

25288

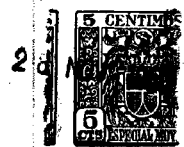


Dn. Pedro Vila Uzado y Dn. Juan Morera Bové, ambos de -
nacionalidad española, domiciliados en La Garriga (Provincia
de Barcelona); calle Cardedeu nº 7 y Avenida José Antonio -
nº 99, respectivamente, solicitan registrar un Modelo de Uti
lidad, por 20 años, para España y sus Colonias, que se refie
re a: "NUEVO JUGUETE MECANICO"(Clase 60),-Grupo 6º del Nomen
clator Oficial.-

La presente solicitud de Modelo de Utilidad tiene por -
objeto dar a conocer y reivindicar la novedad en España de -
un nuevo juguete mecánico, que puede tener representaciones-
diversas, cuyos movimientos de avance y balanceo simultáneos,
5 se producen en virtud de un mecanismo de cuerda, alojado den
tro de una caja, dispuesta excéntricamente sobre un eje, ac-
tuando dicha caja como rueda motriz, al mismo tiempo que, -
por su excentricidad, produce un movimiento alternativo de -
cabeceo o balanceo de todo el juguete, en dirección de su -
10 avance.-

Dichos movimientos de avance y balanceo, en sentido de-
la propulsión, pueden ser aplicados a diversos tipos de ju-
guete, tales como: jinetes cabalgando sobre distintas espe-
cies de cuadrúpedos, embarcaciones con tripulantes, u otros-
15 tipos de vehículos, a los cuales sean adaptables los citados
movimientos sincronizados de avance y balanceo.-

En los dibujos adjuntos, que forman parte integrante de



la presente memoria descriptiva, se representa, solo a título de ejemplo y para facilitar la explicación del dispositivo impulsor, una realización práctica del juguete, bajo la forma de un caballito cabalgado por un jinete.-

Dichos dibujos muestran:

Fig.1.- Una vista en perspectiva del conjunto del juguete.-

Fig.2.- Un detalle del mecanismo propulsor, alojado en la rueda motriz y al mismo tiempo excéntrica.-

Haciendo concretamente referencia a los citados dibujos pasamos a describir las principales características del juguete, detallando, muy especialmente, la disposición y modo de actuar del sistema impulsor de los movimientos sincronizados de avance y balanceo.-

En el caso mostrado en la Fig.1, el juguete representa a un jinete (2), cabalgando sobre un caballo (1), estando unido el jinete al caballo en forma articulada, por medio de un eje (3) que atraviesa el cuerpo del caballo, sirviendo sus extremos de estribos para los pies del jinete, que queda dispuesto de manera que pueda oscilar, con movimiento alternativo de vaivén, sobre dicho eje (3), según representan las flechas (b)-(b') de Fig.1.-

El caballo, cuyo cuerpo constituye una estructura rígida, es decir que sus piernas no son articuladas, va montado sobre dos ruedas traseras (5)-(5') que giran sobre los extremos de un eje (4), interpuesto entre los cascos de las patas posteriores.-

Las patas delanteras del caballo están unidas entre sí por un eje (6), cuyos extremos quedan empotrados en los cascos de dichas patas.-

Sobre el eje (6) va montada la caja (7), que contiene el mecanismo propulsor del movimiento, la cual actúa, a su -



50

vez, de rueda motriz y como excéntrica para producir, simultaneamente con el avance, el movimiento alternativo de balanceo, señalado por las flechas -a-a'- de Fig. 1, que en el caso presente contribuye a dar la sensación de que el caballo avanza saltando.-

55

La caja -7- está formada de dos mitades, una de las cuales constituye la tapa, mientras que sobre el fondo de la otra mitad, va adosado el mecanismo de cuerda que la hace girar sobre el eje -6--

60

Dicho mecanismo está integrado por un muelle espiral -9-, uno de cuyos extremos es solidario de la caja -7-, mientras que el otro va unido al eje -8'- de una llave o manecilla -8-, sobre la que se actúa para dar cuenta al mecanismo propulsor, el cual está compuesto por un sistema de engranajes -10-11, que transmiten el movimiento de giro impulsador por la fuerza almacenada en el muelle espiral -9-, a un piñón -12-, solidario del eje -6-, a fin de que puesta la caja -7- en rotación alrededor de dicho eje, actúe como rueda motriz y por ser excéntrica respecto de su eje, produzca un movimiento alternativo de balanceo en sentido de su avance, al pasar de la posición representada en Fig. 1, a la indicada por línea de trazos en la propia figura.-

65

70

75

Al subir y bajar la parte delantera del cuadrúpedo, según señalan las flechas -a-a'-, el jinete -2- que está unido por sus piés al eje -3-, también se balancea, con movimiento alternativo, según indican las flechas -b-b'-.-

80

El hecho de que el muelle, cuya energía almacenada determina la impulsión del juguete, se halle unido a una de las dos mitades de la caja -7-, produce un desequilibrio en la estabilidad del cuadrúpedo, que se compensa mediante



un contrapeso, alojado en una de las ruedas posteriores -
5-5'- y concretamente en la opuesta a la actuación del -
muelle.-

85 Como ya se ha dicho al principio, la aplicación de -
este sencillo mecanismo para producir sincronicamente un -
movimiento de avance y de balanceo alternativo, podrá a -
aplicarse a diversas formas de ejecución de juguetes, cuya
representación puede ser muy variada.-

90 El Modelo de Utilidad por:"Nuevo juguete mecánico" ,
cuyo privilegio de explotación en España, sus Colonias y
Protectorado, se solicita por un periodo de 20 años, re -
caerá sobre las particularidades que se concretan en las -
siguientes

REIVINDICACIONES

95 1ª.- "NUEVO JUGUETE MECANICO", caracterizado por el hecho
de que está dotado de un movimiento de avance y balanceo -
alternativo que se producen simultaneamente, en virtud de -
un mecanismo de cuerda, alojado dentro de una caja, dis -
puesta excéntricamente sobre un eje unido al armazón repre -
sentativo del juguete, actuando dicha caja como rueda mo -
100 triz y al mismo tiempo, por ser excéntrica, determina un -
movimiento de cabaceo o balanceo de todo el juguete, en di -
rección de su avance.-

105 2ª.- "NUEVO JUGUETE MECANICO", caracterizado por el hecho -
de que para evitar que se produzca un desequilibrio en la
estabilidad del juguete, debido a que el muelle espiral, e
cuya fuerza almacenada origina la impulsión, se halla uni -
do a una de las dos mitades de la caja, que constituye la
rueda motriz, se compensa dicho desequilibrio mediante un
110 contrapeso, alojado en una de las ruedas posteriores, que -
completan el sistema tractor.-

25288



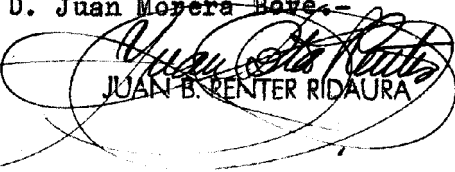
3ª.- "NUEVO JUGUETE MECANICO" Tal como se ha descrito y
demostrado en los dibujos adjuntos.-

Consta de cinco hojas foliadas y mecanografiadas por
una sola cara.-

Barcelona a 28 de Noviembre 1950.-

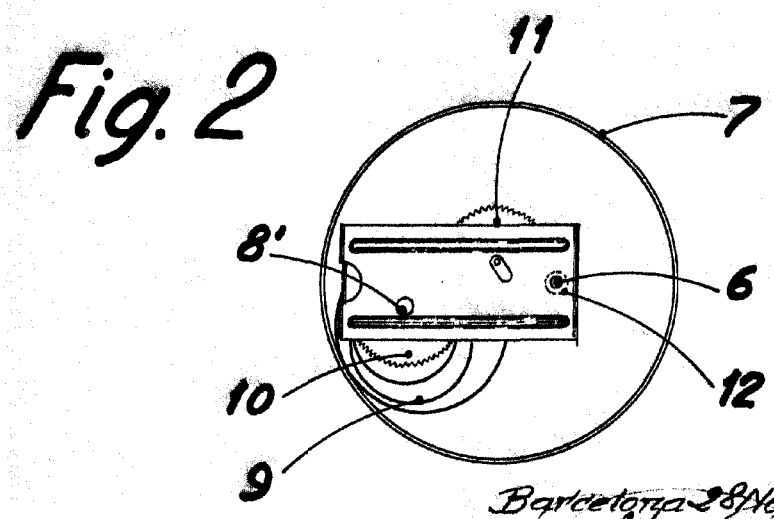
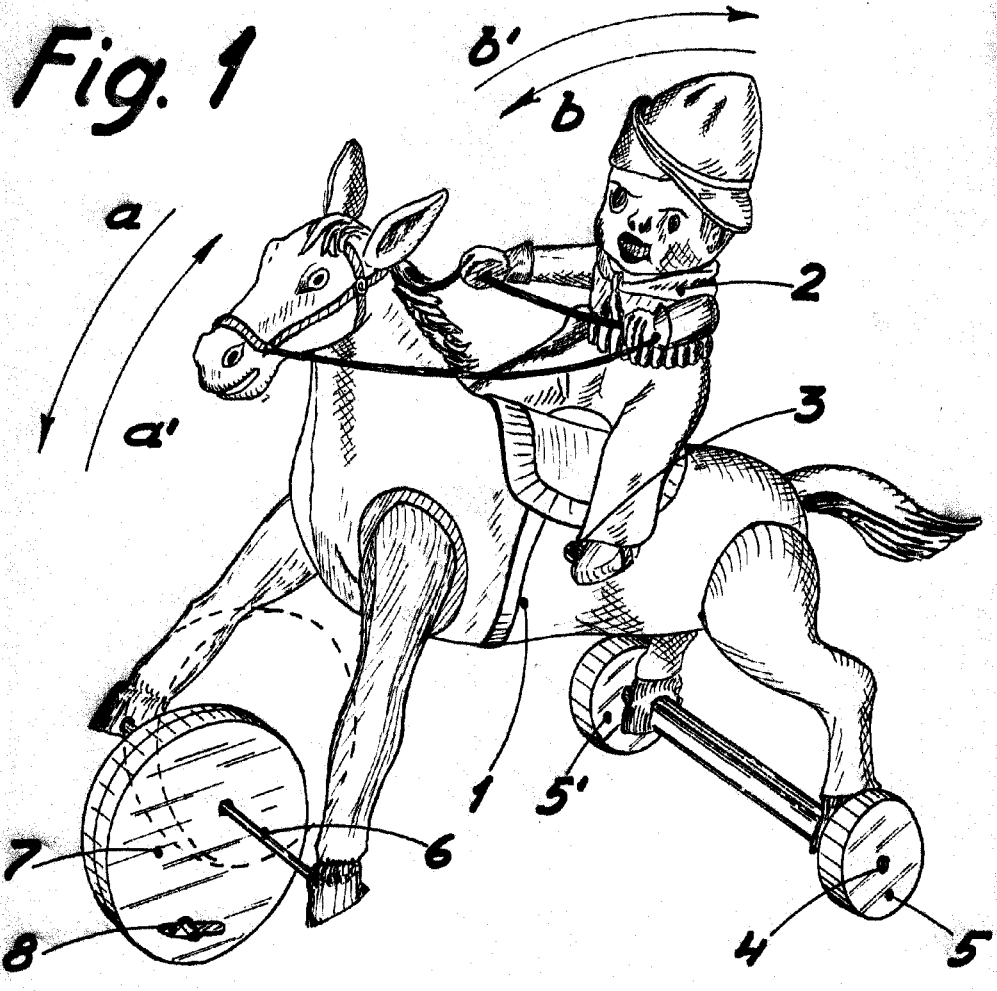
P.A. de D. Pedro Vila Uzado y

D. Juan Morera Boré.-


JUAN B. RENTER RIDAURA

D. Pedro Vila Uzado
D. Juan Morera Boré

Hoja única



Barcelona 28 Noviembre 1950
 P.A. *Juan B. Renter Ridaorta*
 Juan B. Renter Ridaorta

Escala variable