

54558=



•54558

MODELO DE UTILIDAD

por 20 años

por "UN JUGUETE ARTICULADO", a favor de D. Vico Mitreni,
de nacionalidad italiana, domiciliado en Barcelona, Av.
General Mitre, 176, 4º, 2ª.

=====

MEMORIA DESCRIPTIVA

Se describe en este Modelo de utilidad un juguete articulado que figura un "robot" con apariencia de un hombre mecánico, el cual avanza con un movimiento de vaivén de sus piernas, análogamente al andar de un autómeta, presentando la particularidad de lanzar chispas por un orificio delantero.

5

Como ejemplo de una de sus posibles realizaciones, se adjuntan unos dibujos en los que se ha representado una vista exterior del juguete, fig. I, un detalle del órgano productor de chispas, fig. II, y la disposición de

10



los mecanismos que le hacen andar, fig. III y IV.

15 La cabeza y cuerpo -1- del "robot" forman una carcasa rígida en cuyo interior se aloja el mecanismo propulsor de cuerda y el órgano productor de chispas, saliendo éstas por el orificio -2-.

20 En la fig. II se puede observar que el resorte -3- transmite su movimiento a través de un tren de engranajes -4-, a una fresa -7- que gira a gran velocidad, contra la que se apoya una piedra -5- de mechero, montada en un soporte basculante -6-, provocándose así el mencionado haz de chispas.

25 El mismo resorte espiral -3-, hace girar con movimiento lento a un cigüeñal -8-, visto en perspectiva en la fig. IV, el cual tiene su parte central apoyada en el soporte de los mecanismos de cuerda fijos al cuerpo -1- del "robot", mientras que los extremos pasan por unos tallados alargados -9- de las piernas -10- articuladas en -11- con el soporte interior de -1-, por lo tanto al girar -8-, obligará a bascular en ambos sentidos a las piezas -10-, y dada la posición relativa de los extremos de -8-, una pierna avanzará mientras la otra retrocede.

30 En la parte inferior de -10- se articulan los pies -12- pudiendo girar respecto a -10-, alrededor de -13-, quedando fijada su posición por un enlace con el soporte interior de -1-, constituido por una pieza -14- articulada en -15- y -16-, con lo cual se determina un cuadrilátero de vértices -11-, -13-, -15-, -16-, cuyo movimiento combinado con el simétrico de la otra pierna da como resultado que las superficies inferiores de los pies
40 queden prácticamente siempre paralelas a la superficie so-



bre la que se apoyan.

Para producir el avance se disponen en la planta de los pies unas laminillas elásticas -17- basculantes que asoman por unas aberturas de los pies, de modo que cuando están en un extremo sobresalen lo suficiente para proporcionar una buena fricción con la superficie de apoyo si la pierna tiene tendencia a retroceder, provocando el avance del cuerpo, y cuando la pierna se adelanta las laminillas basculan hasta el otro extremo quedando enrasadas con la superficie, con lo que no se ofrece obstáculo para el avance de la pierna.

Todo cuanto no afecte, altere, cambie o modifique la esencia del juguete descrito, será variable a los efectos del actual Modelo.

55 N O T A .

Se reivindica como objeto de este registro por Modelo de utilidad:

1 - Un juguete articulado, caracterizado porque aparenta un "robot" con figura semejante a un hombre mecánico, animado de un movimiento de andar y lanzando haces de chispas a través de un orificio de su parte delantera, estando accionado por un mecanismo de cuerda que transmite el movimiento de un resorte espiral, por un lado, a una fresa, a través de un tren de engranajes multiplicadores de velocidad, contra la que frota una piedra de mechero montada en un soporte basculante, enfrentada con la abertura delantera y por otro lado mueve lentamente un cigüeñal que produce el movimiento de avance del juguete.

2 - El propio juguete de la reivindicación anterior, caracterizado porque los mecanismos de cuerda descritos van mon-



75 tados en un soporte interior al cuerpo del "robot", formando un conjunto rígido en el que se apoya la parte central del cigüeñal y los puntos de giro de las piezas que forman las piernas, pasando los extremos del cigüeñal que están doblados en sentidos opuestos por unos taladros alargados de las piernas, con lo cual el movimiento de giro del cigüeñal se convierte en uno de vaivén de las piernas.

80 3 - El propio juguete de las reivindicaciones anteriores, caracterizado porque los pies del juguete tienen un punto de articulación con las piernas y otro con una pieza articulada a su vez con el soporte fijo del interior del cuerpo de modo que cuando las piernas se mueven alternativamente para andar, las caras inferiores de ambos pies permanecen sensiblemente paralelas.

85 4 - El propio juguete de las reivindicaciones anteriores, caracterizado porque en las caras inferiores de los pies hay unas pequeñas ventanas por las que asoman unas laminitas elásticas basculantes, siendo característico que en uno de los extremos de su recorrido sobresalgan algo respecto la superficie del pie, y en el extremo opuesto queden enrasadas.

90

Sean cuales fueren las circunstancias que concurren en la esencialidad del Modelo de utilidad definido en las anteriores reivindicaciones, cual objeto es:

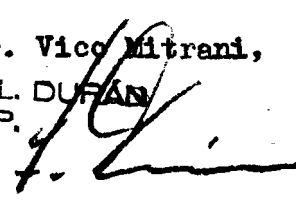
95 5 - "UN JUGUETE ARTICULADO".

Consta la presente memoria de cuatro hojas foliadas, mecanografiadas por una sola cara y del dibujo adjunto.

Barcelona, diez y ocho de mayo de mil novecientos cincuenta y seis.

P.A. de D. Vico Mitrani,

L. DURÁN
P. P.





54869

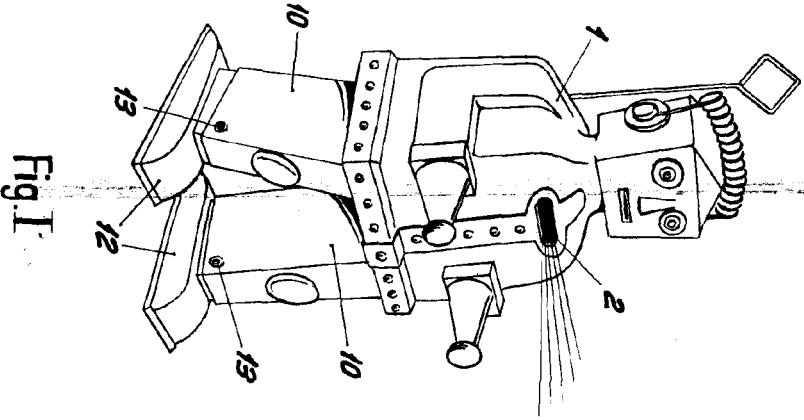


Fig. I

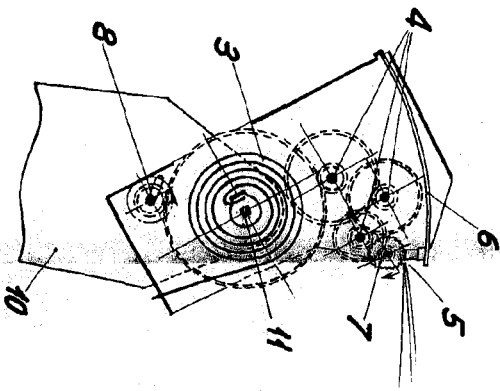


Fig. II

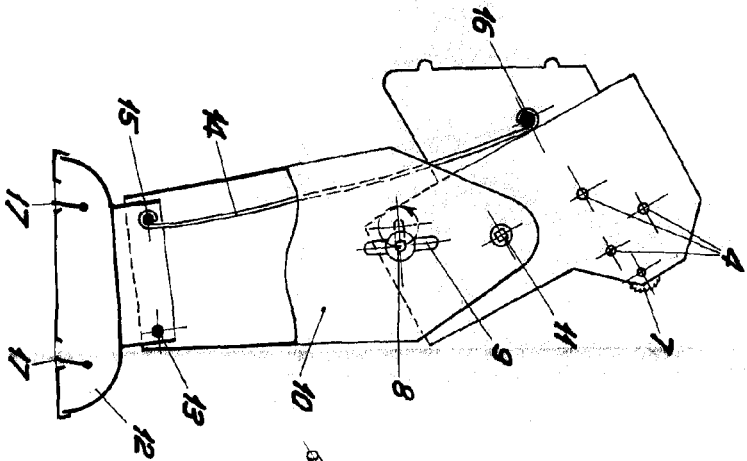


Fig. III

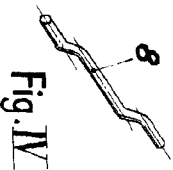


Fig. IV

ESCALA VARIABLE

BARCELONA, 18 MAYO DE 1956

L. DURAN

P.P.