

86650

86650



M O D E L O D E U T I L I D A D

por veinte años,

para todo el territorio español, por "NUEVO DISPOSITIVO DE ELEVACION Y ENCLAVAMIENTO RAPIDO", cuyo privilegio se solicita conjuntamente a favor de Don RICARDO GRINO MARTI y Don ANDRES BADIA BISBAL, ambos de nacionalidad española y con domicilio en Sabadell (Barcelona) calle de Domingo Borrás nº 6 y cuyos inventores son los propios solicitantes.

M E M O R I A D E S C R I P T I V A

El presente Modelo de Utilidad tiene por objeto, conforme indica su enunciado, un nuevo mecanismo de enclavamiento rápido, perfeccionado en sus características de constitución y diseño mediante el cual se logra la solidarización rápida, en una dirección, entre un árbol, eje o tubo y una pieza envolvente adecuada. El citado eje podrá servir de punto de apoyo a cualquier peso a soportar, variando su longitud, cualquier otro elemento.

86650



Existen gran cantidad de tipos de mecanismos de enclavamiento, basados en los más diversos principios y presentando diversas formas constructivas, las cuales se ven superadas por la que constituye el objeto de la presente solicitud.

5

Este dispositivo tendrá multitud de aplicaciones, sobre todo tendrá gran ventaja para toda clase de muebles con el fin de ajustar a voluntad su altura sobre el nivel del suelo.

10

De acuerdo con un detalle del Modelo que se preconiza, se ha considerado conveniente determinar el conjunto de un manguito solidario de la envolvente y cuya pared interna presenta una inclinación en la dirección de las generatrices. Entre este manguito y el eje o tubo antes aludido, concéntrico con el manguito, se disponen unos órganos rodantes, como bolas o rodillos. Debajo de estos órganos rodantes existe una pieza de desbloqueo de los órganos rodantes que puede consistir en un segundo manguito cuyo extremo superior, a modo de leva giratoria, se introduce por entre el primer manguito y el eje citado, con la particularidad de que el conjunto se incluye en una envoltura externa provista de una colisa por la que asoma la palanca de desbloqueo, que, en el caso mencionado, será solidaria del segundo manguito citado.

15

20

25

Otros detalles y características del actual Modelo se irán poniendo de manifiesto en el transcurso de la descripción que se da a continuación, en la que se hace referencia a la lámina de dibujos que a esta Memoria se



1 80 0

acompaña, en la que, de manera un tanto esquemática,
se representan los detalles preferidos del Modelo.
Estos detalles se dan a título de ejemplo, haciendo
referencia a un posible caso de realización prácti-
ca, pero el Modelo no queda limitado exactamente a los
5 detalles que allí se exponen, por cuanto esta descrip-
ción debe ser considerada desde un punto de vista ilus-
trativo y sin limitaciones de ninguna clase.

Las figuras 1 y 3 presentan sendos cortes axiales
10 del conjunto.

Las figuras 2 y 4, a su vez, son sendos cortes
transversales efectuados a la altura de un tipo de pa-
lanca de desbloqueo y a la de unos medios rodantes de
bloqueo.

Así pues, como puede apreciarse, el nuevo modelo
15 consta del conjunto del manguito 11 solidario de la en-
volvente 12, cuya pared interna 11, presenta una incli-
nación en la dirección de sus generatrices (fig.1).

Entre este manguito y el eje o tubo a enclavar 13 se
20 disponen las bolas esféricas 14 o los rodillos 15. De-
bajo de estos órganos rodantes existe el manguito 16
cuyo extremo superior actúa como una leva de levanta-
miento y se introduce entre el manguito 11 y el eje
13. De esta manera, al girar la leva 16, los órganos
rodantes 14 ó 15 se pueden levantar para desbloquear
25 el eje 13. Cuando se tira el eje 13 en sentido ascen-
dente, las bolas 14 dan libre paso al mismo, pero no
sucede así cuando se pretende hacer bajar el eje 13
puesto que las mismas bolas blocan todo movimiento

860

13 ADR



descendente al quedar aprisionadas por el plano inclinado 11₁.

5 Para producir el giro del manguito 16 se prevé la colisa excéntrica 17 en la envoltura 12 por la que desliza el mango o palanca de mando 18 que sirve, por tanto, para desbloquear las bolas 14 levantándolas con un simple movimiento.

10 Se hace constar a los efectos oportunos que en el objeto que constituye el presente Modelo, podrán introducirse todas aquellas variaciones y modificaciones de detalle que las circunstancias y la práctica pudieran aconsejar, siempre y cuando dichas variantes no cambien, alteren o modifiquen la esencia del Modelo que queda resumida en las siguientes reivindicaciones que constituyen
15 la

N O T A R E I V I N D I C A T O R I A

18 - NUEVO DISPOSITIVO DE ELEVACION Y ENCLAVAMIENTO RAPIDO, que se caracteriza por constar, esencialmente, del conjunto constituido por una primera pieza solidaria de un manguito cuya pared interna tiene una inclinación respecto al eje geométrico del manguito antes citado, el eje de cuyo manguito coincide, en cambio, con el de la superficie cilíndrica externa de otra pieza interna, concéntrica con el mencionado manguito,
20 de modo que dicha segunda pieza es susceptible de desplazarse axialmente con respecto al conjunto del manguito y primera pieza, con la particularidad de que entre dicho manguito y la superficie cilíndrica externa de la
25 segunda pieza axialmente deslizante, existen unos órganos

8 6 5 0 3



5 rodantes de enclavamiento unidireccional y, debajo de los mismos, existe una tercera pieza apta para que, mediante su desplazamiento, sea susceptible de levantar los órganos rodantes antes mencionados para el desbloqueo de las dos piezas previamente bloqueadas, por dichos órganos rodantes.

2º -"NUEVO DISPOSITIVO DE ELEVACION Y ENCLAVAMIENTO RAPIDO!"

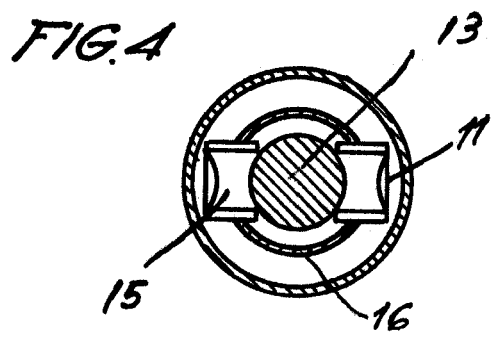
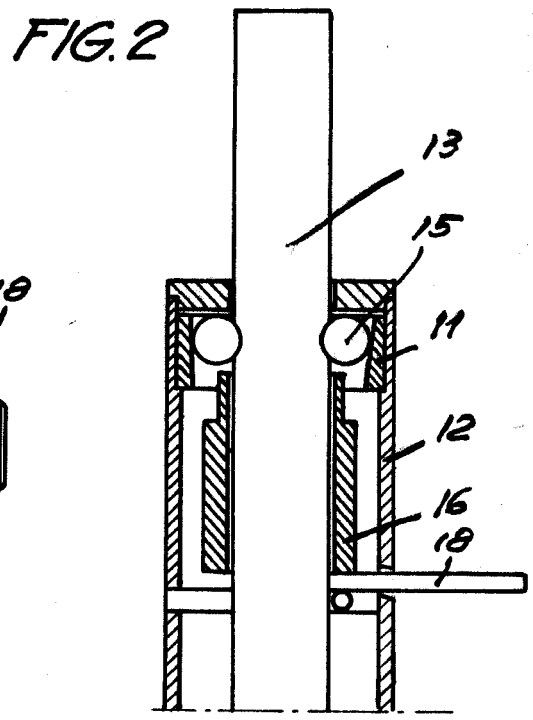
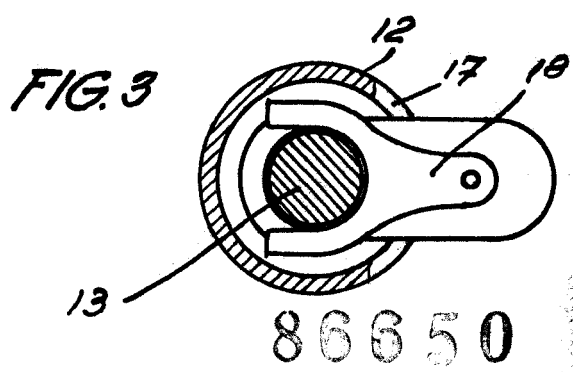
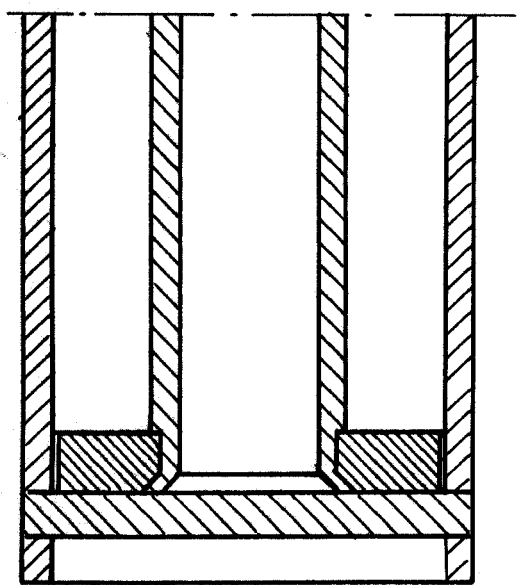
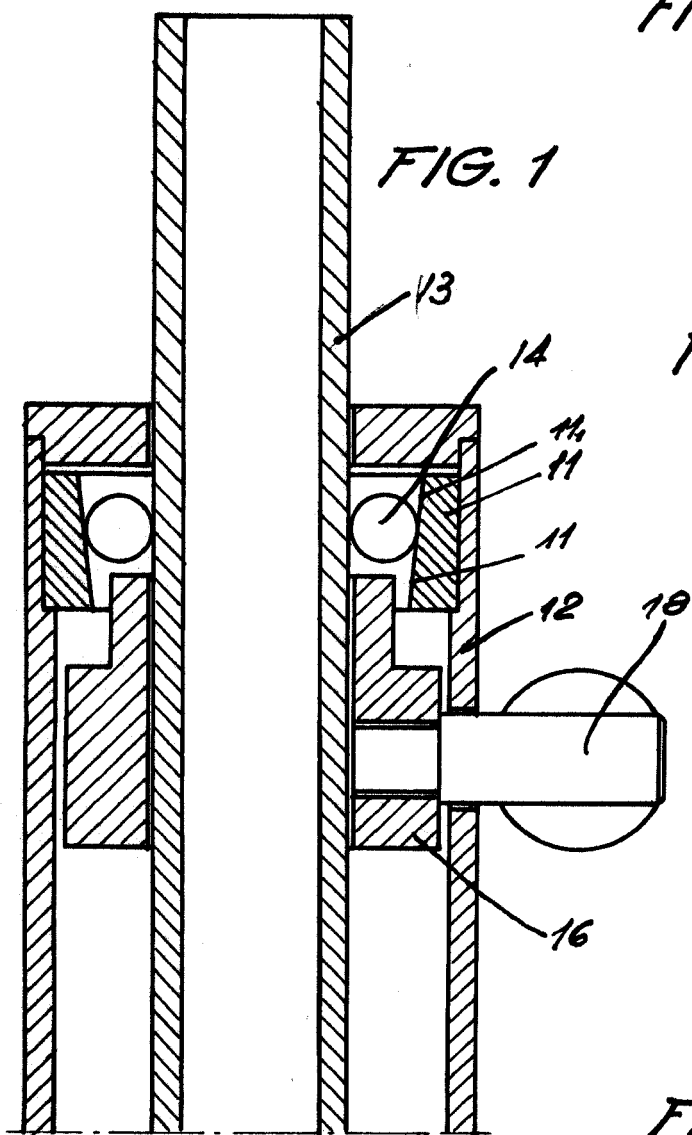
10 Todo tal y conforme queda descrito y reivindicado en la Memoria descriptiva que antecede y que consta de cinco hojas escritas a máquina por una sola de sus caras y un plano que la ilustra.

MADRID, 13 de Abril de 1961

RICARDO GRIÑO MARTI,
ANDRES BADIA BISBAL,

P.A.,

Firmado: J. J. MORGADES Y GRANER



86650



ESP. 1961

Madrid F 3 ABR 1961
 p. b. J. J. Morgades Graner
 p. p. *[Signature]*

Escala variable