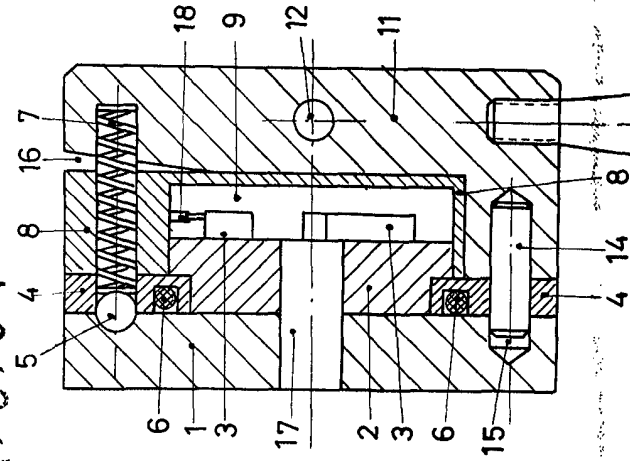


Fig. 1

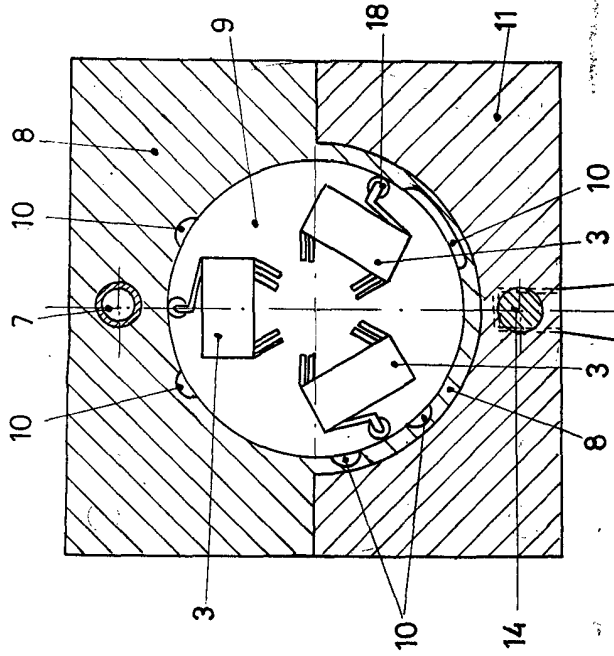


Fig. 2

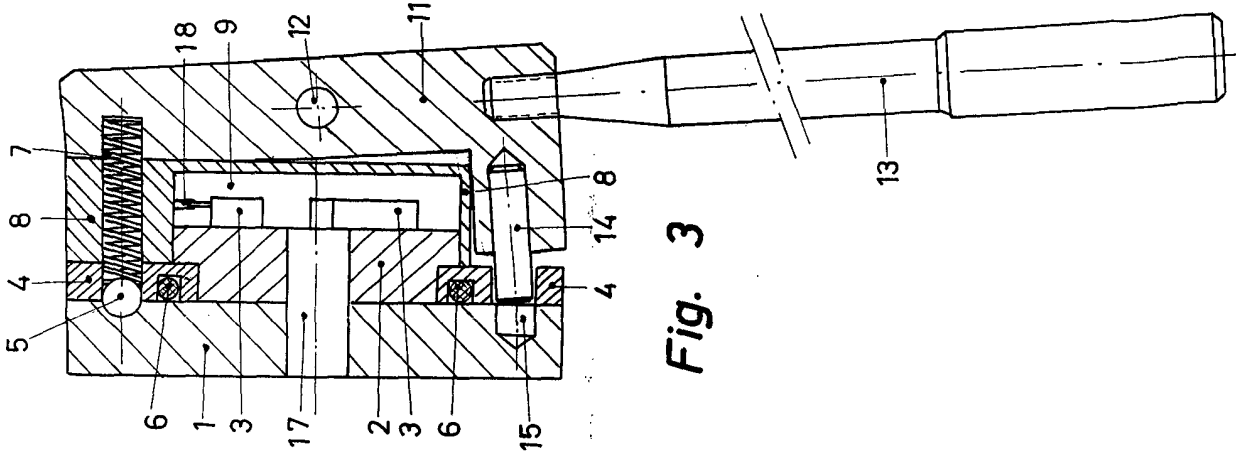


Fig. 3



1170764

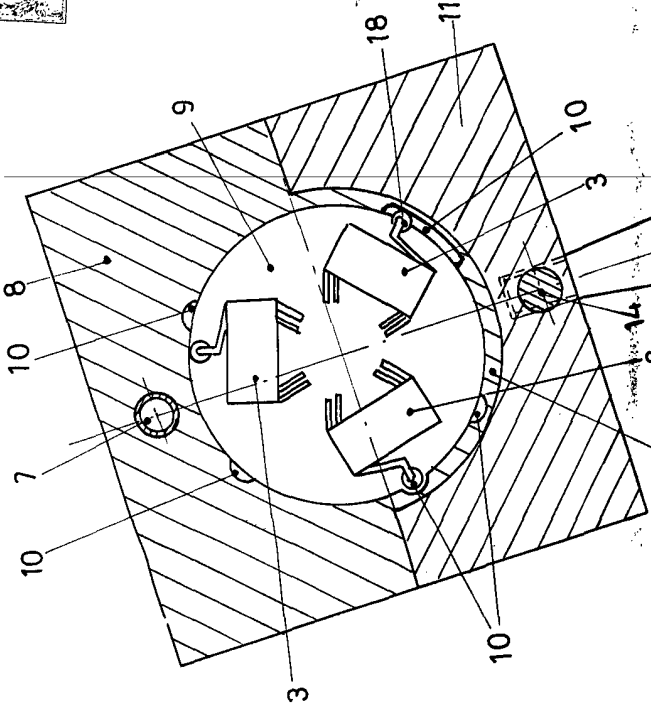


Fig. 4

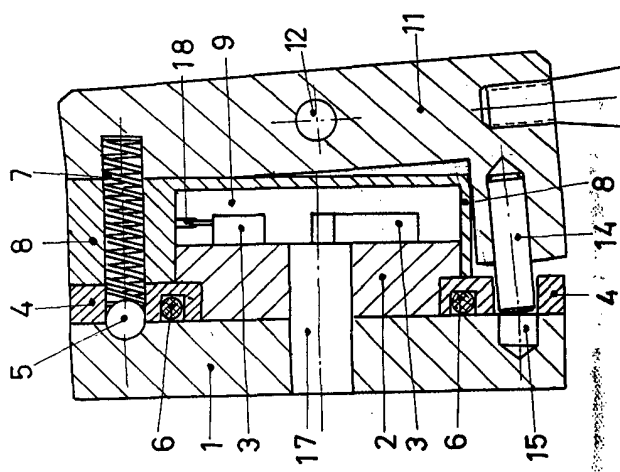
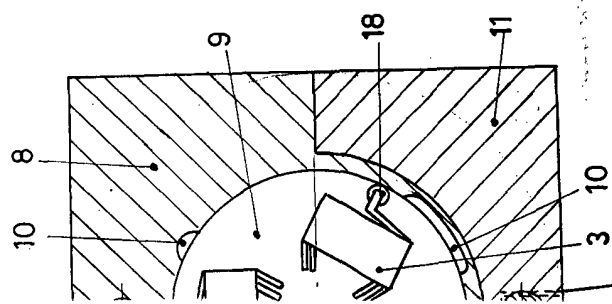


Fig. 3



Escala Variable  
Madrid 13 JUL. 1971  
El Agente Oficial  
MIGUEL FERNANDEZ LOAYSA  
P. P.