

80296

20



80296

MEMORIA DESCRIPTIVA.

MODELO DE UTILIDAD.

PAIS : ESPAÑA.

DURACION : 20 AÑOS.

OBJETO : «MUÑECO AUTOMATICO CON
«BATERIA PERFECCIONADO».

A nombre de : DON JOAQUIN VALERO SANTONJA.

Residente en : IBI (Alicante), San Blas, 3.

Nacionalidad : ESPAÑOLA.

(M. U. 1.223).



80296

La presente memoria se refiere como su enunciado indica a un muñeco automático con batería perfeccionado, provisto de movimientos en pies y brazos. Este perfeccionamiento permite simplificar la construcción del mecanismo de movimiento y disminuir los rozamientos de tal forma que el muñeco puede ser accionado por un motorcito eléctrico alimentado por unas pilas de linterna.

5.-

A continuación se hará una detallada descripción del Modelo de Utilidad que se solicita con referencia al plano que se acompaña en el cual se representa:

10.-

En la figura 1 una sección vertical del cuerpo de un muñeco equipado de un mecanismo perfeccionado de accionamiento de piernas y brazos.

En la figura 2 se ha representado un detalle esquemático del mecanismo de accionamiento.

15.-

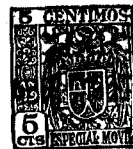
Según el ejemplo de ejecución representado los muñecos contruidos de acuerdo con este perfeccionamiento llevan en el interior del cuerpo, provisto de una armadura metálica 1, un pequeño chasis 2 que sirve de soporte al mecanismo de movimiento. Este chasis tiene dos placas paralelas provistas de una serie de orificios para apoyo de los ejes y de un pequeño motor eléctrico 3

20.-

desde el cual se transmite el movimiento de rotación, por medio de un piñón y una rueda dentada, a un eje 4 que acciona los brazos del muñeco. El citado eje 4 tiene sus dos extremos doblados en bayoneta formando sendas manivelas que encajan en el interior

25.-

de unas horquillas 5 que forman las varillas que armas los



brazos.

Los brazos del muñeco están armados cada uno con una varilla doblada en su extremo de unión al cuerpo en ángulo recto formando unas horquillas.

50.- Desde el eje 4 de accionamiento de los brazos se mueve otro eje 6 que lleva en sus extremos dos levas circulares de disco 7, desfasadas entre sí, que sirven para accionar los pies 8 del muñeco.

55.- Las piernas 9 del muñeco son de chapa y van sujetas al chasis 2 del mecanismo de accionamiento, llevando articulados en su extremo inferior los pies, los cuales van también articulados a una varilla 10 desplazable a lo largo de la pierna por lo cual es guiada. Dicha varilla 10 tiene su extremo superior doblado en contacto con la leva de disco. Un resorte helicoidal 11 tira de la varilla hacia abajo asegurando el contacto entre ella y el disco de la leva.

40.- El motorcito eléctrico es movido por medio de unas pilas de linterna montadas en la base del muñeco.

45.- La cabeza de éste va montada sobre un eje horizontal 12 unido por una varilla 13 a un disco 14 montado sobre uno de los ejes giratorios del mecanismo de transmisión. Dicha varilla 13 tiene sus extremos articulados excéntricamente respecto al eje de giro de la cabeza y respecto del eje del mecanismo de transmisión.

50.- Intercalado en la varilla de cada brazo va un resorte helicoidal 15 de pequeño diámetro y muchas espiras que da elasticidad al extremo del brazo.

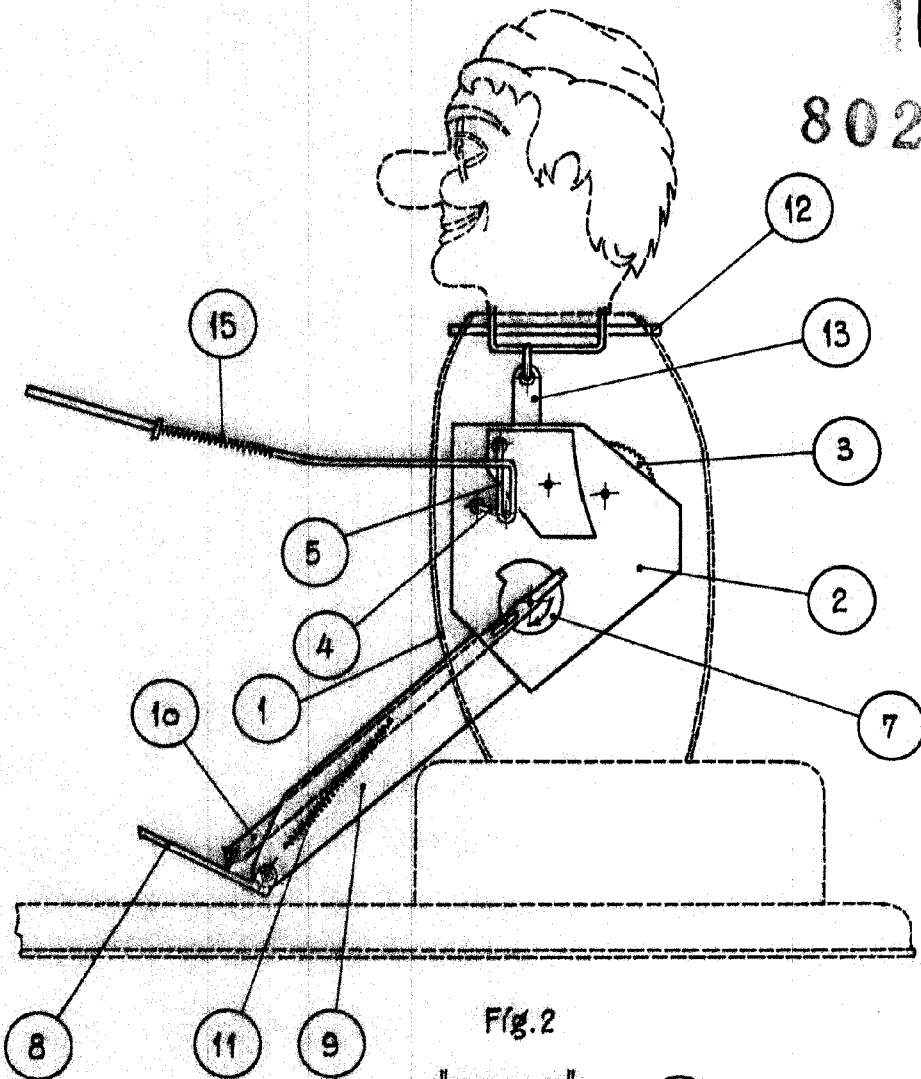
55.- La forma, materiales y dimensiones podrán ser variables y en general todo cuanto sea accesorio y secundario, siempre que no altere cambie o modifique las características del objeto que se describe.

F(g.1

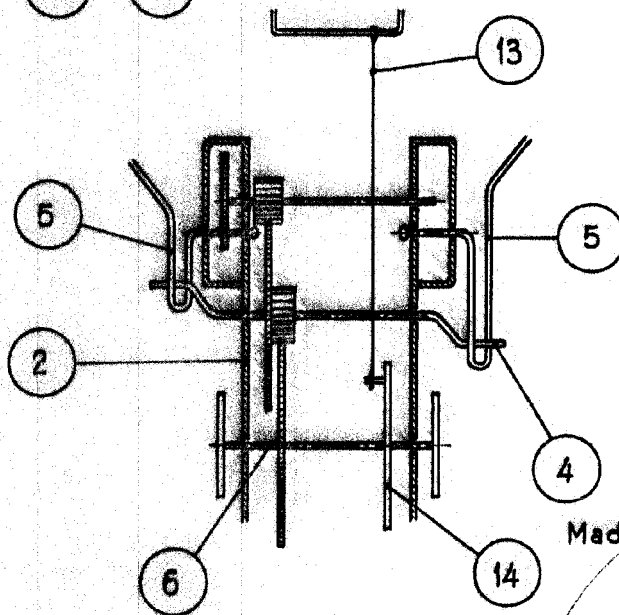


20 ABR. 1960

80296



F(g.2



Madrid, 20 ABR. 1960
P.A.

Escala variable.