



157845

SECCION TECNICA
CLASIFICACION I. P. G.
CLASE <u>A-63</u>
SUBCLASE <u>H</u>

EXPEDIENTE: MODELO DE UTILIDAD

Titular: D^a CARMEN MOLL LLORET

Nacionalidad: Española

Domicilio: ALICANTE - Julio Antonio, 2

Objeto: "JUGUETE MECANICO POLIFACETICO"

Prioridad:

MEMORIA DESCRIPTIVA

En la Memoria Descriptiva que nos ocupa se procede a exponer las características distintivas de un juguete mecánico polifacético, por cuyas interesantes cualidades recreativas se solicita, a favor de su titular, el privilegio de exclusividad concedido para su explotación en España, por la vigente Ley de la Propiedad Industrial.

5

Se trata, en esencia, de un módulo de impulsión al que se pueden incorporar diversidad de elementos locomotrices intercambiables, así como otros accesorios en forma de cabezas, cuerpos y brazos de aspecto

10



- 2 -

15 futurista, o más bien propio de autómatas más o menos
imaginarios. Esta posibilidad de componer diversidad de
figuras y el hecho de presentar el juguete con varios
ejemplares de cada elemento, constituye un atractivo de
gran fuerza, ya de por sí logrado con una cualquiera de
sus composiciones.

20 Con objeto de proporcionar adecuada y comple-
ta información sobre nuestro Modelo de Utilidad, hemos
aportado al expediente el plano adjunto, en el que se
recogen minuciosamente los aspectos más interesantes de
su naturaleza y un despiece de sus órganos. La finali-
dad de estas representaciones es meramente informativa,
por lo que deben ser consideradas en su más amplio sen-
25 tido y no como límite del alcance del expediente.

La figura 1ª nos muestra una perspectiva de
uno de los aspectos posibles de nuestro juguete, que
aparece representado en la figura 2ª con diferentes ele-
mentos y por tanto con otro aspecto. De las figuras 3ª
30 a la 18ª se recogen representaciones en perspectiva de
cabezas, cuerpos, extremidades y elementos de unión, con
ponentes del juego que permite variar la apariencia del
juguete. Las figuras 19, 20 y 21 nos muestran sendos
detalles de la conexión que para cada caso se establece
entre el módulo de impulsión y los órganos locomotrices.
35

Concretando nuestra descripción al contenido
de las precitadas figuras, vemos señalado con -1- al mó-
dulo de impulsión, constituido por un prisma de base
rectangular, en cuyo interior se ubican las pilas secas
de alimentación, un micromotor eléctrico y el mecanismo
40 desmultiplicador, del cual sale al exterior las ruedas



- 3 -

dentadas de ataque -2-, por la zona inferior de cada uno de los laterales menores del módulo cuyas ruedas disponen de un eje -3- que sobresale ligeramente presentando su extremo roscado, y un tetón cilíndrico -4- emplazado excéntricamente sobre la superficie exterior de dichas ruedas de ataque -2-.

En uno de los montajes susceptibles de materialización, sobre los ejes -3- citados y sin ninguna otra conexión con las ruedas dentadas de ataque, se montan la rueda -5- con su banda de rodadura extriada -según puede apreciarse en la figura 7ª, donde se representa sola-, de manera que se fijen perfectamente mediante la incorporación de los órganos de unión -6- (vease la figura 6ª) dotados de una artística cabeza de fácil manipulación sin herramientas y de un vástago cilíndrico, hueco y roscado interiormente, para relacionarse con los extremos también roscados de los ejes -3-. Cada una de estas ruedas permanece relacionada con otras de menor diámetro -7-, situadas por delante y pertenecientes a una base -7'- que se fija al módulo -1- por simple encastramiento de sus bordes sobre los resaltes previstos en el frontis de éste último; la mencionada relación entre ambos pares de ruedas está representada por las bandas elásticas -8-, que proporcionan al juguete un medio de locomoción del tipo oruga.

Otro tipo de conexión, en este caso para locomoción por ruedas, queda representado en la figura 20, donde se aprecia que una o las dos ruedas dentadas de ataque -2- engrana con la rueda -9- perteneciente a un conjunto que continua con otra rueda dentada -10- de



75

80

85

90

95

100

mayor diametro, montada en un eje en el que se instalan las ruedas de locomoción -11-. Dichas ruedas tienen en sus superficies interiores sendos vástagos excéntricos, en los que pueden solidarizarse los extremos inferiores de las bielas -12- que actuarán a modo de piernas (vease la figura 16 para más detalle) de movimiento rotatorio basculante, al tener sus extremos superiores atravesados, por medio de ranuras colisas, por los cortos ejes -13- pertenecientes al borde superior del módulo -1-. Con el fin de afianzar la posición de las ruedas -11-, éstas disponen de un pequeño bastidor proyectado hacia atrás que concluye en la rueda loca de apoyo -14- y todo el conjunto descrito pertenece a un cuerpo anterior -15- que se relaciona directamente con el frontis del módulo por el sistema de encastramiento ya mencionado.

Ampliando las posibilidades de variantes de locomoción, nos encontramos con un nuevo medio, representado en la figura 21, mediante el cual el juguete anda; para ello se tienen las piernas -16- rematadas inferiormente por amplias bases de apoyo -17- con prolongaciones hacia el interior. Dichas piernas -que pueden observarse con detalle en la figura 14-, quedan referidas a los tonos excéntricos -4- de las coronas de ataque -2- por zona ligeramente inferior a su nivel medio, mientras que en la parte superior disponen de una ranura colisa en la que se introducen los ejes -13- del módulo, con lo cual las piernas adoptan un movimiento de biela muy apto para el avance del juguete. Naturalmente, las piezas -16- tienen mayor longitud que las -12- mencionadas anteriormente, puesto que su finalidad es la de hacer avanzar



al juguete, mientras que las otras sólo constituyen un elemento decorativo.

105 Con cualquiera de los medios de locomoción des-
critos el juguete se completa con la incorporación de
cuerpos -18-, de diversas formas según se puede apreciar
en las figuras 3ª, 8ª y 9ª y con variedad de detalles,
pero siempre con la característica de encajarse sobre
110 los resaltes frontales del módulo -1-, cubriendo la par-
te superior de éste mediante adecuado testero en el que
se encuentra un collarin -19-, para permitir el montaje
de la cabeza -20- (figuras 11, 12 y 13), que a tal efec-
to dispone de un cuello -21- encajable en dicho collarin
-19-. También se dispone de accesorios -22- y de brazos
115 acodados -23- o rectos -24-, incorporándose estos últi-
mos en los ejes -13- del módulo, con la ayuda de los ór-
ganos de montaje -6- ya conocidos, en la forma represen-
tada en las figuras 1ª y 2ª. Con todos estos accesorios,
se pueden obtener una gran variedad de muñecos autómatas
120 a capricho del niño usuario.

Suficientemente descrita la naturaleza, monta-
je y funcionamiento de nuestro Modelo de Utilidad, sólo
nos resta manifestar que serán variables las circunstan-
cias de materiales, tamaños y formas de sus diferentes
125 partes, siempre y cuando no se vea alterada su esenciali-
dad, recogida en la siguiente

N O T A
= = = =

130 Los puntos que se reivindicán en el presente
Modelo de Utilidad son:

1ª.- Juguete mecánico polifacético, caracteri-



1976

- 6 -

135

140

145

150

155

160

zado por disponer de un módulo de impulsión constituido por una caja que alberga las pilas de alimentación, el micromotor y el mecanismo desmultiplicador, cuya caja se utiliza en posición vertical y comporta en los bajos de sus laterales sendas ruedas dentadas de ataque con tetones excéntricos en sus superficies exteriores, las cuales pueden recibir en sus propios ejes, sujetas por órganos de unión adecuados, de artística cabeza exterior sendas ruedas de rodadura estriada en las que se montan bandas elásticas que las relacionan con otras ruedas anteriores pertenecientes a un cuerpo encajable en los resaltes del frontis del módulo, de manera que se consigue un medio de locomoción del tipo oruga.

2º.- Juguete mecánico polifacético, caracterizado porque el medio de locomoción puede constituirse facultativamente por el encastre, sobre el módulo de un bastidor provisto de dos ruedas delanteras que reciben movimiento al engranar los piñones que comportan el bastidor con las ruedas de ataque del módulo cuyo giro llevan a las ruedas dentadas montadas en el eje de dichas ruedas delanteras, asegurándose la sustentación del conjunto por una pequeña rueda loca y posterior perteneciente al mismo bastidor, siendo posible la incorporación de sendas placas alargadas, a modo de piernas, referidas a tetones excéntricos portados por las ruedas delanteras en sus caras interiores y a los pequeños ejes previstos en el borde superior de los laterales del módulo, a través de ranuras colisas previstas en los extremos superiores de dichas piernas.

3º.- Juguete mecánico polifacético, caracte-



165 rizado porque el módulo puede recibir medios de locomoción para que el juguete ande, constituidos por sendas placas a modo de piernas, rematadas inferiormente en bases ampliadas con prolongaciones dirigidas hacia el centro del juguete, cuyas piernas se relacionan, a través de ranuras colisas superiores, con los ejes superiores del módulo, y por un punto por debajo de su línea media, con la ayuda de los órganos de unión ya citados, a los tetones excentricos de las ruedas dentadas de 170 ataque del módulo, adaptando un movimiento de biela que provoca el avance del juguete.

175 4º.- Juguete mecánico polifacético, caracterizado porque por encastre sobre los salientes del frontis del módulo, pueden incorporarse petos de diversas formas y dibujos dotados de plataforma horizontales superiores en las que se encastran cabezas de diversas formas, con escafandras o cascos, con mirillas o con antenas, así como también, sobre los ejes superiores del juguete, brazos rectos o acodados o en otras posiciones, 180 con objetos o sin ellos en las manos, cuyos brazos se solidarizan, manteniendo facultad de movimiento oscilante, por medio de los atractivos organos de unión mencionados en la primera reivindicación. Y

185 5º.- "JUGUETE MECANICO POLIFACETICO", de conformidad en un todo en lo esencial y fines industriales a lo descrito en el presente Memoria Descriptiva y gráficamente representado por el plano adjunto para su mejor comprensión.



- 8 -

Esta Memoria consta de OCHO hojas mecanografiadas por una sola cara y a doble espacio en 188 líneas.

Valencia, 21 de Marzo 1970.

Por autorización de la interesada.

Juan López

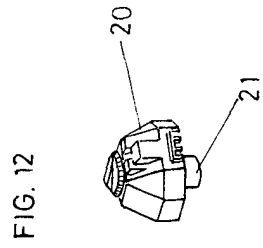
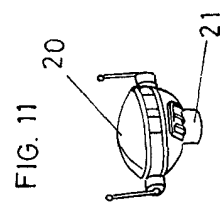
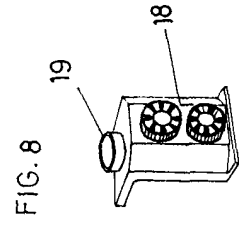
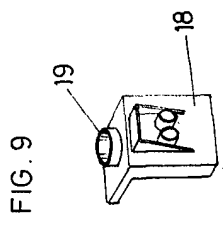
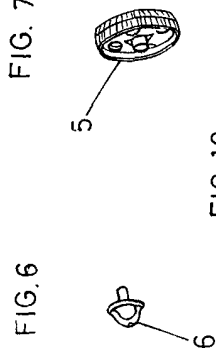
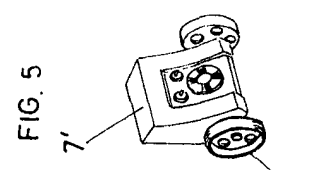
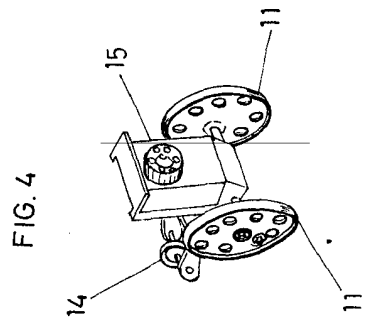
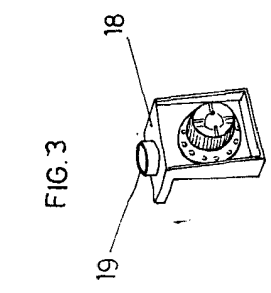
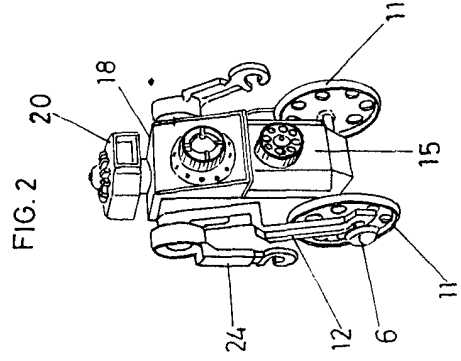
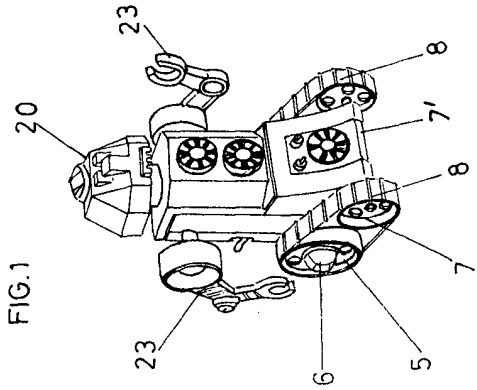


FIG. 14

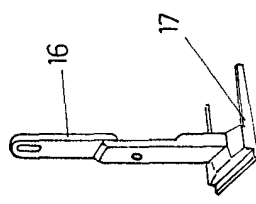


FIG. 13

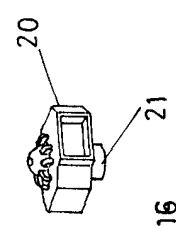


FIG. 15

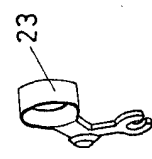


FIG. 19

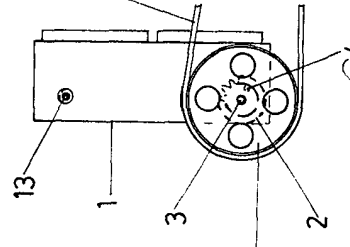


FIG. 20

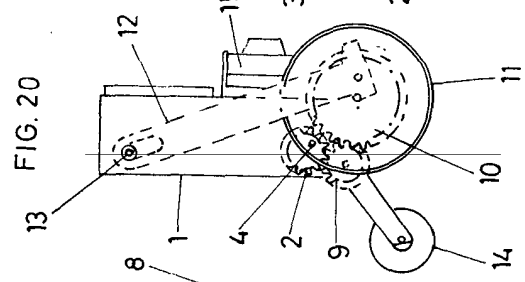


FIG. 21

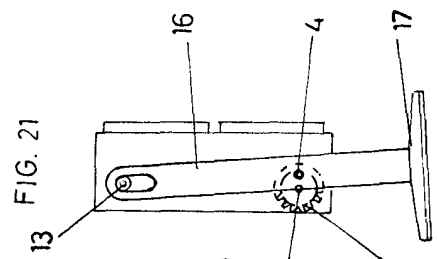


FIG. 17

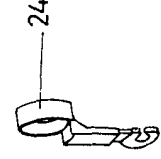
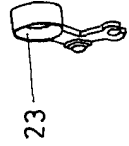


FIG. 18



escala variable
valencia abril 1970
P. a. *Escudé*

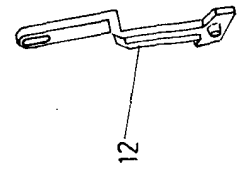


FIG. 16