

13473

P - 4786

22 JUL



22 JUL. 1946

MEMORIA DESCRIPTIVA
para solicitar
MODELO DE UTILIDAD
en
ESPAÑA
por VEINTE años

a nombre de AXEL WILHELM LINDBERG, de nacionalidad sueca,
residente en Bergmarksvägen 6, Stora Essingen, Estocolmo,
Suecia, por:

"UN ABRELATAS".

-0-

5 El invento se refiere a un abrelatas que comprende en combinación un miembro cortante destinado a perforar la tapa de la lata, un miembro de guía destinado a apoyarse en la pared de la misma por la parte exterior debajo de la junta entre la tapa y la pared, un miembro alimentador destinado a descansar en la junta por la parte de fuera y cogerla, medios para sostener el miembro de guía, el miembro cortante y el miembro alimentador, y para apretar el



1946

13473

miembro de guía y el miembro alimentador en dirección hacia el miembro cortante, y medios para accionar el miembro alimentador para suministrar la lata con relación al miembro cortante de manera que éste pueda cortar la tapa y abrirla.

5

Algunas realizaciones del invento se describirán en detalle a continuación con referencia al dibujo adjunto. En éste, la fig. 1 muestra una vista lateral de una realización del invento, habiéndose roto una parte de un brazo actuante, y la fig. 2 es una vista en corte parcial dado por la línea 2-2 de la fig. 1.

10

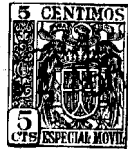
Las figs. 3 y 4 son vistas correspondientes de una forma modificada del invento. La fig. 5 representa una forma modificada del miembro cortante. La fig. 6 muestra las posiciones de las partes esenciales del abrelatas entre sí y con respecto a la lata que se abre.

15

En la forma del invento representada en las figs. 1 y 2, 1 y 2 indican dos palancas dobladas como se ve en la fig. 1 y articuladas entre sí por medio de un remache 3, formando brazos más largos 4, 5, respectivamente y brazos más cortos 6, 7 respectivamente. La palanca 1 se compone de dos miembros planos similares mantenidos a distancia mutua por medio de un miembro 8 de madera, siendo el conjunto sostenido mediante remaches 9. La palanca 2 se hace de un miembro de un solo plano y se interpone entre los dos miembros que forman la palanca 1, manteniéndose en posición mediante una pieza separadora 10.

25

Al brazo 7 va sujeto el miembro cortante. Este, en la forma representada en las figs. 1 y 2 consiste en un



1946

13473

5 disco acopado 11 del cual sobresale un borde cortante 12. El disco 11 tiene un orificio oblongo 13, y el brazo 7 un orificio correspondiente 14. Por los orificios 13 y 14 pasa un perno 15 de forma correspondiente con una cabeza 16 que entra en la porción acopada del disco 11, y un miembro rosca- do 17 por medio del cual y de un botón 18 el miembro cor- tante se sujeta al brazo 7. El miembro cortante se mantiene así contra la rotación, pero puede quitarse para cambiarlo.

10 En un remache 19 que atraviesa los dos miembros del brazo 6 va montada una rueda de guía 20, una rueda den- tada 21 y una rueda de trinquete 22. Las tres ruedas están unidas rígidamente entre sí (o hechas de una pieza) y como una unidad giratoria en el remache 19. En éste va además
15 montado un miembro o brazo actuante 23, el cual está dobla- do de una sola pieza de chapa de hierro de manera que tiene dos miembros laterales 24 a tal distancia entre sí que sus extremos interiores encajan fuera de los dos miembros del
20 brazo 6. En un remache 25 que pasa por los miembros 24 va montado un trinquete 26 que por medio de un resorte 27 se mantiene en contacto con la rueda de dientes oblicuos 22.

Las líneas 28 y 29 indican las superficies in- terior y exterior respectivamente de la pared de la lata y la línea 30 indica la periferia exterior de la junta entre la lata y la pared.

25 Cuando se ha de usar la herramienta, la tapa de la caja, dando un golpe con la mano en el botón 18, es atravesada por el filo 12 como se representa en la figura 6, hasta que el disco 11 descansa contra la tapa. Con la



946

13473

mano izquierda los brazos 4, 5 se aprietan entre sí de manera que se hace que la rueda de guía 20 encaje con la pared 31 de la lata 32 debajo de la junta 33. Al mismo tiempo se hace que la rueda de alimentación 21 encaje con la junta. 5
Accionando el brazo 23 con la mano derecha se hace que gire la rueda de alimentación 21 y que mueva la lata con relación al filo 12, de manera que la tapa se corta y se abre.

Debido a la forma de palanca del brazo 23 se requiere muy poco esfuerzo para abrir la lata. Gracias a 10
la construcción del abrelatas se obtiene un corte muy limpio junto a la pared de la lata.

En la realización representada en las figs. 3 y 4, el brazo 7 está inclinado hacia delante (apartándose del plano del papel en la fig. 3). El miembro cortante 11' 15
se hace de un disco plano desde el cual se ha levantado un borde en forma de sector 40, del cual sobresale el filo 12. El disco 11' tiene un orificio 13' en forma de herradura, y el perno 15' tiene forma correspondiente, pero por lo demás el miembro cortante es sostenido por la cabeza 16 de 20
igual manera que en la realización representada en las figs. 1 y 2.

En este caso, la rueda dentada 21' sirve también como rueda de dientes oblicuos que coopera con un trinquete 26' que tiene una serie de dientes que encajan con 25
los dientes de la rueda dentada.

Los extremos internos de los miembros laterales 24' del brazo actuante 23' tienen porciones redondeadas 42 y una de estas porciones redondeadas 42' sirve como

22



13473

miembro de guía, esto es, sustituye a la rueda de guía 20 de las figs. 1 y 2.

Por lo demás la herramienta funciona de igual manera que se ha descrito con referencia a las figs. 1 y 2.

5

La fig. 5 muestra una modificación de la construcción representada en las figs. 1 y 2, según la cual el miembro cortante 11 está rodeado por un anillo giratorio 50. Cuando se usa la herramienta el anillo encaja en la superficie interior de la junta entre la tapa y la pared de la lata y sirve para reducir el rozamiento entre el miembro cortante y la junta.

10

El invento no se limita a las realizaciones representadas y descritas. Se comprenderá fácilmente que el brazo 6 puede servir como miembro de guía si se le da una forma adecuada. También pueden usarse otros medios que los representados y descritos para accionar la rueda dentada que sirve como miembros de alimentación. Así, por ejemplo, sería posible volver la rueda dentada directamente a mano si estuviera provista de un mango adecuado. En lugar de la rueda dentada 21 o 21' puede usarse una cremallera, y también sería posible proveer de dientes con el mismo objeto los brazos 23 o 23'. En lugar de dientes pueden usarse otros medios para obtener el rozamiento necesario.

15

20

- 0 - N O T A - 0 -

25

Los puntos que como característica de novedad se presentan para que sean objeto de este Modelo de Utilidad en España, por VEINTE años, son los siguientes:



1.^o. - Un abrelatas, caracterizado porque comprende, en combinación, un miembro cortante destinado a perforar la tapa de la lata, un miembro de guía destinado a apoyarse en la pared de la lata por fuera de la misma y debajo de la junta entre la tapa y la pared, un miembro de alimentación destinado a apoyarse en la junta y recogerla por la parte de fuera, medios para sostener el miembro cortante, el miembro de guía y el miembro de alimentación y para apretar el miembro de guía y el miembro de alimentación en dirección al miembro cortante, y medios para accionar el miembro de alimentación para suministrar la lata con relación al miembro cortante de manera que éste pueda cortar y abrir la tapa.

2.^o. - Un abrelatas según se reivindica en el punto 1.^o, caracterizado porque el miembro cortante está sujeto en forma separable al medio que lo sostiene.

3.^o. - Un abrelatas según se reivindica en el punto 2.^o, caracterizado porque el miembro cortante va sujeto al medio que lo sostiene mediante un perno y un botón, sirviendo también este último como miembro que recibe la presión para perforar la tapa.

4.^o. - Un abrelatas según se reivindica en cualquiera de los puntos 1.^o a 3.^o, caracterizado porque se disponen medios de antifricción para reducir el rozamiento entre el miembro cortante y la junta entre la tapa y la pared de la lata.

5.^o. - Un abrelatas según se reivindica en el punto 4.^o, caracterizado porque un anillo va montado giratoria-



1347

27

mente en el miembro cortante y está destinado a encajar en la junta entre la tapa y la pared de la lata por dentro de la misma, para reducir el rozamiento entre el miembro cortante y la junta.

5

6º. - Un abrelatas según se reivindica en cualquiera de los puntos 1º a 5º, caracterizado porque el miembro cortante tiene la forma de un disco con un borde cortante saliente y sujeto en forma no giratoria al medio que sostiene el miembro cortante.

10

7º. - Un abrelatas según se reivindica en el punto 6º, caracterizado porque el disco tiene un reborde levantado del cual sobresale el borde cortante.

15

8º. - Un abrelatas según se reivindica en cualquiera de los puntos 1º a 7º, caracterizado porque el miembro de guía tiene la forma de una rueda montada giratoriamente en el medio que sostiene el miembro de guía y está destinado a encajar con su periferia en la pared de la lata debajo de la junta entre la tapa y la pared por la parte de fuera de la misma.

20

9º. - Un abrelatas según se reivindica en cualquiera de los puntos 1º a 8º, caracterizado porque el miembro de alimentación tiene forma de una rueda dentada montada giratoriamente en el medio que sostiene el miembro de alimentación y destinada a encajar con su periferia dentada en la junta entre la tapa y la pared de la lata por fuera de la misma.

25

10º. - Un abrelatas según se reivindica en el punto 9º, caracterizado porque el medio para accionar la



13473

5 rueda dentada tiene dientes, un miembro actuante conectado articuladamente con el medio que sostiene el miembro de alimentación y un trinquete asociado con el miembro actuante y destinado a engranar con los dientes de la rueda dentada para la rotación de la misma.

10 11º. - Un abrelatas según se reivindica en el punto 10º, caracterizado porque la rueda dentada tiene dos anillos de dientes, uno para encajar en la junta entre la tapa y la pared de la lata y otro para encajar en el trinquete del miembro actuante.

15 12º. - Un abrelatas según se reivindica en el punto 11º, caracterizado porque el miembro de guía tiene forma de un disco redondo, el miembro de alimentación tiene forma de rueda dentada, y se dispone una rueda de dientes oblicuos, formando el disco, la rueda dentada y la rueda de dientes oblicuos una unidad giratoria no dividida.

20 13º. - Un abrelatas según se reivindica en el punto 10º, caracterizado porque la rueda dentada tiene un solo anillo de dientes, destinado a encajar en la junta entre la tapa y la pared de la lata y a cooperar con el miembro actuante.

25 14º. - Un abrelatas según se reivindica en cualquiera de los puntos 1º a 13º, caracterizado porque el medio para sostener el miembro cortante, el miembro de guía y el miembro de alimentación comprende dos palancas articuladas entre sí formando brazos más largos y más cortos, estando el miembro cortante montado en uno de los brazos más cortos, y el miembro de guía y el miembro de ali-



1946

13473

mentación en el otro.

5 15°. - Un abrelatas según se reivindica en el punto 14°, caracterizado porque el brazo más corto en que va montado el miembro de alimentación está destinado a servir de miembro de guía porque tiene una porción destinada a encajar en la pared de la lata por fuera de la misma, debajo de la junta entre la tapa y la pared.

10 16°. - Un abrelatas según se reivindica en cualquiera de los puntos 1° a 14°, que tiene un miembro actuante para hacer funcionar el miembro de alimentación conectado articuladamente con el medio que sostiene el miembro de soporte, caracterizado porque el miembro actuante está destinado a servir de miembro de guía porque tiene una porción redondeada destinada a encajar en la pared de la lata por fuera de la misma, debajo de la junta entre la tapa y la pared.

20 17°. - Un abrelatas, caracterizado porque comprende en combinación dos palancas articuladas entre sí formando brazos más largos y más cortos, un miembro cortante montado en forma separable en uno de los brazos más cortos, una rueda de guía giratoria destinada a encajar en la pared de la lata en la parte exterior de la misma debajo de la junta entre la tapa y la pared, montada giratoriamente en el otro brazo corto, una rueda dentada asociada con la rueda de guía, giratoria con ella y destinada a encajar en la junta entre la tapa y la pared de la lata, una rueda de dientes oblicuos asociada con la rueda de guía y la rueda dentada y giratoria con ellas, un brazo actuante



22

giratorio sobre el mismo eje que la rueda de guía, la rueda dentada y la rueda de dientes oblicuos, y un trinquete asociado con el brazo actuante y destinado a encajar en la rueda de dientes oblicuos para hacer girar la rueda dentada.

5 18º. - Un abrelatas, caracterizado porque comprende en combinación dos palancas articuladas entre sí formando brazos más largos y más cortos, un miembro cortante montado en forma separable en uno de los brazos más cortos, una rueda dentada montada giratoriamente en el otro brazo

10 corto, un brazo actuante montado para girar sobre el mismo eje que la rueda dentada y que tienen una porción redondeada destinada a encajar en la pared de la lata por fuera de la misma y debajo de la junta entre la tapa y la pared de la lata, y un trinquete asociado con el brazo actuante y que encaja en la rueda dentada para hacerla girar.

15

19º. - Un abrelatas virtualmente como se describe y representa en los dibujos adjuntos.

20º. - Un abrelatas.

Tal y como se ha descrito en la Memoria que

20 antecede, representado en el dibujo que se acompaña y con los fines que se han especificado.

Esta Memoria consta de diez hojas escritas por una sola cara.

Madrid,

22 JUL. 1948

Alberto de Eizaburu

Perito

13473

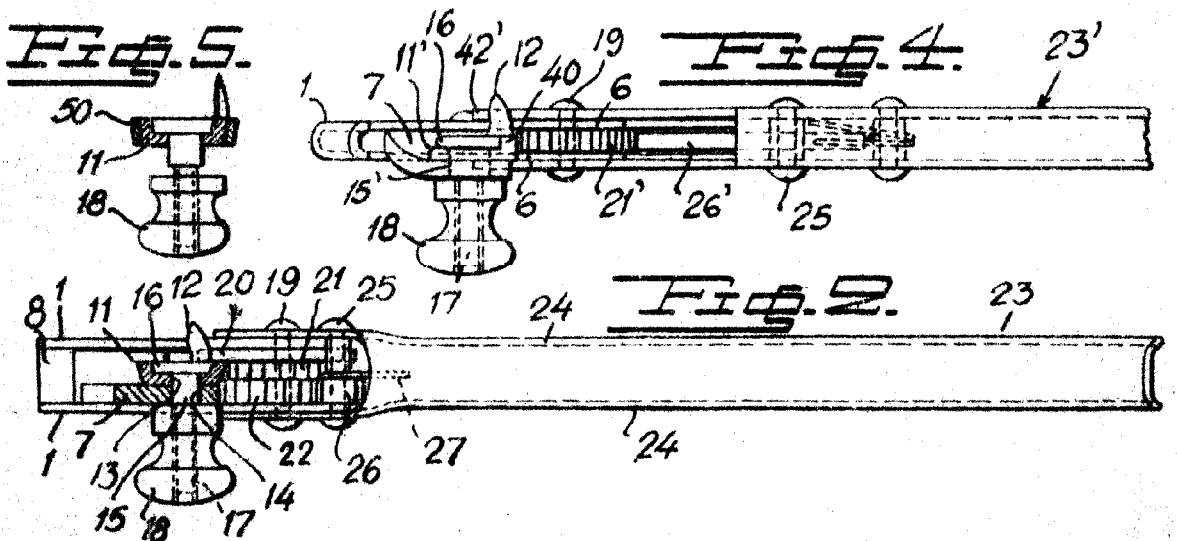
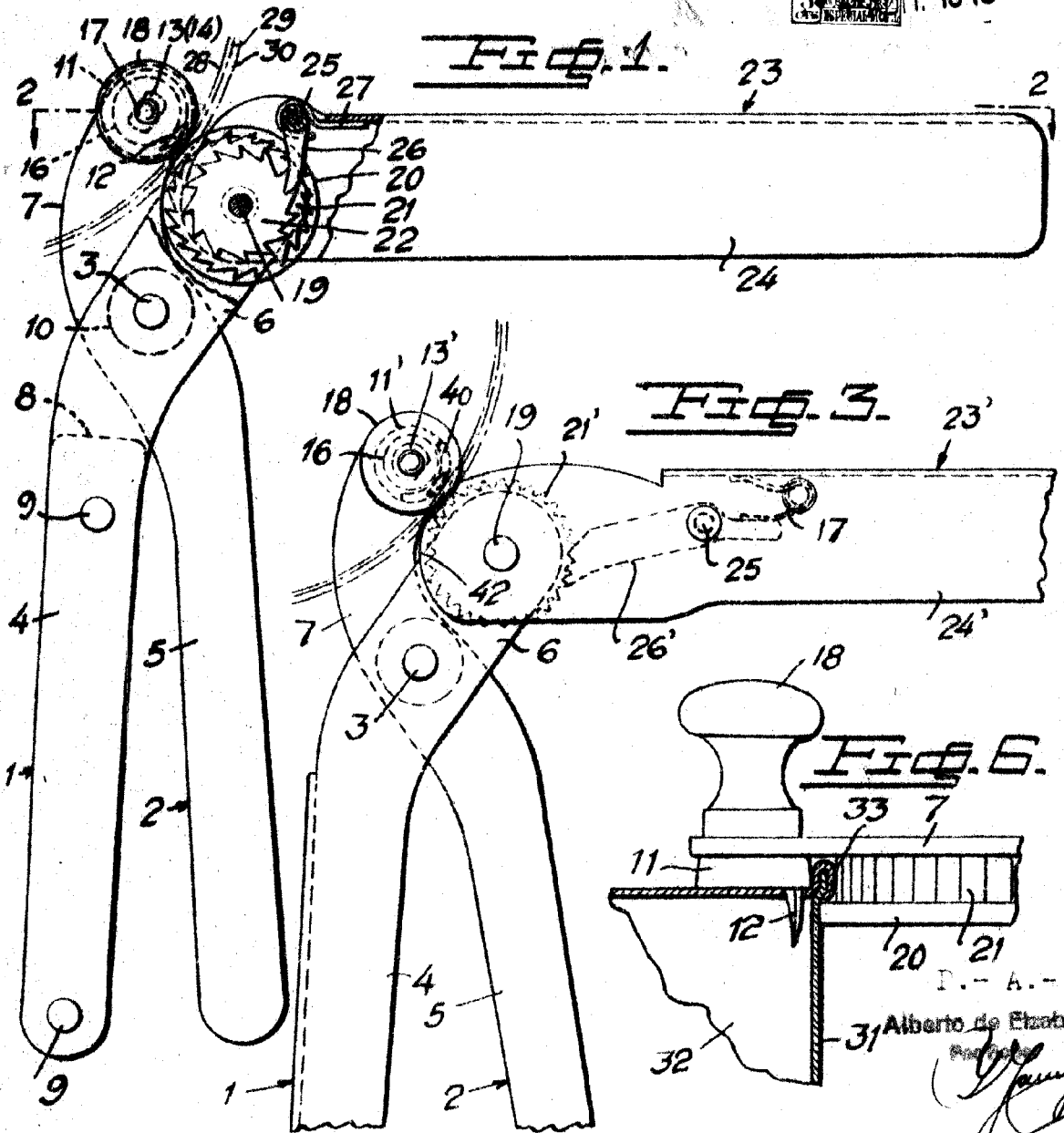
13,473

ESCALA VARIABLE.-

AXEL WILHELM LINDBERG.-



R. 1946



P. - A. -
 Alberto de Ezaburu
[Signature]